

Exercícios Resolvidos de Mecânica Orbital

Para a disciplina de Mecânica Orbital

PAULO J. S. GIL

Conteúdo

<i>Prefácio</i>	3
1 Introdução e Notas Históricas	4
2 O Teatro de Operações Celeste	4
3 Revisão da Mecânica de Partículas	4
4 Órbitas Keplerianas	4
5 Determinação da Órbita e da Sonda no Espaço e no Tempo	8
5.1 Equação de Kepler	8
5.2 Elementos Clássicos de Órbita	9
5.3 Problema de Lambert	10
6 Manobras Orbitais	11
7 Introdução às Perturbações Orbitais	19
8 Operações em Órbita e Planeamento de Missões Espaciais	21
8.1 Movimento relativo	21
8.2 Observações do Corpo Central	21
8.3 O Meio Ambiente Espacial	21
8.4 Elementos de Análise e Planeamento de Sondas Espaciais	21
9 Dinâmica Elementar de Foguetes	21
10 O Problema dos Três Corpos	21
11 Trajectórias Interplanetárias	24
12 Dinâmica de Atitude de Veículos Espaciais	31
A Formulário	34
B Parâmetros com os valores usados nos problemas	35
<i>Referências</i>	35

Prefácio

Apresentação e informações

Eis finalmente um conjunto de problemas de Mecânica Orbital com resolução. A maior parte destes problemas, se não todos, surgiram em exames de anos anteriores da disciplina de Mecânica Orbital ou suas encarnações passadas — Satélites e Dinâmica de Satélites — originalmente da Licenciatura em Engenharia Aeroespacial e depois do Mestrado Integrado em Engenharia Aeroespacial, no Instituto Superior Técnico. a disciplina sofreu pequenas alterações mas foram mínimas, mantendo-se os exercícios relevantes.

Estas resoluções foram realizadas originalmente com o propósito de ajudar a correcção de exames. Consequentemente, as resoluções não incluem, nesta versão, explicações ou comentários muito desenvolvidos e que seriam requeridos numa resolução durante um exame. Também por isso, muitas vezes o resultado é apresentado em diferentes unidades para levar em conta os usos diversos em respostas de exame. Em futuras iterações o número de comentários poderá aumentar de modo a aumentar a utilidade no processo de aprendizagem.

Estudar problemas resolvido pode ser muito útil mas também contraproducente. Efectivamente, a parte mais difícil de descobrir o caminho está feita e impede o estudante de desenvolver essa capacidade e espírito crítico. Por causa disso, sugere-se fortemente que o leitor tente em primeiro lugar resolver cada exercício sem consultar a resolução. Ao consultar esta, uma vez que é parca em comentários, o estudante deve manter um espírito crítico de se perguntar porque se está a seguir um caminho e não outro. Não que outros caminhos, e até alguns melhores, não possam ser seguidos.

Sendo que o programa da disciplina tem sofrido alguma evolução, algumas partes da matéria não estão cobertas, até porque em algumas o mais importante não são exercício mas sim a nomenclatura e os conceitos. Optou-se por manter os títulos do programa corrente presentes, mesmo que haja conteúdo vazio, para melhor guiar o estudante no conteúdo. No entanto, é inevitável que muitos problemas tenham questões de secções diferentes do programa. Para ajudar na resolução, incluiu-se em Apêndice o formulário corrente da disciplina, bem como os valores adoptados nas resoluções de alguns parâmetros frequentes.

O autor espera que este conjunto de resoluções seja útil no estudo, já que a sua publicação requereu um esforço considerável. O autor agradece *feedback* sobre gralhas, erros eventuais e sugestões de melhoria.

Nota sobre as referências

Muitos dos problemas apresentados neste documento tiveram origem, ou foram inspirados na bibliografia apresentada, nomeadamente [1, 2, 3, 4, 5, 6]. Os alunos são convidados a resolver mais exercícios destas referências.

1 Introdução e Notas Históricas

2 O Teatro de Operações Celeste

3 Revisão da Mecânica de Partículas

4 Órbitas Keplerianas

Propriedades das Órbitas

1. Calcule o raio das órbitas geoestacionárias.

Correcção: _____

$$\bullet \text{ 1 dia sideral} = 86\,164.09 \text{ s} = 2\pi \sqrt{\frac{r_G^3}{\mu_\oplus}} \Rightarrow r_G = \left[\mu_\oplus \left(\frac{1 \text{ dia sideral}}{2\pi} \right)^2 \right]^{1/3} \Rightarrow \boxed{r_G = 42\,164.2 \text{ km}}$$

2. Calcule (ou justifique o valor) (d)os elementos clássicos de órbita i , a e e das órbitas geoestacionárias.

Correcção: _____

$$\bullet \text{ Para ser geoestacionária a órbita tem que ser equatorial e circular} \Rightarrow \boxed{i = \pi/2, e = 0}$$

$$\bullet T = 1 \text{ dia sideral} = 86\,164.09 \text{ s} = 2\pi \sqrt{\frac{r_G^3}{\mu_\oplus}} \Rightarrow r_G = \left[\mu_\oplus \left(\frac{T}{2\pi} \right)^2 \right]^{1/3} \Rightarrow \boxed{r_G = a = 42\,164.2 \text{ km}}$$

3. Um satélite está a passar na periápside da órbita, situada a $2R_\oplus$ do foco, com velocidade $v = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3\mu_\oplus}{R_\oplus}}$. Determine o vector de Laplace-Runge-Lenz, escrito no referencial polar local $\{\vec{e}_r, \vec{e}_\theta\}$.

Correcção: _____

$$\bullet \text{ Satélite na periápside} \Rightarrow \vec{r} \perp \vec{v}, \quad \vec{r} = r\vec{e}_r \Rightarrow \frac{\vec{r}}{r} = \vec{e}_r, \quad \vec{v} = v\vec{e}_\theta, \quad R_\oplus \equiv R, \mu_\oplus \equiv \mu$$

$$\bullet h = r_p v_p = 2R \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3\mu}{R}} = \sqrt{3\mu R}, \quad \vec{h} = h\vec{e}_z, \quad \vec{v} \times \vec{h} = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3\mu}{R}} \sqrt{3\mu R} \vec{e}_r = \frac{3\mu}{2} \vec{e}_r$$

$$\bullet \vec{e} = \frac{\vec{v} \times \vec{h}}{\mu} - \frac{\vec{r}}{r} = \frac{3\mu}{2\mu} \vec{e}_r - \vec{e}_r \Rightarrow \boxed{\vec{e} = \frac{1}{2} \vec{e}_r}$$

4. Considere uma partícula sujeita unicamente a uma força central com centro O . Demonstre, justificando todos os passos cuidadosamente, que o seu momento angular relativamente a O se conserva.

Correcção: _____

$$\bullet \text{ Força central, logo: } \vec{F} = F\vec{e}_r \quad \text{M.A. relativamente a } O \text{ é dado por: } \vec{H}_O = \vec{r} \times m\vec{v}$$

Derivando o M.A. e usando a 2a lei de Newton $\vec{F} = m\vec{a}$:

$$\frac{d\vec{H}_O}{dt} = \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{v} + \vec{r} \times m \frac{d\vec{v}}{dt} = \underbrace{\vec{v} \times m\vec{v}}_{=0 (\vec{v} \parallel m\vec{v})} + \vec{r} \times \underbrace{m\vec{a}}_{=\vec{F}} = \underbrace{\vec{r} \times F\vec{e}_r}_{=0 (\vec{r} \parallel F\vec{e}_r)} = 0 \Rightarrow \boxed{\vec{H}_O = \text{Cte}} \quad \text{qed}$$

5. Determine a (i) anomalia verdadeira θ e (ii) o respectivo *flight path angle* γ do(s) ponto(s) de uma órbita elíptica de excentricidade e onde a velocidade iguala a velocidade de uma órbita circular que tenha o mesmo raio; (iii) calcule $\{\theta, \gamma\}$ no caso $e = 1$, explique brevemente o que se passa, e determine o raio e a velocidade nesse caso.

Correcção:

$$(i) \quad r : \quad v_{el} = v_c \quad \Rightarrow \quad \sqrt{2\mu\left(\frac{1}{r} - \frac{1}{2a}\right)} = \sqrt{\frac{\mu}{r}} \quad \Leftrightarrow \quad r = a \quad \Rightarrow \quad v = \sqrt{\frac{\mu}{a}}$$

• Da eq. da órbita com $r = a$: $r = \frac{a(1-e^2)}{1+e\cos\theta} = a \quad \Leftrightarrow \quad \cos\theta = -e \quad \Leftrightarrow \quad \boxed{\theta = \arccos(-e)}$

(ii) Conserv. mom. angular, $h_{\text{ponto}} = h_{\text{periápsis}}$:

• $rv \sin(\pi/2 - \gamma) = a\sqrt{\frac{\mu}{a}} \cos\gamma = \sqrt{\mu a} \cos\gamma = h = r_p v_p = a(1-e)\sqrt{2\mu\left(\frac{1}{a(1-e)} - \frac{1}{2a}\right)} = \sqrt{\mu a} \sqrt{1-e^2} \Leftrightarrow$
 $\cos\gamma = \sqrt{1-e^2} \quad \Rightarrow \quad \boxed{\gamma = \arccos\sqrt{1-e^2}} \quad (\text{tb se pode obter } \boxed{\gamma = \arcsin e})$

(ii) [Alt.] $v_r = \dot{r}, v_\theta = r\dot{\theta}$, calcular em θ : $\cos\theta = -e$ (de (i)). Usando eq. órbita:

• $v_r = \dot{r} = \frac{d}{dt} \left(\frac{a(1-e^2)}{1+e\cos\theta} \right)_{\cos\theta=-e} = \frac{a(1-e^2)e\sqrt{1-e^2}}{(1-e^2)^2} \dot{\theta}_{\cos\theta=-e}, \quad v_\theta = r\dot{\theta} = \left(\frac{a(1-e^2)}{(1-e^2)^2} \right) \dot{\theta}_{\cos\theta=-e}$

• $\tan\gamma = \frac{v_r}{v_\theta} = \frac{e}{\sqrt{1-e^2}} \quad \Rightarrow \quad \boxed{\gamma = \arctan \frac{e}{\sqrt{1-e^2}}}$

(iii) De (i): $\theta \rightarrow \arccos(-1) = \pi \quad \Rightarrow \quad \boxed{\theta = \pi}$ De (ii): $\gamma \rightarrow \arcsin 1 = \pi/2 \quad \Rightarrow \quad \boxed{\gamma = \pi/2}$

• $e = 1 \quad \Rightarrow \quad$ órbita parabólica, de (i): $r = a = \infty \quad \Rightarrow \quad$ ponto no infinito: $\boxed{r = \infty, v = 0}$

[Alt.] $e = 1 \quad \Rightarrow \quad$ órbita parabólica, \Rightarrow condição: $v_e = \sqrt{\frac{2\mu}{r}} = \sqrt{\frac{\mu}{r}} \quad \Rightarrow \quad \boxed{r = \infty, v = 0}$

6. Um asteróide com 20 km de diâmetro foi detectado a descrever uma órbita parabólica heliocêntrica directa no plano da eclíptica com periélio $R_p = 1/2$ UA.

- (a) Escreva a equação da trajectória do asteróide e determine as anomalias verdadeiras quando o asteróide passa na órbita da Terra.
- (b) (i) Utilizando a conservação do momento angular e a equação da trajectória, deduza as expressões das componentes (físicas) radial e tangencial da velocidade em função da anomalia verdadeira e parâmetros conhecidos do problema; (ii) calcule as componentes da velocidade em todos os casos em que o asteróide cruza a órbita da Terra.
- (c) Determine o tempo, em dias, que decorre entre duas passagens dos asteróide pela órbita terrestre.

Correcção: _____

a) Órbita parabólica: $e = 1$, $p = \frac{h^2}{\mu} = 2R_p = 1 \text{ UA} \Rightarrow \boxed{r = \frac{2R_p}{1 + \cos \theta} = \frac{1 \text{ UA}}{1 + \cos \theta}}$

Nota: $h = R_p V_p = R_p \sqrt{\frac{2\mu}{R_p}} = \sqrt{2\mu R_p} \Rightarrow p = \frac{h^2}{\mu} = \frac{2\mu R_p}{\mu} = 2R_p$

• órbita da Terra: $r = 1 \text{ UA} = \frac{1 \text{ UA}}{1 + \cos \theta} \Rightarrow \cos \theta = 0 \Rightarrow \boxed{\theta = \pm \frac{\pi}{2}}$

b) Tem-se $v_r = \dot{r}$, $v_\theta = r\dot{\theta}$, $h = rv_\theta = r^2\dot{\theta} \Rightarrow \dot{\theta} = \frac{h}{r^2}$, logo, dif. a eq. órbita ($2R_p = 1 \text{ UA}$):

(i) $v_r = \dot{r} = \frac{2R_p \sin \theta \dot{\theta}}{(1 + \cos \theta)^2} = \frac{(2R_p)^2 \sin \theta h}{(1 + \cos \theta)^2 2R_p r^2} = \frac{h}{2R_p} \sin \theta \Rightarrow (h = \sqrt{2\mu R_p}) \boxed{v_r = \sqrt{\frac{\mu}{2R_p}} \sin \theta}$

$v_\theta = r\dot{\theta} = r \frac{h}{r^2} = \frac{h}{r} = h \frac{1 + \cos \theta}{2R_p} = \frac{h}{2R_p} (1 + \cos \theta) \Rightarrow (h = \sqrt{2\mu R_p}) \boxed{v_\theta = \sqrt{\frac{\mu}{2R_p}} (1 + \cos \theta)}$

(ii) 2 casos: passagem pela órbita da Terra (I) antes e (II) depois do periélio, correspondentes a $\theta = \mp \frac{\pi}{2}$;

Tem-se: $\sqrt{\frac{\mu}{2R_p}} = \sqrt{\frac{\mu}{1 \text{ UA}}} = V_\oplus = 29.7831 \text{ km/s} \Rightarrow \boxed{v_r(\theta = \mp \pi/2) = \mp V_\oplus} \quad \boxed{v_\theta(\theta = \mp \pi/2) = V_\oplus}$

Nota: $h = \sqrt{2\mu R_p} = 4.4555 \times 10^9 \text{ km}^2/\text{s} \Rightarrow \sqrt{\frac{\mu}{2R_p}} = \frac{h}{2R_p} = \frac{h}{1 \text{ UA}} = \frac{\mu}{h} = 8.87 \times 10^5 \text{ km/s}$

c) Tempo entre passagens, t_{TT} , é igual a 2 vezes o tempo do periélio à órbita, t_{pT} , $t_{TT} = 2t_{pT}$

• $\theta = \frac{\pi}{2}$: $2\sqrt{\frac{\mu_\odot}{p^3}} t_{pT} = \tan \frac{\theta}{2} + \frac{1}{3} \tan^3 \frac{\theta}{2} = 1 + \frac{1}{3} = \frac{4}{3} \Rightarrow t_{pT} = \frac{4}{3 \times 2} \sqrt{\frac{p^3}{\mu_\odot}}$

• $p = 1 \text{ UA} \Rightarrow \boxed{t_{TT} = 2t_{pT} = \frac{4}{3} \sqrt{\frac{(1 \text{ UA})^3}{\mu_\odot}} = 6.69731 \times 10^6 \text{ s} = 77.5152 \text{ d}}$

Órbita estabelecida a partir de condições iniciais

7. Um satélite foi inserido numa órbita terrestre num ponto à distância de 7000 km do centro da Terra, com velocidade (módulo) igual a 7.5 km/s e ângulo de voo igual a 10° . Determine o raio do perigeu e diga justificando se a órbita vai existir durante muito tempo.

Correcção:

- $\gamma_0 = 10^\circ = \frac{\pi}{18} \text{ rad} = 0.174533 \text{ rad}$ Valores de $r_0, v_0, \gamma_0 \Rightarrow K \equiv \frac{r_0 v_0^2}{\mu_\oplus} = 0.987832$
- $e^2 = (K - 1)^2 \cos^2 \gamma_0 + \sin^2 \gamma_0 = 0.0302973 \Rightarrow e = 0.174061$
- $a = \frac{r_0}{2 - K} = 6915.85 \text{ km} \Rightarrow r_p = a(1 - e) = 5712.07 \text{ km}$
- $r_p < R_\oplus \Rightarrow$ órbita vai cair em menos de uma volta

8. Um satélite foi inserido numa órbita terrestre num ponto à distância de 7000 km do centro da Terra, com velocidade (módulo) igual a 7.5 km/s e ângulo de voo igual a 10° . Determine a anomalia verdadeira da órbita no instante da inserção.

Correcção:

- $\gamma_0 = 10^\circ = \frac{\pi}{18} \text{ rad} = 0.174533 \text{ rad} > 0$ Valores de $r_0, v_0, \gamma_0 \Rightarrow K \equiv \frac{r_0 v_0^2}{\mu_\oplus} = 0.987832$
- $\tan \theta_0 = \frac{K \sin \gamma_0 \cos \gamma_0}{K \cos^2 \gamma_0 - 1} = -4.0265 \Rightarrow$
 $\theta_0 = -1.32737 \text{ rad} = -76.0525^\circ$ [Q4] $\vee \theta_0 = -1.32737 \text{ rad} + \pi = 1.81423 \text{ rad} = 103.947^\circ$ [Q2]
- $\gamma_0 > 0 \Rightarrow \theta_0 \in [0, \pi] \Rightarrow$ $\theta_0 = 1.81423 \text{ rad} = 103.947^\circ$

9. Um satélite foi inserido numa órbita em torno da Terra com as condições iniciais: $r_0 v_0^2 / \mu_\oplus = 3/2$, $\gamma_0 = -30^\circ$, $r_0 / R_\oplus = 2$. Determine os parâmetros da órbita do satélite, nomeadamente (i) a excentricidade, (ii) a anomalia verdadeira inicial, (iii) semi-eixo maior e (iv) a energia. **Nota:** deixe os resultados em função de constantes físicas conhecidas como por exemplo o raio da Terra.

Correcção:

[Tempo de resolução: 10 min]

- (i) $e^2 = \left(\frac{r_0 v_0^2}{\mu} - 1 \right)^2 \cos^2 \gamma_0 + \sin^2 \gamma_0 \Rightarrow e^2 = \left(\frac{3}{2} - 1 \right)^2 \left(\frac{\sqrt{3}}{2} \right)^2 + \left(\frac{1}{2} \right)^2 = \frac{1}{4} \times \frac{3}{4} + \frac{1}{4} = \frac{7}{16}$
 \Rightarrow $e = \frac{\sqrt{7}}{4} = 0.661438$
- (ii) $\tan \theta_0 = \frac{(r_0 v_0^2 / \mu) \sin \gamma_0 \cos \gamma_0}{(r_0 v_0^2 / \mu) \cos^2 \gamma_0 - 1} \Rightarrow \tan \theta_0 = \frac{(3/2) \times (-1/2) \times (\sqrt{3}/2)}{(3/2) \times (\sqrt{3}/2)^2 - 1} = -\frac{3\sqrt{3}/8}{1/8} = -3\sqrt{3} \Rightarrow$
 $\Rightarrow \theta_0 = -79.1066^\circ$ (ou 280.893°) $\vee \theta_0 = 100.893^\circ$
 Como $\gamma_0 < 0$, o satélite está nos Quadrantes 3 ou 4 \Rightarrow $\theta_0 = 280.893^\circ$ (ou -79.1066°)
- (iii) $\frac{a}{r_0} = \frac{1}{2 - \frac{r_0 v_0^2}{\mu}} \Leftrightarrow \frac{a}{2R_\oplus} = \frac{1}{2 - \frac{3}{2}} = 2 \Rightarrow$ $a = 4R_\oplus = 25512 \text{ km}$
- (iv) Da eq. da energia, usando lo dado ($\frac{r_0 v_0^2}{\mu} = \frac{3}{2}$): $\varepsilon \equiv \frac{E}{m} = \frac{v_0^2}{2} - \frac{\mu}{r_0} = \frac{1}{2} \frac{3\mu}{2r_0} - \frac{\mu}{r_0} = \frac{\mu}{2R_\oplus} \left(\frac{3}{4} - 1 \right) = -\frac{1}{8} \times \frac{\mu}{R_\oplus}$
 \Rightarrow $\varepsilon = -\frac{1}{8} \frac{\mu}{R_\oplus} = -7.81 \times 10^6 \text{ J/kg}$

5 Determinação da Órbita e da Sonda no Espaço e no Tempo

5.1 Equação de Kepler

10. Um satélite encontra-se sobre o semi-eixo menor de uma órbita elíptica de excentricidade $e = 3/4$ onde a componente radial da velocidade é positiva. Calcule o tempo, em percentagem do período orbital, que o satélite demora a atingir a apoápside da órbita.

Correcção: _____

- Seja t_a o tempo para atingir a apoápside; $\dot{r} > 0 \Rightarrow$ em t_0 o satélite está na 1ª metade da órbita sendo t_0 o tempo desde periápside até semi-eixo menor; então: $t_a = T/2 - t_0$
 - Satélite no semi-eixo menor \Rightarrow anomalia excêntrica $E = \pi/2$, logo
 - Eq. Kepler: $M = E - e \sin E = \frac{\pi}{2} - \frac{3}{4} \sin \frac{\pi}{2} = \frac{\pi}{2} - \frac{3}{4} = 0.820796 \text{ rad}$
 - Tem-se $t_0 = M \sqrt{\frac{a^3}{\mu}}$ e o período $T = 2\pi \sqrt{\frac{a^3}{\mu}}$ logo
- $$\frac{t_0}{T} = \frac{M}{2\pi} = \frac{1}{4} - \frac{3}{8\pi} = 0.130634 \Rightarrow \frac{t_a}{T} = \frac{1}{2} - \frac{t_0}{T} = \frac{1}{4} + \frac{3}{8\pi} = 0.369366 \Rightarrow \boxed{t_a = 36.9366\% T}$$

11. Para uma órbita elíptica de excentricidade $e = 3/4$ calcule a fracção do período em que o satélite passa em cada um dos lados do *latus rectum*, em unidades do período orbital.

Correcção: _____

- *latus rectum* divide a elipse numa paralela ao eixo menor passando pelo foco $\Rightarrow \theta = \pm\pi/2$
 - Seja t_s o tempo desde a periápside até ao semi-*latus rectum*, com E_s e M_s
- período $T = 2\pi \sqrt{\frac{a^3}{\mu}}$, $t_s = M_s \sqrt{\frac{a^3}{\mu}} \Rightarrow \frac{t_s}{T} = \frac{M_s}{2\pi}$
- por simetria, tempo à direita do *latus rectum*: $t_d = 2t_s \Rightarrow \tau_d \equiv \frac{t_d}{T} = \frac{2t_s}{T} = \frac{M_s}{\pi}$
 - por simetria, tempo à esquerda do *latus rectum*: $t_e = T - 2t_s \Rightarrow \tau_e \equiv \frac{t_e}{T} = 1 - \frac{2t_s}{T} = 1 - \frac{M_s}{\pi}$
- $e = 3/4, \theta = \pi/2$: $\tan E_s = \frac{\sqrt{1 - (\frac{3}{4})^2} \sin \frac{\pi}{2}}{\frac{3}{4} \cos \frac{\pi}{2}} = \frac{\sqrt{\frac{7}{16}} \times 1}{\frac{3}{4} + 0} = \frac{\sqrt{7}}{3}$ (1° quadrante) \Leftrightarrow
- $$E_s = 0.722734 \text{ rad} = 41.4096^\circ, \quad M_s = E_s - \frac{3}{4} \sin E_s = 0.226656 \text{ rad} \Rightarrow$$
- $\tau_d = \frac{M_s}{\pi} = 0.0721468 \Rightarrow \boxed{\tau_d = 7.21468\%}$ $\tau_e = 1 - \tau_d = 0.927853 \Rightarrow \boxed{\tau_e = 92.7853\%}$

12. Um satélite encontra-se numa órbita elíptica de excentricidade $e = 3/4$ e em que a distância mínima ao astro central é d . Calcule o tempo, em percentagem do período orbital, que o satélite demora a atingir a distância $4d/3$ a partir do ponto mais baixo da órbita.

Correcção: _____

- $e = 3/4$ e tem-se $r_p = d$ logo $d = a(1 - e) = a/4 \Rightarrow a = 4d$
 - Da eq. órbita: $r = \frac{a(1 - e^2)}{1 + e \cos \theta} \Leftrightarrow \frac{4d}{3} = \frac{4d(1 - \frac{9}{16})}{1 + \frac{3}{4} \cos \theta} \Leftrightarrow \cos \theta = \frac{5}{12}$
- $$\Rightarrow \theta = 1.14102 \text{ rad} = 65.3757^\circ \quad [1^\circ \text{ Q}] \quad \vee \quad [2^\circ \text{ sol. (4o Q) não serve pq se vem do periápsis}]$$
- Anom. Excêntrica: $\tan \frac{E}{2} = \sqrt{\frac{1 - e}{1 + e}} \tan \frac{\theta}{2} = \sqrt{\frac{1/4}{7/4}} \tan \frac{\theta}{2} = \frac{1}{\sqrt{7}} \tan \frac{\theta}{2} = 0.242536$
- $$\Rightarrow E = 2 \arctan 0.242536 = 0.475882 \text{ rad} = 27.266^\circ \quad [\text{outra sol. não serve pq } \theta \text{ é do 1o Q}]$$

- Eq. Kepler: $M = E - e \sin E = E - \frac{3}{4} \sin E = 0.13229 \text{ rad}$

- O tempo t para chegar a distância pretendida. $t = M \sqrt{\frac{a^3}{\mu}}$ e o período é $T = 2\pi \sqrt{\frac{a^3}{\mu}}$ logo

o tempo t em fracção do período é: $\frac{t}{T} = \frac{M}{2\pi} = 0.0210546 \Rightarrow \boxed{t = 2.10546\%T}$

5.2 Elementos Clássicos de Órbita

13. Sabe-se que uma certa órbita é circular, directa, tem período igual a meio dia sideral e atinge a latitude máxima $\lambda_{\max} = 38.7^\circ$ (Lisboa). Determine todos os Elementos Clássicos de Órbita que for possível.

Correcção: _____

- Apenas comentário: $e = 0 \Rightarrow T_0$ e ϖ não fazem sentido; Órbita circular $\Rightarrow \boxed{e = 0}$

- órbita directa, $\lambda_{\max} = 38.7^\circ \Rightarrow \boxed{i = \lambda_{\max} = 38.7^\circ}$

- $T = \frac{1 \text{ dia sideral}}{2} = 43082 \text{ s} = 2\pi \sqrt{\frac{a^3}{\mu_\oplus}} \Rightarrow \boxed{a = \left[\mu_\oplus \left(\frac{T}{2\pi} \right)^2 \right]^{1/3} = 26561.8 \text{ km}}$

14. Uma órbita polar atinge altitudes máxima e mínima de 600 km e 400 km, respectivamente. Determine todos os Elementos Clássicos de Órbita que for possível.

Correcção: _____

- A órbita é polar, logo a normal à órbita é perpendicular a $\vec{e}_z \Rightarrow \boxed{i = \frac{\pi}{2}}$

- Sabendo-se r_p, r_a pode-se saber mais 2 ECO, a, e ; usando $a = \frac{r_p + r_a}{2}$ e $r_p = a(1 - e)$,

obtem-se

$$\boxed{a = R_\oplus + 500 \text{ km} = 6878 \text{ km}}$$

$$\boxed{e = 1 - \frac{r_p}{a} = 0.0145391}$$

15. Um radar detectou um satélite a orbitar a Terra e determinou que os seus vectores posição e velocidade, medidos hoje às 19h00 no referencial inercial centrado na Terra (ECI) $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$, eram respectivamente $\vec{r}_0 = 2R_\oplus \vec{k}$ e $\vec{v}_0 = -\sqrt{2/5} \sqrt{\mu/R_\oplus} \vec{i}$. Determine todos os elementos clássicos de órbita do satélite.

Correcção: _____

- $\vec{r}_0 \parallel \vec{k}, \vec{v}_0 \parallel \vec{i} \Rightarrow \vec{r}_0 \perp \vec{v}_0 \Rightarrow$ satélite encontra-se no perigeu ou no apogeu e $\gamma_0 = 0$

- $\vec{r}_0 \parallel \vec{k} \Rightarrow \boxed{i = 90^\circ}$ com este resultado e o da linha anterior: $\varpi = 90^\circ \vee \varpi = 270^\circ$

- $\vec{h} = \vec{r}_p \times \vec{v}_0 \parallel \vec{j} \Rightarrow$ órbita no plano $\vec{i} - \vec{k}$; $\vec{v}_0 < 0 \Rightarrow$ nodo asc. é semi-eixo positivo de $\vec{i} \Rightarrow \boxed{\Omega = 0}$

- $\varepsilon = -\frac{\mu}{2a} = \frac{\vec{v}_0^2}{2} - \frac{\mu}{r_0} = \frac{2 \times \mu}{2 \times 5 \times R_\oplus} - \frac{\mu}{2R_\oplus} = \left(\frac{2}{5} - 1\right) \frac{\mu}{2R_\oplus} \Rightarrow a = R_\oplus / (1 - \frac{2}{5}) \Rightarrow \boxed{a = \frac{5R_\oplus}{3}}$

- $\gamma_0 = 0 \Rightarrow e^2 = \left(\frac{r_0 v_0^2}{\mu} - 1\right)^2 = \left(\frac{2R_\oplus}{\mu} \times \frac{2\mu}{5R_\oplus}\right)^2 = \left(\frac{4}{5} - 1\right)^2 = \left(\frac{1}{5}\right)^2 \Rightarrow \boxed{e = \frac{1}{5}}$

- Usando a, e acima, $r_p = a(1 - e) = \frac{4R_\oplus}{3} < 2R_\oplus = r_0 \Rightarrow r_0 = r_a \Rightarrow \boxed{\varpi = 270^\circ}$

- $r_0 = r_a \Rightarrow \theta_0 = \pi \Rightarrow t - t_p = \frac{T}{2} = \frac{1}{2} \frac{2\pi}{\sqrt{\mu}} \left(\frac{5R_\oplus}{3}\right)^{3/2} = 5453.57 \text{ s} = 1 \text{ h } 30 \text{ min } 53.57 \text{ s}$

$$\Rightarrow \boxed{t_p = 17 \text{ h } 29 \text{ min } 6.43 \text{ s de } 23 \text{ de Novembro de } 2017}$$

[ou $t_p = 19 \text{ h} + \frac{T}{2} = 20 \text{ h } 30 \text{ min } 53.57 \text{ s}$]

16. Um satélite em órbita terrestre passou em 28 de Maio de 2014, 23h30 UTC pela linha do equador e foi determinado que esse ponto é o perigeu, situado a 200 km de altitude. Neste instante, o equinócio vernal encontra-se no zénite do lugar e o satélite desloca-se para Norte, numa linha paralela ao eixo de rotação da Terra. Diga justificando quanto valem a inclinação da órbita, a ascensão recta do nodo ascendente e o argumento do perigeu. Pode calcular mais algum parâmetro clássico de órbita? Se sim, determine-o, e diga que informação mínima necessita mais para calcular os restantes, se for o caso.

Correcção: _____

- órbita polar pois trajectória é \perp plano do equador \Rightarrow $i = 90^\circ$
- perigeu no equador e velocidade dirigida para norte no perigeu (nodo ascendente) \Rightarrow $\varpi = 0^\circ$
- vertical do lugar é o eixo \vec{e}_x e é o nodo ascendente (velocidade para Norte) \Rightarrow $\Omega = 0^\circ$
- neste momento o satélite passa no perigeu \Rightarrow $t_p = 28 \text{ de Maio de } 2014, 23h30 \text{ UTC}$
- Faltam os ECO a, e ; o raio do perigeu relaciona-os e é conhecido: $r_p = R_\oplus + 200 \text{ km} = a(1 - e)$
necessário apenas mais 1 dado

17. A posição \vec{r} e a velocidade \vec{v} de um satélite no referencial geocêntrico inercial (ECI) foram determinadas hoje, às 18:30, como sendo $\vec{r} = 12\,670 \vec{k}$ [km] e $\vec{v} = -3.874 \vec{j} - 0.7905 \vec{k}$ [km/s]. Calcule todos os elementos clássicos de órbita.

Correcção: _____

- $\vec{r} = 12670 \vec{k} \equiv r \vec{k}$ [km], $\vec{v} = -3.874 \vec{j} - 0.7905 \vec{k} \equiv -u \vec{j} - w \vec{k}$ [km/s] \Rightarrow
 $|\vec{r}| = r = 12\,670 \text{ km}, \quad |\vec{v}| = v = 3953.83 \text{ km/s}$
- Da eq. energia: $E = \frac{v^2}{2} - \frac{\mu}{r} = -\frac{\mu}{2a} \Rightarrow$ $a = \frac{r}{2 - \frac{rv^2}{\mu}} = 8429.29 \text{ km}$
- $\vec{h} = \vec{r} \times \vec{v} = ur \vec{i} = 49.083 \times 10^3 \vec{i}$ [km²/s], a órbita encontra-se no plano yz , logo:
 $\vec{h} = h \vec{i} \Rightarrow$ $i = 90^\circ$, como tb $h > 0$, $\Omega = 90^\circ$ e ainda, o nodo ascendente $\vec{n} = \vec{j}$
- $\vec{e} = \frac{1}{\mu}(\vec{v} \times \vec{h} - \mu \frac{\vec{r}}{r}) = \frac{\vec{v} \times \vec{h}}{\mu} - \vec{k} = (-\frac{uwr}{\mu}) \vec{j} + (\frac{ru^2}{\mu} - 1) \vec{k} = -0.0973421 \vec{j} - 0.522956 \vec{k} \curvearrowright$
- Componentes de \vec{e} ambas negativas \Rightarrow $\omega \in 3^\circ \text{ Quadr.}, e$ $e = \sqrt{\frac{r^2 u^2 w^2}{\mu^2} + (\frac{ru^2}{\mu} - 1)^2} = 0.531938$
- $\frac{\vec{e}}{e} \cdot \vec{j} = \frac{\vec{e}}{e} \cdot \vec{n} = \cos \omega \Rightarrow \cos \omega = -0.182995 \Rightarrow \omega = 100.544^\circ \vee \omega = 259.456^\circ$
mas $\omega \in 3^\circ \text{ Quadr.} \Rightarrow$ $\omega = 259.456^\circ$
- $r = \frac{a(1-e^2)}{1+e \cos \theta} \Rightarrow \cos \theta = (\frac{a}{r}(1-e^2) - 1)/e = -0.983114 \Rightarrow \theta = 169.456^\circ \vee \theta = 190.544^\circ$
como $\vec{r} \parallel \vec{k}$ e $\omega \in 3^\circ \text{ Quadr.}$, então $\theta = 190.544^\circ$
Usando $\theta_{comp} = 169.456^\circ$, pode-se calcular o tempo para completar o período T e $t - t_p = T - t_{comp}$
 $\theta_{comp} = 169.456^\circ = 2.95756 \text{ rad} \Rightarrow E_{comp} = 2 \arctan\left(\sqrt{\frac{1-e}{1+e}} \tan\left(\frac{\theta_{comp}}{2}\right)\right) = 2.81076 \text{ rad} = 161.045^\circ$
 $M_{comp} = E_{comp} - e \sin E_{comp} = 2.63797 \Rightarrow t_{comp} = M_{comp} \frac{a^{3/2}}{\sqrt{\mu}} = 3233.61 \text{ s} = \frac{M_{comp} T}{2\pi}$
 $t - t_p = T - t_{comp} = T\left(1 - \frac{M_{comp}}{2\pi}\right) = \frac{2\pi a^{3/2}}{\sqrt{\mu}}\left(1 - \frac{M_{comp}}{2\pi}\right) = 4468.28 \text{ s} = 74 \text{ min } 28.28 \text{ s} \simeq 1 \text{ h } 14 \text{ min } 28 \text{ s}$

$$t_p = t - (t - t_p) = 17h15m32s \text{ UTC, [data do exame]}$$

5.3 Problema de Lambert

6 Manobras Orbitais

Velocidade de escape

18. Considere uma sonda numa órbita circular de raio $r = 6700$ km em torno da Terra. Calcule o Δv mínimo necessário para a sonda escapar da atracção terrestre.

Correcção: _____

$$\bullet v_c = \sqrt{\frac{\mu_{\oplus}}{6700 \text{ km}}} = 7.71314 \text{ km/s}, \quad v_e = \sqrt{\frac{2\mu}{r}} = \sqrt{2}v_c, \quad \boxed{\Delta v_e = (\sqrt{2} - 1)v_c = 3.19489 \text{ km/s}}$$

Transferências de Hohmann

19. Calcule o Δv total dispendido numa transferência de Hohmann entre uma órbita baixa em torno da Terra situada a 300 km de altitude e uma órbita quase geostacionária (mas não exactamente) situada a 36 000 km de altitude.

Correcção: _____

$$\begin{aligned} \bullet r_1 &= R_{\oplus} + h_1 = 6678 \text{ km}, & r_2 &= R_{\oplus} + h_2 = 42378 \text{ km}, & 2a &= r_1 + r_2 = 49056 \text{ km} \\ \bullet v_{c1} &= \sqrt{\frac{\mu_{\oplus}}{r_1}} = 7.72584 \text{ km/s}, & v_{pt} &= \sqrt{2\mu_{\oplus} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{2a} \right)} = 10.1551 \text{ km/s} \\ \bullet v_{c2} &= \sqrt{\frac{\mu_{\oplus}}{r_2}} = 3.06689 \text{ km/s}, & v_{at} &= \sqrt{2\mu_{\oplus} \left(\frac{1}{r_2} - \frac{1}{2a} \right)} = 1.60026 \text{ km/s} \\ \bullet \Delta v_1 &= v_{pt} - v_{c1} = 2.42927 \text{ km/s}, & \Delta v_2 &= v_{c2} - v_{at} = 1.46663 \text{ km/s} \\ & & & & \boxed{\Delta v_T = \Delta v_1 + \Delta v_2 = 3.89591 \text{ km/s}} \end{aligned}$$

20. Calcule o Δv total dispendido numa transferência de Hohmann entre uma órbita baixa em torno da Terra situada a 180 km de altitude e a órbita da Lua. Considere que esta tem 384 400 km de raio.

Correcção: _____

$$\begin{aligned} \bullet r_1 &= R_{\oplus} + h_1 = 6558 \text{ km}, & r_2 &= 384400 \text{ km}, & 2a &= r_1 + r_2 = 390958 \text{ km} \Rightarrow a = 195479 \text{ km} \\ \bullet v_{c1} &= \sqrt{\frac{\mu_{\oplus}}{r_1}} = 7.7962 \text{ km/s}, & v_{pt} &= \sqrt{2\mu_{\oplus} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{2a} \right)} = 10.9326 \text{ km/s} \\ \bullet v_{c2} &= \sqrt{\frac{\mu_{\oplus}}{r_2}} = 1.0183 \text{ km/s}, & v_{at} &= \sqrt{2\mu_{\oplus} \left(\frac{1}{r_2} - \frac{1}{2a} \right)} = 0.186515 \text{ km/s} \\ \bullet \Delta v_1 &= v_{pt} - v_{c1} = 3.13643 \text{ km/s}, & \Delta v_2 &= v_{c2} - v_{at} = 0.831788 \text{ km/s} \\ & & & & \boxed{\Delta v_T = \Delta v_1 + \Delta v_2 = 3.96822 \text{ km/s}} \end{aligned}$$

Mudanças de plano

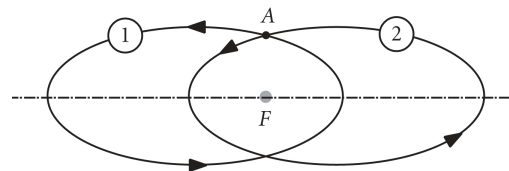
21. Considere uma sonda numa órbita circular de raio $r = 6700$ km e inclinação 39° , que passa sobre Lisboa. Calcule o Δv necessário (módulo) para transferir a sonda para uma órbita equatorial circular de igual raio.

Correcção: _____

$$\begin{aligned} \bullet r &= 6700 \text{ km}; \text{ a órbita é circular e tem velocidade } v_c = \sqrt{\frac{\mu_{\oplus}}{r}} = 7.71314 \text{ km/s} \\ \bullet \text{ Órbitas equatoriais: } i = 0 \Rightarrow |\Delta i| = 39^\circ \Rightarrow \boxed{|\Delta v| = 2v_c \sin\left(\frac{|\Delta i|}{2}\right) = 5.1494 \text{ km/s}} \end{aligned}$$

Problemas variados de manobras orbitais

22. Considere as órbitas 1 e 2 da figura, iguais e opostas.



- Calcule o Δv necessário em A na órbita 1 para que uma manobra de um único impulso rode a linha das ápsides 180° no sentido directo (passando para a órbita 2), mantendo a excentricidade e e o momento angular inalterados.
- Calcule os Δv totais necessários para passar da órbita 1 para a 2 através de transferências de 2 impulsos similares às de Hohmann (i) entre as periápsides e (ii) entre as apoápsides.
- No caso de $e = 4/5$ determine qual das 3 manobras descritas nas alíneas anteriores é preferível utilizar, em função do valor $R = \sqrt{\mu/a}$. [Nota: se não calculou o resultado da alínea a), utilize o valor $\Delta v = 2\mu e/h$]

Correcção:

a) órbitas iguais e opostas, flight path angle igual em módulo, velocidade v de ambas as órbitas no ponto igual, $\theta = 90^\circ, 270^\circ$ para as órbitas 1 e 2, Δv radial negativo

- geometria do problema $\Rightarrow \Delta v = 2v \sin \gamma$ No ponto: $r = r(\theta = 90^\circ) = \frac{a(1-e^2)}{1+e \cos 90^\circ} = a(1-e^2)$
 $\Rightarrow v = \sqrt{2\mu \left(\frac{1}{a(1-e^2)} - \frac{1}{2a} \right)} = \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{\sqrt{1+e^2}}{\sqrt{1-e^2}}} [= \frac{\mu}{h} \sqrt{1+e^2}]$
- $h = rv \cos \gamma = r_p v_p$, $r_p = a(1-e) \Rightarrow v_p = \sqrt{2\mu \left(\frac{1}{a(1-e)} - \frac{1}{2a} \right)} = \dots = \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{\sqrt{1+e}}{\sqrt{1-e}}}$
 $\cos \gamma = \frac{r_p v_p}{rv} = \frac{a(1-e) \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{\sqrt{1+e}}{\sqrt{1-e}}}}{a(1-e^2) \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{\sqrt{1+e^2}}{\sqrt{1-e^2}}}} = \frac{1}{\sqrt{1+e^2}} \Rightarrow \sin \gamma = \sqrt{1 - \cos^2 \gamma} = \frac{e}{\sqrt{1+e^2}}$
- $\Delta v = 2v \sin \gamma = 2e \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{1}{\sqrt{1-e^2}}}$ usando $a(1-e^2) = \frac{h^2}{\mu}$ para eliminar $a \Rightarrow \Delta v = 2e\mu/h$

b) (i) [(ii)] No periápside [apoápside] passa-se para uma órbita circular no ponto travando [acelerando]; quando se chega à outra órbita acelera-se [trava-se] com o mesmo Δv

- (i) $\Delta v_{tot} = 2(v_p - v_{cp})$ $v_p =$ vel. no perigeu da órbita; $v_{cp} =$ vel. da órbita circular com $r = r_p$
- $v_p =$ (alínea anterior) $= \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{\sqrt{1+e}}{\sqrt{1-e}}}$; $v_{cp} = \sqrt{\frac{\mu}{r_p}} = \sqrt{\frac{\mu}{a(1-e)}} = \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{1}{\sqrt{1-e}}}$ logo
 [Nota: $\frac{\mu}{h} = \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{1}{\sqrt{1-e^2}}}$] $\Delta v_{tot} = 2\sqrt{\frac{\mu}{a}} \left(\sqrt{\frac{1+e}{1-e}} - \frac{1}{\sqrt{1-e}} \right) = 2\sqrt{\frac{\mu}{a}} \left(\frac{\sqrt{1+e}-1}{\sqrt{1-e}} \right) [= 2\frac{\mu}{h} [(1+e) - \sqrt{1+e}]]$
- (ii) $\Delta v_{tot} = 2(v_{ca} - v_a)$ $v_a =$ vel. no apogeu da órbita; $v_{ca} =$ vel. da órbita circular com $r = r_a$
- $r_a = a(1+e)$: $v_a = \sqrt{\mu(2/r_a - 1/a)} = \dots = \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{\sqrt{1-e}}{\sqrt{1+e}}}$; $v_{ca} = \sqrt{\frac{\mu}{r_a}} = \sqrt{\frac{\mu}{a(1+e)}} = \sqrt{\frac{\mu}{a} \frac{1}{\sqrt{1+e}}}$ logo
 $\Delta v_{tot} = 2\sqrt{\frac{\mu}{a}} \left(\frac{1}{\sqrt{1+e}} - \sqrt{\frac{1-e}{1+e}} \right) = 2\sqrt{\frac{\mu}{a}} \left(\frac{1-\sqrt{1-e}}{\sqrt{1+e}} \right) [= 2\frac{\mu}{h} [\sqrt{1-e} - (1-e)]]$

c) $e = 4/5$ $R \equiv \sqrt{\frac{\mu}{a}}$ $\Delta v_a) = 2R \frac{e}{\sqrt{1-e^2}} = 2R \frac{4/5}{\sqrt{9/25}} = 2R \frac{4}{3} = 2R \times 1.33(3) = R \times 2.66(6)$

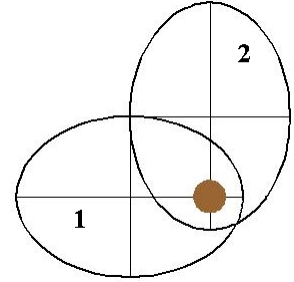
- $\Delta v_{b)(i)} = 2R \frac{\sqrt{1+e}-1}{\sqrt{1-e}} = 2R(3 - \sqrt{5}) = 2R \times 0.763932 = R \times 1.525786$
- $\Delta v_{b)(ii)} = 2R \frac{1-\sqrt{1-e}}{\sqrt{1+e}} = 2R \left(\frac{\sqrt{5}}{3} - \frac{1}{3} \right) = 2R \times 0.412023 = R \times 0.824045$ melhor na apoápside!

23. Uma sonda espacial encontra-se numa órbita circular de raio r e velocidade v_c em torno de um planeta não especificado. Um foguete de manobra é disparado, aumentando instantaneamente a velocidade na direcção do movimento em $\Delta v = \alpha v_c > 0$. Calcule a excentricidade da nova órbita em função de α .

Correcção: _____

- $v = v_c + \Delta v = v_c + \alpha v_c = (1 + \alpha)\sqrt{\frac{\mu}{r}}$, $v > v_c, v \parallel v_c \Rightarrow r = r_p$ periápside
- da energia $-\frac{\mu}{2a} = \frac{v^2}{2} - \frac{\mu}{r} = \frac{(1+\alpha)^2\mu}{2r} - \frac{\mu}{r} = \frac{\mu}{2r}((1+\alpha)^2 - 2) \Rightarrow -\frac{r}{a} = 1 + \alpha^2 + 2\alpha - 2 = \alpha^2 + 2\alpha - 1$
- $r = r_p \Rightarrow r = a(1 - e) \Leftrightarrow e = 1 - \frac{r}{a} = 1 + \alpha^2 + 2\alpha - 1 \Rightarrow \boxed{e = \alpha(\alpha + 2)}$

24. Considere as duas órbitas da figura, ambas com semi-eixo maior a e excentricidade e , em torno de um planeta de parâmetro μ . Um satélite, que descreve a órbita 1 no sentido directo, vai passar para a órbita 2 através de uma transferência de um único impulso.



- (a) Mostre que, uma vez que um dos pontos de intersecção das órbitas é no semi-eixo menor de ambas, se tem excentricidade $e = \sqrt{2}/2$.

Correcção: _____

- Da figura, a distância do foco ao centro da elipse ae iguala o semi-eixo menor: $ae = b = a\sqrt{1 - e^2}$ resolvendo para a excentricidade: $e = \sqrt{1 - e^2} \Leftrightarrow 2e^2 = 1 \Leftrightarrow \boxed{e = \frac{\sqrt{2}}{2}}$

- (b) Sabendo que o eixo x do referencial está alinhado com o eixo maior da órbita 1 e sentido para o periápside, determine em função dos dados do problema (i) as equações da trajectória de ambas as órbitas; (ii) as anomalias verdadeiras de ambos os pontos de intersecção, (iii) as distâncias r a ambos os pontos de intersecção, e (iv) os raios da periápside e da apoápside.

Correcção: _____

- (i) Órbita 1 está alinhada com coord. polares ($\beta_0 = 0$); órbita 2 está rodada $\frac{3\pi}{2}$ no sentido directo relativamente à órbita 1 ($\Rightarrow \beta_0 = 3\pi/2$) logo, da eq. trajectória $r = \frac{a(1-e^2)}{1+e\cos(\theta-\beta_0)}$ com $e = \frac{\sqrt{2}}{2}$:

• Eq. órbita 1: $\boxed{r = \frac{a/2}{1 + \frac{\sqrt{2}}{2} \cos \theta}}$, Eq. órbita 2: $\boxed{r = \frac{a/2}{1 + \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(\theta - 3\pi/2)}}$.

- (ii) $ae = b \Rightarrow$ intersecções nas bissectr. quadr. pares

\Rightarrow Órb. 1: $\boxed{AV_{1,2} = \theta_{1,2} = \frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{4} = \frac{3\pi}{4}, -\frac{\pi}{4} \text{ (ou } \frac{7\pi}{4})}$

• \Rightarrow Órb. 2: $\boxed{AV_{1,2} = \frac{\pi}{4}, \frac{5\pi}{4} \text{ (ou } -\frac{3\pi}{4})}$ (órb. 2 directa) (órb. 2 retrógr. $\Rightarrow AV_{1,2} = AV_{1,2}(\text{órb. 1})$)

(iii) $\theta = \frac{3\pi}{4}$ é no semieixo menor $\Rightarrow \boxed{r(\theta = \frac{3\pi}{4}) = a}$, Da eq. órbit.: $\boxed{r(\theta = -\frac{\pi}{4}) = \frac{a/2}{1 + \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(-\frac{\pi}{4})} = \frac{a}{3}}$

(iv) $\boxed{r_p = a(1 - e) = a(1 - \frac{\sqrt{2}}{2}) = 0.292893 a}$, $\boxed{r_a = a(1 + e) = a(1 + \frac{\sqrt{2}}{2}) = 1.70711 a}$

- (c) Calcule em função dos dados do problema o módulo do momento angular por unidade de massa relativamente ao centro do astro central de cada uma das órbitas.

Correcção: _____

- M.A.(órb. 1) = h (directa); M.A.(órb. 2) = $h[-h]$, para órb. 2 directa [retrograda]; usando órb. 1:

$$\bullet e = \frac{\sqrt{2}}{2}; \quad h = r_p v_p = a(1-e) \sqrt{2\mu \left(\frac{1}{a(1-e)} - \frac{1}{2a} \right)} = \sqrt{\frac{2\mu a^2(1-e)^2}{a(1-e)} - \frac{2\mu a^2(1-e)^2}{2a}}$$

$$= \sqrt{2\mu a(1-e) - \mu a(1-e)^2} = \sqrt{\mu a(1-e)[2 - (1-e)]} = \sqrt{\mu a(1-e)(1+e)}$$

$$\Leftrightarrow h = \sqrt{\mu a(1-e^2)} \Rightarrow \boxed{h = \sqrt{\frac{\mu a}{2}} = 0.7071 \sqrt{\mu a}}$$

- (d) Calcule o $\Delta \vec{v}$ necessário (módulo, direcção e sentido) para a transferência do satélite da órbita 1 para a órbita 2 no ponto de intersecção de maior raio, para os casos de órbita 2 (i) directa e (ii) retrógrada.

Correcção: _____

- Transferência em pontos correspondentes das órbitas com $r = a$; vel. inicial \vec{v}_i e finais $\vec{v}_f^{d,r}$ (órb. 2 directa ou retrógrada) iguais em módulo e perpendiculares a \vec{v}_i

- $v_i = \sqrt{2\mu \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{2a} \right)} = \sqrt{\frac{\mu}{a}} \Rightarrow \boxed{|\Delta \vec{v}| = \sqrt{v_i^2 + v_f^2} = \sqrt{\frac{2\mu}{a}}}$ (órb. 2 directa ou retrógrada), e:

(i) orb. 2 directa: $\boxed{\Delta \vec{v} \text{ faz } -45^\circ \text{ com eixo } x}$ (ii) orb. 2 retrógrada: $\boxed{\Delta \vec{v} \text{ faz } +45^\circ \text{ com eixo } x}$

- (e) Calcule o $\Delta \vec{v}$ se a transferência acontecer no ponto de intersecção das órbitas mais próximo do planeta, no caso de a órbita 2 final ser directa (tal como a órbita 1).

Correcção: _____

- As anom. verdadeiras das orb. 1 e 2 são respectivamente $\mp \frac{\pi}{4} \Rightarrow v_i = v_f = v, \gamma_{i,f} = \mp |\gamma_0|$
- [alínea. b):] $r = \frac{a}{3} \Rightarrow v = \sqrt{\frac{5\mu}{a}}$; [alínea. c):] $\sqrt{\frac{\mu a}{2}} = h = \frac{a}{3} \sqrt{\frac{5\mu}{a}} \cos \gamma_0$
 $\Rightarrow \cos \gamma_0 = \frac{3}{\sqrt{10}} \Rightarrow \sin \gamma_0 = \frac{1}{\sqrt{10}}$

- $|\gamma_0| = 0.321751 \text{ rad} = 18.43^\circ, |v| \text{ iguais} \Rightarrow \Delta v = 2v \sin \gamma_0 = 2\sqrt{\frac{5\mu}{a}} \sqrt{\frac{1}{10}} \Rightarrow \boxed{\Delta v = \sqrt{\frac{2\mu}{a}}}$

- (f) Sabendo que o satélite se encontra inicialmente na periápside na órbita 1, determine em função do período orbital T das órbitas quanto tempo demorará o satélite a atingir a periápside e a apoápside da órbita 2, para ambos os casos de a órbita 2 ser (i) directa e (ii) retrógrada.

Correcção: _____

- Seja t o tempo que o satélite demora a ir da periápside ao semi-eixo menor; claramente anom. exc. $E = \pi/2$

- $e = \frac{\sqrt{2}}{2}, E = \pi/2 \Rightarrow M = E - e \sin E = \frac{\pi}{2} - \frac{\sqrt{2}}{2} \Rightarrow \tau \equiv \frac{t}{T} = \frac{M}{2\pi} = \frac{1}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4\pi} = 0.13746$

- (1) $t_{p1 \rightarrow p2d} = t + t, \quad (2) t_{p1 \rightarrow a2d} = t + t + \frac{T}{2}, \quad (3) t_{p1 \rightarrow p2r} = t + T - t, \quad (4) t_{p1 \rightarrow a2r} = t + T - \frac{T}{2} - t$
 com p,a = periápside, apoápside e d,r = orb. directa, retrógrada; Em unidades do período T :

- (1) $\boxed{\tau_{p1 \rightarrow p2d} = \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{2}}{2\pi} = 0.275}, \quad (2) \boxed{\tau_{p1 \rightarrow a2d} = 1 - \frac{\sqrt{2}}{2\pi} = 0.775},$

(3) $\boxed{\tau_{p1 \rightarrow p2r} = 1}, \quad (4) \boxed{\tau_{p1 \rightarrow a2r} = \frac{1}{2}}$

- (g) Se o primeiro ponto de Áries se encontrar na direcção e sentido da periápside da órbita inicial e o eixo polar na direcção e sentido do apoápside da órbita final a partir do planeta, e ambas as órbitas forem descritas no sentido directo, determine para ambas o valor dos elementos clássicos de órbita inclinação, longitude do nodo ascendente e argumento do periápside.

Correcção: _____

- Ambas as órbitas no plano $x, z \Rightarrow \boxed{\text{inclinação } i_{1,2} = 90^\circ}$
- Nodo asc. das 2 órbitas passa na parte positiva de $x \Rightarrow \boxed{\text{Long. nodo asc. } \Omega_{1,2} = 0^\circ}$
- Medindo \angle nodo asc. — arg. da periápside: orb. 1: $\boxed{\varpi_1 = 0}, \quad \text{orb. 2: } \boxed{\varpi_2 = \frac{3\pi}{2} \text{ (ou } -\frac{\pi}{2})}$

25. Um satélite militar encontrava-se numa órbita equatorial circular de raio r em torno da Terra. Devido a convulsões políticas mundiais, foi decidido que ele devia passar para uma órbita circular com o mesmo raio mas com uma inclinação i diferente.

- (a) Determine a inclinação a partir da qual é mais fácil ao satélite manobrar para escapar da atracção terrestre do que passar para a nova órbita.
- (b) Tendo em conta a alínea anterior, imagine uma manobra que permita mudar a inclinação da órbita do satélite de modo mais económico que a mudança de plano directa e calcule o valor aproximado de i a partir do qual vale a pena utilizar essa manobra alternativa.

Correcção: _____

a) $v_0 = \sqrt{\frac{\mu}{r}}$; Velocidade de escape: $v_e = \sqrt{\frac{2\mu}{r}} = \sqrt{2}v_0$

• Logo: $\Delta v_e = v_e - v_0 = (\sqrt{2} - 1)v_0 = (\sqrt{2} - 1)\sqrt{\frac{\mu}{r}}$

• Mudança de plano: $\Delta v_{mp} = 2v \sin(\Delta i/2) = 2\sqrt{\frac{\mu}{r}} \sin(\Delta i/2)$

• $\Delta v_e = \Delta v_{mp} \Leftrightarrow \sin \frac{\Delta i}{2} = \frac{\sqrt{2}-1}{2}$

• $\Delta i = 2 \arcsin\left(\frac{\sqrt{2}-1}{2}\right) = 2 \arcsin(0.207107) = 0.417233 \text{ rad} = 23.9057^\circ$

- Uma mudança de plano com $\Delta i > 23.9^\circ$ custa mais que escapar para infinito

b) Escapar para $\infty \mapsto v = 0$ em $\infty \mapsto \Delta v_{mp} \simeq 0 \mapsto$ voltar de $\infty \mapsto$ travar

• $\Delta v_{\text{total}} = 2\Delta v_e = 2(\sqrt{2} - 1)\sqrt{\frac{\mu}{r}}$

• Valerá a pena para: $\Delta i : 2(\sqrt{2} - 1)\sqrt{\frac{\mu}{r}} \leq 2\sqrt{\frac{\mu}{r}} \sin \frac{\Delta i}{2} \Leftrightarrow (\sqrt{2} - 1) \leq \sin \frac{\Delta i}{2} \Leftrightarrow$

• $\Delta i > 2 \arcsin(\sqrt{2} - 1) = 0.854157 \text{ rad} = 48.9396^\circ$

- Para $\Delta i > 48.94^\circ$ vale mais ir a infinito fazer a manobra

26. Uma sonda espacial encontra-se numa órbita circular em torno da Terra a 400 km de altitude. Imaginando que se podia ignorar a atmosfera:

- Determine o impulso (Δv_1) mínimo necessário para que a sonda rase a superfície da Terra, não se esquecendo de indicar módulo, direcção e sentido.
- Após o impulso da alínea anterior a sonda encontra-se agora na trajectória que rase a Terra. Supondo que a Terra não roda, para além de não ter atmosfera, (i) calcule o impulso (Δv_2) que será necessário aplicar para que a sonda se imobilize na superfície (não se esqueça de indicar a localização do impulso, direcção e sentido relativamente à órbita). (ii) Usando no máximo 100 palavras, discuta a necessidade e viabilidade de realizar tal manobra na prática — com ou sem atmosfera.
- Para determinar qual seria o efeito da rotação da Terra, calcule a velocidade tangencial do planeta à superfície devido à sua rotação (i) no equador, (ii) a 30° de latitude e (iii) nos pólos; (iv) diga qualitativamente (usando não mais que 100 palavras) como a rotação da Terra afectaria a manobra da alínea b) no caso de a sonda atingir a superfície nas três possibilidades (i), (ii) e (iii), e nos casos de órbitas directas e retrógradas.
- (i) Calcule o tempo entre Δv_1 e Δv_2 das alíneas anteriores. (ii) Usando no máximo 100 palavras, diga justificando se este tempo é uma boa estimativa do caso real com atmosfera.

Correcção:

a) Órbita de transferência com apogeu $r_a = R_\oplus + 400 \text{ km}$ e perigeu $r_p = R_\oplus$, logo

$$a = \frac{r_p + r_a}{2} = 6578 \text{ km}, \quad \text{vel. apogeu orb. transf.: } v_{at} = \sqrt{2\mu \left(\frac{1}{r_a} - \frac{1}{2a} \right)} = 7.55115 \text{ km/s}$$

$$\text{vel. orb. original: } v_c = \sqrt{\frac{\mu}{r_a}} = 7.66863 \text{ km/s} \quad \Rightarrow \quad \boxed{\Delta v_1 = v_{at} - v_c = -117.48 \text{ m/s} \quad [\text{trava}]}$$

b) (i) Para ficar imóvel tem que anular a velocidade no perigeu da órbita de transferência $r_p = R_\oplus$, logo

$$\text{De a), } a = 6578 \text{ km} \quad \Rightarrow \quad v_{pt} = \sqrt{2\mu \left(\frac{1}{R_\oplus} - \frac{1}{2a} \right)} = 8.02473 \text{ km/s}$$

$$\Rightarrow \quad \boxed{\Delta v_2 = 0 - v_{pt} = -8.02473 \text{ km/s}}$$

- (ii) Com atmosfera não seria necessário gastar propelente, pois esta travaria o satélite e Δv_2 seria desnecessário. Por outro lado, Δv_2 é tão grande que seria necessário um foguete comparável com o que colocou o satélite em órbita para o realizar, e um muito maior para colocar tudo isso em órbita originalmente.

c) A velocidade angular da Terra é $\omega_\oplus = \frac{2\pi}{1 \text{ dia sideral}} = \frac{2\pi}{86164.09 \text{ s}} = 7.29212 \times 10^{-5} \text{ rad/s}$

A velocidade linear depende da latitude λ e é dada por $v(\lambda) = \omega_\oplus R_\oplus \cos \lambda \quad \Rightarrow$

$$\text{(i) no equador, } \boxed{v(0) = 465.091 \text{ m/s}} \quad \text{(ii) na latitude } \lambda = 30^\circ, \quad \boxed{v(30^\circ) = 402.781 \text{ m/s}}$$

$$\text{(iii) nos pólos, } \boxed{v(\pm 90^\circ) = 0} \quad [\text{todas na direcção Leste}]$$

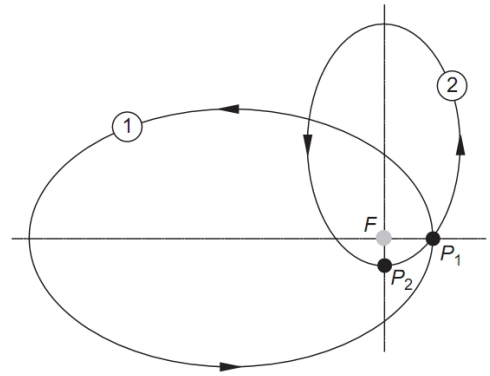
(iv) No caso de órbitas directas a velocidade da Terra ajuda a que Δv_2 seja menor; o caso mais favorável é o caso da órbita equatorial, quando $\lambda = 30^\circ$ ajuda significativamente, mas menos do que parece porque a velocidade da Terra não tem a mesma direcção da velocidade orbital; no caso da órbita polar não há diferença. Para órbitas retrógradas a rotação da Terra exige um aumento de Δv_2 , na mesma proporção do caso anterior.

d) (i) O tempo que demora a chegar à superfície t_s é metade do período da órbita de transferência

$$\text{De a), } a = 6578 \text{ km} \quad \Rightarrow \quad \boxed{t_s = \frac{1}{2} T_t = \pi \sqrt{\frac{a^3}{\mu}} = 2654.74 \text{ s} = 44 \text{ min } 14.74 \text{ s}}$$

(ii) É uma boa estimativa, pois se o satélite vai entrar na atmosfera a meio caminho e cair mais perto do ponto onde começou, vai por outro lado desacelerar na sua descida atmosférica. O tempo não deverá ser portanto muito diferente.

27. Um satélite na órbita 1 (ver figura) de semi-eixo maior $a_1 = a$ realiza uma manobra de um impulso no ponto P_1 às 15:00 de hoje, de tal modo que a órbita final 2 tem a mesma excentricidade $e_2 = e_1 = e$, mas a linha das ápsides está rodada 90° no sentido retrógrado relativamente à original. Ambas as órbitas são descritas no sentido directo. O corpo central é a Terra e $\overrightarrow{FP_1}$ aponta para o Equinócio Vernal enquanto que $\overrightarrow{P_2F}$ aponta para o pólo Norte.



- Calcule o momento angular por unidade de massa da órbita 2, h_2 , em função do da órbita inicial 1, h_1 , e da excentricidade e .
- No caso de $e = \frac{1}{2}$, determine quanto tempo o satélite vai demorar a chegar ao perigeu P_2 da órbita final, depois da manobra em P_1 ; obtenha a resposta em função do período T_2 da órbita final.
- Seja agora $a_2 = \frac{a}{1+e}$ e $e = \frac{1}{2}$. Determine (i) o ângulo de voo imediatamente após a manobra, e (ii) o módulo do Δv da manobra, em unidades de $\sqrt{\mu/a}$.
- Determine ou indique (i) os Elementos Clássicos de Órbita da órbita 1, e (ii) os Elementos Clássicos de Órbita da órbita 2 para os quais consegue um valor numérico (note que $a_2 = \frac{a}{1+e}$ e $e = \frac{1}{2}$).

Correcção:

a) $e_2 = e_1 = e$ P_1 é o perigeu da órbita 1, $r_p^{(1)} = a_1(1 - e)$ e o semi-latus rectum da órbita 2, $r_0^{(2)}$

• e tem-se na órbita 1...: $h_1 = r_p^{(1)} v_p^{(1)}$... e na órbita 2: $r_0^{(2)} = \frac{a_2(1 - e^2)}{1 + e \underbrace{\cos 90^\circ}_{=0}} = a_2(1 - e^2)$

• $a_1 \equiv a$ e das 2 linhas anteriores: $r_0^{(2)} = r_p^{(1)} \Rightarrow a_2 = \frac{a_1}{1 + e} = \frac{a}{1 + e}$

• $\frac{h^2}{\mu} = a(1 - e^2)$, $e_1 = e_2 \Rightarrow h_{1,2} = \sqrt{\mu a_{1,2}(1 - e^2)} \Rightarrow$

$$\frac{h_2}{h_1} = \sqrt{\frac{a_2}{a_1}} = \sqrt{\frac{a_1/(1+e)}{a_1}} \Rightarrow \boxed{h_2 = \frac{h_1}{\sqrt{1+e}}}$$

b) $T_2 =$ período orb. 2; $t_s =$ tempo de P_2 a P_1 ; tempo pretendido t : $t = T_2 - t_s \Rightarrow \frac{t}{T_2} = 1 - \frac{t_s}{T_2}$

• $\sin E = \frac{\sqrt{1 - e^2} \sin \theta}{1 + e \cos \theta} \Big|_{\theta = \frac{\pi}{2}} = \sqrt{1 - e^2} = \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow$

$$\frac{t_s}{T_2} = \frac{M}{2\pi} = \frac{1}{2\pi}(E - e \sin E) = \frac{1}{2\pi}(\arcsin \frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{\sqrt{3}}{4}) = \dots \text{MMA, difícil} \dots = \frac{1}{6} - \frac{\sqrt{3}}{8\pi} = 0.0977506$$

Logo, $\boxed{\frac{t}{T_2} = 1 - \frac{t_s}{T_2} = \frac{5}{6} + \frac{\sqrt{3}}{8\pi} = 0.902249}$ [se $e \neq \frac{1}{2}$ então $\frac{t}{T_2} = 1 - \frac{\arcsin \sqrt{1-e^2}}{2\pi} + \frac{e\sqrt{1-e^2}}{2\pi}$]

c) $a_1 = a$, $a_2 = \frac{a}{1+e}$, $e = 1/2 \Rightarrow r_0 = a(1 - e) = a/2$ $v_i =$ vel. órbita i em P_1

(i) $v_1 = \sqrt{2\mu \left(\frac{1}{a(1-e)} - \frac{1}{2a} \right)} = \sqrt{\frac{\mu}{a} \sqrt{\frac{2}{1-e}} - 1} = \sqrt{\frac{\mu}{a} \sqrt{\frac{1+e}{1-e}}} = \sqrt{\frac{\mu}{a}} \sqrt{3}$

• $v_2 = \sqrt{2\mu \left(\frac{1}{a(1-e)} - \frac{1}{2a_2} \right)} = \sqrt{\frac{\mu}{a} \sqrt{\frac{2}{1-e}} - (1+e)} = \sqrt{\frac{\mu}{a} \sqrt{\frac{1+e^2}{1-e}}} = \sqrt{\frac{\mu}{a}} \sqrt{\frac{5}{2}}$

• Conservação de M.A. na órbita 2: $h_2 = r v \cos \gamma = \sqrt{\mu a_2(1 - e^2)}$ γ é o ângulo entre v_1 e v_2

- $\cos \gamma = \frac{\sqrt{\mu \frac{a}{1+e} (1+e)(1-e)}}{r_0 v_2} = \frac{\sqrt{\mu a (1-e)}}{a(1-e) \sqrt{\frac{\mu}{a} \sqrt{\frac{1+e^2}{1+e}}}} = \frac{1}{\sqrt{1+e^2}} = \sqrt{\frac{4}{5}} \quad (\theta_2 \in [0, \pi] \Rightarrow \gamma > 0)$

- $\sin \gamma = \sqrt{1 - \frac{4}{5}} = \frac{1}{\sqrt{5}}$ $\gamma = \arccos \sqrt{\frac{4}{5}} = 0.463648 \text{ rad} = 26.5651^\circ$

(ii) Seja $\vec{e}_x \parallel \overrightarrow{FP_1}$, $\vec{e}_z \parallel \overrightarrow{P_2F} \parallel v_1$ Então $\Delta \vec{v} = \vec{v}_2 - \vec{v}_1 = v_2 \sin \gamma \vec{e}_x + (v_2 \cos \gamma - v_1) \vec{e}_z$ ou seja

$$\Delta \vec{v} = \sqrt{\frac{\mu}{a}} \sqrt{\frac{5}{2}} \sqrt{\frac{1}{5}} \vec{e}_x + \sqrt{\frac{\mu}{a}} (\sqrt{\frac{5}{2}} \sqrt{\frac{4}{5}} - \sqrt{3}) \vec{e}_z = \sqrt{\frac{\mu}{a}} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \vec{e}_x + (\sqrt{2} - \sqrt{3}) \vec{e}_z \right) = \sqrt{\frac{\mu}{a}} (0.7071 \vec{e}_x - 0.317837 \vec{e}_z)$$

- Logo: $|\Delta \vec{v}| = \sqrt{\frac{\mu}{a}} \sqrt{\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 + (\sqrt{2} - \sqrt{3})^2} = \sqrt{\frac{\mu}{a}} \sqrt{\frac{1}{2} + 2 + 3 - 2\sqrt{6}} \Rightarrow \boxed{|\Delta \vec{v}| = \sqrt{\frac{\mu}{a}} 0.775255}$

d) $\overrightarrow{FP_1}$ aponta para o Equinócio Vernal, logo tem a direcção e sentido de \vec{e}_x do ECI
 $\overrightarrow{P_2F}$ aponta para Norte, logo tem a direcção e sentido de \vec{e}_z do ECI, logo

(i) Órbita 1: Levando em conta \vec{e}_x, \vec{e}_z , $i_1 = 90^\circ$, $\Omega_1 = 0^\circ$, $\varpi_1 = 0^\circ$

a_1, e_1 são dados e $t_p^{(1)}$ está no enunciado: $a_1 = a$, $e_1 = \frac{1}{2}$, $t_p^{(1)} = \text{hoje, 15h00}$

(ii) Órbita 2: $e_2 = e = \frac{1}{2}$ $\Rightarrow a_2 = \frac{a}{1+e} = \frac{2a}{3}$ $t_p^{(2)} = t_p^{(1)} - t_s$ (alínea b)) $= t_p^{(1)} - 0.170423 T_2$

$T_2 = \frac{2\pi}{\sqrt{\mu}} a_2^{3/2} = \frac{2\pi}{\sqrt{\mu}} \left(\frac{2a}{3}\right)^{3/2}$ não se consegue um valor numérico para $t_p^{(2)}$ [não exijo mas calculei]

- Órbita 2 rodada $-\frac{\pi}{2}$ em relação à órbita 1 no mesmo plano): $i_2 = 90^\circ$, $\Omega_2 = 0^\circ$, $\varpi_2 = -90^\circ$ [ou 270°]
 Todos: $\left(a_2 = \frac{2a}{3}, e = \frac{1}{2}, t_p^{(2)} = t_p^{(1)} - 0.170423 \frac{2\pi}{\sqrt{\mu}} \left(\frac{2a}{3}\right)^{3/2}, i_2 = 90^\circ, \Omega_2 = 0^\circ, \varpi_2 = -90^\circ \text{ [ou } 270^\circ \text{]} \right)$

7 Introdução às Perturbações Orbitais

28. Determine a(s) inclinação(ões) de uma órbita circular terrestre de período 2 h para que esta seja *Sun-synchronous*.

Correcção: _____

- Para ser Sun-synch.: $\dot{\Omega} = \frac{2\pi}{1 \text{ ano}} = \frac{2\pi}{365.26 \times 86400} = 1.99097 \times 10^{-2} \text{ rad/s}$
- $T = 2 \text{ h} = 7200 \text{ s} = 2\pi\sqrt{\frac{a^3}{\mu_{\oplus}}} \Rightarrow a = \left(\frac{T\sqrt{\mu_{\oplus}}}{2\pi}\right)^{2/3} = 8058.99 \text{ km}$
- $e = 0, T = 2 \text{ h} = 7200 \text{ s}$: $\dot{\Omega} = -\frac{3nJ_2R_{\oplus}^2}{2a^2(1-e^2)^2} \cos i = -\frac{3\frac{2\pi}{T}J_2R_{\oplus}^2}{2a^2} \cos i = -\frac{3\pi J_2R_{\oplus}^2}{Ta^2} \cos i \Rightarrow$
 $\cos i = -\frac{Ta^2\dot{\Omega}}{3J_2R_{\oplus}^2} = -0.224305, \quad i \in [0, \pi] \Rightarrow \boxed{i = 1.79703 \text{ rad} = 102.962^\circ}$

29. Calcule a inclinação que uma órbita circular de raio $r = 3R_{\oplus}/2$ deve ter para estar sincronizada com o Sol (órbita *sun-synchronous*).

Correcção: _____

- órbita circular: $e = 0, \quad a = r = \frac{3R_{\oplus}}{2}, \quad \text{e tem-se} \quad n = \sqrt{\frac{\mu}{a^3}} = \frac{\sqrt{\mu}}{(\frac{3}{2})^{3/2}R_{\oplus}^{3/2}} = \frac{2^{3/2}\sqrt{\mu}}{3^{3/2}R_{\oplus}^{3/2}}$
- logo $\dot{\Omega} = -\frac{3nJ_2R_{\oplus}^2}{2a^2(1-e^2)^2} \cos i = -\frac{3\sqrt{\mu}2^{3/2}R_{\oplus}^2J_2}{3^{3/2}R_{\oplus}^{3/2}2\frac{3^2R_{\oplus}^2}{2^2}} \cos i = -\frac{2 \times 2^{3/2}J_2\sqrt{\mu}}{3 \times 3^{3/2}R_{\oplus}^{3/2}} \cos i$
- órbita Sun-sync. se: $\dot{\Omega} = +\frac{2\pi}{1 \text{ ano sideral}} = \frac{2\pi}{365.26 \times 24 \times 3600} = 1.99097 \times 10^{-7} \text{ rad/s}$
[ou seja, $\dot{\Omega} = 0.9856^\circ/\text{dia} \quad (\approx 1^\circ/\text{dia})$]
- Logo $\cos i = -0.408856 \Rightarrow i = 1.992 \text{ rad} = 114.133^\circ \vee i = (2\pi - 1.992) \text{ rad},$
mas $i \in [0, \pi] \Rightarrow \boxed{i = 1.992 \text{ rad} = 114.133^\circ}$

30. Calcule todas as inclinações possíveis que um satélite do tipo Molniya pode ter quando se encontra numa órbita de excentricidade $e = 1/8$ com período exactamente igual a metade do período sideral (i) em torno da Terra e (ii) em torno de Marte.

Correcção: _____

- (i) Em sat. Molniya, $\dot{\omega} = 0 \Leftrightarrow \frac{5}{2} \sin^2 i - 2 = 0 \Leftrightarrow \sin^2 i = \frac{4}{5} \Leftrightarrow \sin i = \pm \frac{2}{\sqrt{5}} = \pm 0.894427$
- Como $i \geq 0$ (pois $0 \leq i \leq \pi$) então $\sin i = +\frac{2}{\sqrt{5}} \Leftrightarrow \boxed{i = 63.43^\circ \vee i = 116.56^\circ}$
- (ii) Em Marte: mesmo resultado (resultado não depende dos parâmetros físicos)

31. (i) Justifique a existência de um raio máximo para órbitas circulares sincronizadas com o Sol (Sun-synchronous) em torno da Terra e (ii) calcule-o.

Correcção: _____

• Órbitas sincronizadas com o Sol $\Rightarrow \dot{\Omega} = \frac{2\pi}{1 \text{ ano}} = \frac{2\pi}{365.26 \times 24 \times 60 \times 60} = 1.99097 \times 10^{-7} \text{ rad/s}$

• Mas $\dot{\Omega} = -\frac{3nJ_2R_\oplus^2}{2a^2(1-e^2)^2} \cos i$, com $n \equiv \sqrt{\frac{\mu}{a^3}}$ e com órbitas circulares $e = 0, a \equiv r$, logo:

$$\dot{\Omega} = -\frac{3\sqrt{\mu}J_2R_\oplus^2}{2r^{7/2}} \cos i \Rightarrow r = \left(-\frac{3\sqrt{\mu}J_2R_\oplus^2}{2\dot{\Omega}} \cos i\right)^{2/7} = (-6.62438 \times 10^{24} \cos i)^{2/7}$$

(i) r só depende de $\cos i$, que é uma função limitada, logo r terá um máximo

(ii) r será máximo quando $\cos i = -1$ logo, $r = (6.62438 \times 10^{24})^{2/7} = 1.235251 \times 10^7 \text{ m} = 12352.5 \text{ km}$

32. A órbita de um satélite à volta de um planeta não especificado tem uma inclinação de 40° e a sua periápside avança à razão de 7° por dia. A que razão regressa a linha dos nodos?.

Correcção: _____

• Tem-se $\dot{\Omega} = -\frac{3nJ_2R_\oplus^2}{2a^2(1-e^2)^2} \cos i$, $\dot{\omega} = -\frac{3nJ_2R_\oplus^2}{2a^2(1-e^2)^2} (\frac{5}{2} \sin^2 i - 2)$ $\Rightarrow \frac{\dot{\Omega}}{\dot{\omega}} = \frac{\cos i}{\frac{5}{2} \sin^2 i - 2}$

• $i = 40^\circ$, $\dot{\omega} = 7^\circ/\text{dia} = \frac{2\pi}{360} \frac{7}{86400} = 1.41404 \times 10^{-6} \text{ rad/s}$, logo

• $\dot{\Omega} = \frac{\cos i}{\frac{5}{2} \sin^2 i - 2} \dot{\omega} = -0.792137 \dot{\omega} = -1.12011 \times 10^{-6} \text{ rad/s} = -1.12011 \times 10^{-6} \times \frac{86400 \times 360}{2\pi} (^\circ/\text{dia})$

$$\dot{\Omega} = -5.545^\circ/\text{dia} \Rightarrow \text{regressa à razão de } +5^\circ/\text{dia}$$

• Nota: não é necessário converter para rad/s: $\dot{\Omega} = \frac{\cos i}{\frac{5}{2} \sin^2 i - 2} \dot{\omega} = -0.792137 \times 7^\circ/\text{dia} = -5.54496^\circ/\text{dia}$

33. Considere um satélite artificial em órbita em torno da Terra num plano que faz 30° com o plano do equador e com altitudes de perigeu e apogeu de 160 km e 840 km, respectivamente. Calcule as variações seculares dos elementos orbitais em primeira aproximação.

Correcção: _____

• var. seculares $\Leftrightarrow \dot{\omega} = \frac{3nJ_2R_\oplus^2}{2a^2(1-e^2)^2} \left(2 - \frac{5}{2} \sin^2 i\right)$, $\dot{\Omega} = -\frac{3nJ_2R_\oplus^2}{2a^2(1-e^2)^2} \cos i$, $n = \sqrt{\frac{\mu}{a^3}}$

• $R_\oplus \equiv R$: $r_p = R + 160 \text{ km} = 6538 \text{ km}$, $r_a = R + 840 \text{ km} = 7218 \text{ km}$, logo:

• $2a = 2R + 1000 \text{ km} = 13756 \text{ km} \Rightarrow a = R + 500 \text{ km} = 6878 \text{ km} \Rightarrow n = 1.10682 \times 10^{-3} \text{ rad/s}$

• $r_p = a(1-e) \Rightarrow e = 1 - \frac{r_p}{a} = 1 - \frac{R + 160 \text{ km}}{R + 500 \text{ km}} \Rightarrow e = 0.049433$

• $\frac{3nJ_2R_\oplus^2}{2a^2(1-e^2)^2} = 1.55316 \times 10^{-6}$, $i = 30^\circ$ logo $\dot{\omega} = 2.1356 \times 10^{-6} \text{ rad/s} = 10.572^\circ/\text{dia (solar)}$

e $\dot{\Omega} = -1.34508 \times 10^{-6} \text{ rad/s} = -6.65861^\circ/\text{dia (solar)}$

8 Operações em Órbita e Planeamento de Missões Espaciais

8.1 Movimento relativo

8.2 Observações do Corpo Central

8.3 O Meio Ambiente Espacial

8.4 Elementos de Análise e Planeamento de Sondas Espaciais

9 Dinâmica Elementar de Foguetes

10 O Problema dos Três Corpos

34. Calcule as coordenadas dos pontos triangulares de Lagrange quando $\mu = 1/5$, no problema circular restrito dos três corpos (o primário m_1 tem coordenada $x > 0$, como habitualmente).

Correcção: _____

$$\bullet r_1 = 1, x_{m_1} = \mu : \Rightarrow x_{4,5} = \mu - 1 \cos 60^\circ = \frac{1}{5} - \frac{1}{2} = -\frac{3}{10}$$

$$\bullet r_1 = 1 \Rightarrow y_{4,5} = \pm 1 \sin 60^\circ = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} \quad \text{logo}$$

$$(x_{4,5}, y_{4,5}) = \left(-\frac{3}{10}, \pm \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$$

35. As coordenadas do ponto triangular de Lagrange L_4 no referencial usual em rotação com origem no centro de massa num problema circular restrito dos três corpos (onde o primário m_1 tem coordenada $x > 0$) foram determinadas como sendo $\{-3/10, \sqrt{3}/2, 0\}$. Determine (i) o parâmetro μ do problema e (ii) a razão m_1/m_2 das massas dos primários.

Correcção: _____

$$\bullet r_1 = 1, x_{m_1} = \mu : \Rightarrow x_4 = -\frac{3}{10} = \mu - 1 \cos 60^\circ = \mu - \frac{1}{2} \Rightarrow$$

$$\mu = \frac{1}{2} - \frac{3}{10} = \frac{2}{10} = \frac{1}{5}$$

$$\bullet \mu = \frac{1}{5} = \frac{m_2}{m_1 + m_2} \Leftrightarrow 5m_2 = m_1 + m_2 \Rightarrow \frac{m_1}{m_2} = 4$$

36. No caso do problema restrito circular de três corpos com $\mu = 1/3$, calcule a distância do ponto de Lagrange L_4 ao centro de massa do sistema.

Correcção: _____

$$\bullet \text{Tem-se } x = \frac{1}{2} - \mu, \quad y = \sin 60^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2}, \quad d = \sqrt{x^2 + y^2} = (\dots) = \sqrt{1 + \mu^2 - \mu} \quad \text{logo:}$$

$$\mu = \frac{1}{3} \Rightarrow d = \sqrt{1 + \mu^2 - \mu} = \frac{\sqrt{7}}{3} = 0.881917$$

37. No contexto do PRC3C com $\mu = 1/4$ calcule o módulo da velocidade de m_3 , sabendo que esta se encontra em $(-1, 0, 0)$ e que o integral de Jacobi vale $C = -2$.

Correcção: _____

$$\bullet (x, y, z) = (-1, 0, 0), \quad C = -2, \quad \mu = \frac{1}{4}, \quad r_1 = \sqrt{(-1 - \frac{1}{4})^2} = \frac{5}{4}, \quad r_2 = \sqrt{(-\frac{1}{4})^2} = \frac{1}{4}$$

$$\bullet C = \frac{1}{2}v^2 - \frac{1}{2}(x^2 + y^2) - \frac{1-\mu}{r_1} - \frac{\mu}{r_2} \Leftrightarrow -2 = \frac{v^2}{2} - \frac{1}{2} - \frac{3/4}{5/4} - \frac{1/4}{1/4} \Leftrightarrow$$

$$-2 = \frac{v^2}{2} - \frac{3}{2} - \frac{3}{5} \Leftrightarrow -\frac{20}{10} = \frac{5v^2}{10} - \frac{21}{10} \Rightarrow v = \frac{1}{\sqrt{5}} = 0.447214$$

38. No contexto do problema restrito circular de três corpos, (i) calcule a distância do ponto de Lagrange L_5 ao centro de massa, d , em função do parâmetro μ ; (ii) mostre que $d < 1$ para qualquer valor de μ admissível; (iii) determine, justificando, o valor de μ para o qual d é mínima, e qual o seu valor d_{\min} .

Correcção: _____

(i) Tem-se $x = \frac{1}{2} - \mu$, $y = \sin 60^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2}$, \Rightarrow $d = \sqrt{x^2 + y^2} = (\dots) = \sqrt{1 + \mu^2 - \mu}$

(ii) $0 < |\mu| < 1 \Rightarrow \mu^2 < \mu \Rightarrow \mu^2 - \mu < 0 \Rightarrow 1 + \mu^2 - \mu < 1 \Rightarrow d = \sqrt{1 + \mu^2 - \mu} < 1$

(iii) CM está na base do triângulo equilátero, logo d é mínimo quando CM sob vértice, i.e.

$$\mu = 1/2, \quad \text{caso em que} \quad d_{\min} = \sqrt{x^2 + y^2} = |y| = \frac{\sqrt{3}}{2} = 0.866\ 025$$

(resultados de (iii) também podem ser obtidos igualando a zero a derivada de d em ordem a μ)

39. Considere 3 corpos iguais, cada um de massa m , isolados no espaço e dispostos nos vértices de um triângulo equilátero de lado d . Estes três corpos na configuração descrita conseguem manter a sua posição relativa desde que descrevam órbitas circulares em torno do centróide do triângulo com um certo período P .

- (a) Diga justificando qual é a localização do centro de massa e diga explicitamente a que distância r cada uma das massas se encontra dele, em função de d .
- (b) Determine o período orbital P que mantém a configuração descrita em função de d , m e eventualmente outras constantes físicas universais.

Correcção: _____

a) CM está no centro geométrico do triângulo, por simetria

• Seja r a distância de cada massa ao CM: $d = 2r \cos 30^\circ = 2r \frac{\sqrt{3}}{2} = r\sqrt{3} \Rightarrow r = \frac{d}{\sqrt{3}} = \frac{\sqrt{3}}{3}d$

b) Por simetria a força em cada massa m é dirigida para o CM — 2 forças com componente útil num ângulo de 30°

• Cada $F = \frac{Gmm}{d^2} \Rightarrow F_u = 2F \cos 30^\circ = \frac{2Gm^2}{d^2} \frac{\sqrt{3}}{2}$

• F_u iguala a força centrípeta: $F_c = m\omega^2 r = m\left(\frac{2\pi}{P}\right)^2 r = m\left(\frac{2\pi}{P}\right)^2 \frac{\sqrt{3}}{3}d$

• Igualando $F_u = F_c$: $\frac{2Gmm}{d^2} \frac{\sqrt{3}}{2} = m\left(\frac{2\pi}{P}\right)^2 \frac{\sqrt{3}}{3}d \Leftrightarrow \left(\frac{2\pi}{P}\right)^2 = \frac{3GM}{d^3} \Leftrightarrow P = 2\pi \frac{d^{3/2}}{\sqrt{3Gm}}$

40. Considere a equação da coordenada z do problema restrito circular dos três corpos

$$\ddot{z} = - \left[\frac{(1-\mu)}{r_1^3} + \frac{\mu}{r_2^3} \right] z. \quad (1)$$

Sabendo que todos os pontos de Lagrange se encontram no plano $z_e = 0$, considere pequenos deslocamentos a partir dos pontos de Lagrange $z = z_e + \delta z$ (e $x = x_e + \delta x, y = y_e + \delta y$) com $(x_e, y_e, z_e = 0)$ as coordenadas de um dos pontos de Lagrange. Estude a estabilidade linear dos pontos de Lagrange na direcção z :

(a) Sabendo que, em primeira aproximação, as distâncias aos primários são dadas por:

$$\frac{1}{r_1^3} \approx \frac{1}{r_{1e}^3} - \frac{3}{r_{1e}^5} [(x_e - \mu)\delta x + y_e \delta y], \quad \frac{1}{r_2^3} \approx \frac{1}{r_{2e}^3} - \frac{3}{r_{2e}^5} [(x_e + 1 - \mu)\delta x + y_e \delta y], \quad (2)$$

com r_{1e}, r_{2e} as distâncias de cada um dos primários ao ponto de Lagrange, mostre que em primeira aproximação (desprezando termos em δ^2 e.g. $\delta x \delta y$) o deslocamento (pequeno) na direcção z relativo ao ponto de Lagrange é determinado por

$$\ddot{\delta z} = - \left[\frac{(1-\mu)}{r_{1e}^3} + \frac{\mu}{r_{2e}^3} \right] \delta z = (C^{te}) \delta z. \quad (3)$$

- (b) Utilizando (3) mostre (ou justifique cuidadosamente) que o deslocamento na direcção z é sempre estável em todos os pontos de Lagrange.
- (c) Resolva a equação (3) i.e. calcule o deslocamento $\delta z(t)$ em função das condições iniciais (pode deixar em função das constantes de integração) no caso do ponto triangular de Lagrange L_4 . Escreva a solução numa forma que mostre explicitamente que ela é estável.

Correcção: _____

- a) Substituindo $z = z_e + \delta z = \delta z$ e reparando que nas eqs. das distâncias dos primários o segundo termo do lado direito multiplicado por δz será de 2a ordem, só restará o 1o termo de cada uma
- Por outro lado $\ddot{z} = \ddot{z}_e + \ddot{\delta z} = 0 + \ddot{\delta z}$; substituindo resulta imediatamente na eq. pretendida

b) A equação é da forma $\ddot{\delta z} + K\delta z = 0$, $K > 0$ (qq seja o ponto de Lagrange) com eq. característica

$$\lambda^2 = -K < 0 \quad \Rightarrow \quad \lambda = \pm i\sqrt{K}$$

- As soluções são então da forma $C \exp(\pm i\sqrt{K} t) \Rightarrow$ são estáveis (sin, cos nunca se afastam)

c) Ponto de Lagrange $L_4 \Rightarrow r_{1e} = r_{2e} = 1$ e a eq. simplifica-se para $\ddot{\delta z} = -\delta z$ ($K = 1$ em b))

- A solução bem imediatamente $\boxed{\delta z = C_1 e^{it} + C_2 e^{-it} = C \cos(t + \phi_0)}$

11 Trajectórias Interplanetárias

41. Sabendo que os raios das órbitas, consideradas circulares e co-planares, da Terra e de Marte são, respectivamente, 1 UA e 1.52 UA, calcule o período sinódico em unidades de dia.

Correcção: _____

$$\bullet \tau_s = \frac{2\pi}{n_{\oplus} - n_M} \quad n_M = \frac{2\pi}{T_M} = \sqrt{\frac{\mu_{\otimes}}{(1.52 \text{ UA})^3}} = 1.06236 \times 10^{-7} \text{ rad/s}$$

$$\bullet n_{\oplus} = \frac{2\pi}{365.26 \text{ dia}} = 1.99097 \times 10^{-7} \text{ rad/s} \quad \Rightarrow \quad \boxed{\tau_s = 6.76627 \times 10^7 \text{ s} = 783.133 \text{ d}}$$

$$\text{(Alt.) } n_{\oplus} = \sqrt{\frac{\mu_{\otimes}}{(1 \text{ UA})^3}} = 1.99085 \times 10^{-7} \text{ rad/s} \quad \Rightarrow \quad \boxed{\tau_s = 6.76713 \times 10^7 \text{ s} = 783.233 \text{ d}}$$

42. Determine de quanto em quanto tempo, em dias, se pode tentar ir a Marte, partindo da Terra, numa transferência de energia mínima. Marte encontra-se a 1.52 UA do Sol e considere as aproximações usuais de órbitas de planetas coplanares e circulares.

Correcção: _____

- O intervalo de tempo é o período sinódico, que repete as condições

$$\bullet \tau_s = \frac{2\pi}{n_{\oplus} - n_M} \quad n_M = \frac{2\pi}{T_M} = \sqrt{\frac{\mu_{\otimes}}{(1.52 \text{ UA})^3}} = 1.06236 \times 10^{-7} \text{ rad/s}$$

$$\bullet n_{\oplus} = \frac{2\pi}{365.26 \text{ dia}} = 1.99097 \times 10^{-7} \text{ rad/s} \quad \Rightarrow \quad \boxed{\tau_s = 6.76627 \times 10^7 \text{ s} = 783.133 \text{ d}}$$

$$\text{(Alt.) } n_{\oplus} = \sqrt{\frac{\mu_{\otimes}}{(1 \text{ UA})^3}} = 1.99085 \times 10^{-7} \text{ rad/s} \quad \Rightarrow \quad \boxed{\tau_s = 6.76713 \times 10^7 \text{ s} = 783.233 \text{ d}}$$

43. Sabendo que os raios das órbitas, consideradas circulares e co-planares, da Terra e de Marte são, respectivamente, 1 UA e 1.52 UA, determine o tempo de viagem em dias de uma transferência interplanetária de energia mínima da Terra para Marte.

Correcção: _____

$$\bullet 2a = 1 \text{ UA} + 1.52 \text{ UA} = 2.52 \text{ UA} \quad \Rightarrow \quad a = 1.26 \text{ UA} = 1.88496 \times 10^8 \text{ km}$$

$$\bullet t_v = \frac{T}{2} = \frac{2\pi}{2} \sqrt{\frac{a^3}{\mu_{\otimes}}} = 2.23186 \times 10^7 \text{ s} = \frac{2.23186 \times 10^7 \text{ s}}{86400 \text{ s/d}} \quad \Rightarrow \quad \boxed{t_v = 258.318 \text{ d}}$$

44. Sabendo que os raios das órbitas, consideradas circulares e co-planares, da Terra e de Marte são, respectivamente, 1 UA e 1.52 UA, determine o tempo de viagem em dias da viagem de volta de Marte para a Terra, considerando que é de energia mínima.

Correcção: _____

$$\bullet 2a = 1 \text{ UA} + 1.52 \text{ UA} = 2.52 \text{ UA} \quad \Rightarrow \quad a = 1.26 \text{ UA} = 1.88496 \times 10^8 \text{ km}$$

$$\bullet t_v = \frac{T}{2} = \frac{2\pi}{2} \sqrt{\frac{a^3}{\mu_{\otimes}}} = 2.23186 \times 10^7 \text{ s} = \frac{2.23186 \times 10^7 \text{ s}}{86400 \text{ s/d}} \quad \Rightarrow \quad \boxed{t_v = 258.318 \text{ d}}$$

45. Determine o ângulo heliocêntrico entre o planeta de partida e o planeta de destino no instante da partida de uma viagem interplanetária de energia mínima entre a Terra e Marte (Marte situa-se a 1.52 UA de distância do Sol; considere que as órbitas dos planetas são circulares e coplanares).

Correcção: _____

$$\bullet 2a = 1 \text{ UA} + 1.52 \text{ UA} = 2.52 \text{ UA} \quad \Rightarrow \quad a = 1.26 \text{ UA} = 1.88496 \times 10^8 \text{ km}$$

$$\bullet t_v = \frac{T}{2} = \frac{2\pi}{2} \sqrt{\frac{a^3}{\mu_\odot}} = 2.23186 \times 10^7 \text{ s} = \frac{2.23186 \times 10^7 \text{ s}}{86400 \text{ s/d}} = 258.318 \text{ d}$$

$$\bullet n_M = \sqrt{\frac{\mu_\odot}{(1.52 \text{ UA})^3}} = 1.06236 \times 10^{-7} \text{ rad/s} \quad \Rightarrow \quad \pi - \psi = n_M t_v = 2.37105 \text{ rad} = 135.851^\circ$$

logo,

$$\psi = \pi - n_M t_v = 0.770545 \text{ rad} = 44.149^\circ$$

46. Determine o raio da região de influência da Terra.

Correcção: _____

$$\bullet \text{ O raio } r_i \text{ da região de influência é dado por } r_i \approx R_T \left(\frac{m}{M}\right)^{2/5} \quad \text{Neste caso:}$$

$$R_T = 1 \text{ AU} = 149.6 \times 10^6 \text{ km}, \quad m = M_\oplus = 5.974 \times 10^{24} \text{ kg}, \quad M = M_\odot = 1.973 \times 10^{30} \text{ kg} \quad \Rightarrow$$

$$r_i = R_T \left(\frac{m}{M}\right)^{2/5} = 927656 \text{ km} \sim 10^6 \text{ km}$$

[Nota: usando $\frac{\mu_\oplus}{\mu_\odot}$, dá $r_i = 924694 \text{ km}$]

47. Os elementos da hipérbole de partida da *Viking I Mars Lander* foram $a = -18849.7 \text{ km}$ e $e = 1.3482$. Marte encontra-se em média a 1.52 UA do Sol.

- (a) Calcule a velocidade (relativamente à Terra) com que esta sonda atingiu a fronteira da zona de influência da Terra, considerando que esta está *suficientemente longe*, e o ângulo entre a assíntota da órbita e a sua linha das ápsides; faça um esboço da órbita que inclua a linha das ápsides, as assíntotas da órbita e a indicação do ângulo calculado.
- (b) (i) Calcule a velocidade mínima (relativamente à Terra) na fronteira da zona de influência necessária para conseguir chegar a Marte, considerando as aproximações usuais do *patch-conic*; (ii) compare esta velocidade com a velocidade atingida no mesmo lugar pela *Viking I* (alínea anterior) e explique a que se pode dever a eventual diferença, se existir.

Correcção: _____

$$a) E = -\frac{\mu_\oplus}{2a} = \frac{v_\infty^2}{2} \quad \Rightarrow$$

$$v_\infty = \sqrt{\frac{-2\mu_\oplus}{2a}} = \sqrt{\frac{-\mu_\oplus}{a}} = 4.5985 \text{ km/s}$$

- da eq. órbita:

$$\theta_\infty = \arccos\left(-\frac{1}{e}\right) = 2.40644 \text{ rad} = 137.879^\circ$$

- Gráfico deve incluir:

órbita,

linha das ápsides,

assíntotas,

θ_∞ indicado

$$b) (i) 2a_H = (1 + 1.52) \text{ UA} = 3.76992 \times 10^8 \text{ km} \quad \Rightarrow \quad a_H = 1.88496 \times 10^8 \text{ km}$$

$$\bullet V_{pH} = \sqrt{2\mu_\odot \left(\frac{1}{1 \text{ UA}} - \frac{1}{2a_H}\right)} = 32.7119 \text{ km/s}$$

$$\bullet V_\oplus = \sqrt{\frac{\mu_\odot}{1 \text{ UA}}} = 29.7831 \text{ km/s} \quad \Rightarrow$$

$$v_\infty^{(H)} = V_{pH} - V_\oplus = 2.92885 \text{ km/s}$$

- (ii) Vel. teórica bastante menor; possíveis razões:

órbitas de planetas não exactamente co-planares (Transf. Hohmann impossível),

órbitas de planetas não circulares, longe de Hohmann por conveniência de missão (outras razões),

erros devido à aproximação de patch-conic

48. Uma sonda interplanetária encontra-se numa órbita circular de raio $r = 7700$ km em torno da Terra. Determine: (i) o Δv necessário dado pelos motores da sonda para que esta chegue a Neptuno (situado a 30.1 UA do Sol) numa transferência interplanetária de Hohmann; (ii) o ângulo heliocêntrico entre a Terra e Neptuno no instante da partida; (iii) o tempo da viagem de ida.

Correcção: _____

(i) $2a_t = 1 \text{ UA} + 30.1 \text{ UA} = 31.1 \text{ UA} = 4.65256 \times 10^9 \text{ km} \Rightarrow a_t = 15.55 \text{ UA} = 2.32628 \times 10^9 \text{ km}$

• Vel. periélio órbit. transf.:
$$v_p = \sqrt{2\mu_\odot \left(\frac{1}{1 \text{ UA}} - \frac{1}{31.1 \text{ UA}} \right)} = 41.4369 \text{ km/s}$$

Velocidade da Terra: $v_\oplus = \sqrt{\frac{\mu_\odot}{1 \text{ UA}}} = 29.7831 \text{ km/s} \Rightarrow v_\infty = v_p - v_\oplus = 11.6539 \text{ km/s}$

• $r_{ph} = 7700 \text{ km}$, $\frac{v_\infty^2}{2} = \frac{v_{ph}^2}{2} - \frac{\mu_\oplus}{r_{ph}} \Rightarrow v_{ph} = \sqrt{v_\infty^2 + \frac{2\mu_\oplus}{r_{ph}}} = 15.4708 \text{ km/s}$

• órbit. circular de parque: $v_c = \sqrt{\frac{\mu_\oplus}{r_{ph}}} = 7.19488 \text{ km/s} \Rightarrow \Delta v = v_{ph} - v_c = 8.2759 \text{ km/s}$

(ii) Ângulo heliocêntrico ψ ; $\pi - \psi = n_{\text{Nept}} t_v$; $n_{\text{Nept}} = \sqrt{\frac{\mu_\odot}{(30.1 \text{ UA})^3}}$; $t_v = \frac{1}{2} 2\pi \sqrt{\frac{a_t^3}{\mu_\odot}} \Rightarrow$

• $a_t = 15.55 \text{ UA}$: $\frac{\pi - \psi}{\pi} = \left(\frac{a_t}{30.1 \text{ UA}} \right)^{3/2} = 0.371318 \Rightarrow \psi = 0.628682\pi = 1.97506 \text{ rad} (= 113.163^\circ)$

(iii) $a_t = 15.55 \text{ UA}$, $t_v = \frac{1}{2} 2\pi \sqrt{\frac{a_t^3}{\mu_\odot}} \Rightarrow t_v = 9.67626 \times 10^8 \text{ s} \simeq 30.6614 \text{ anos} = 11199.4 \text{ dias}$

49. Determine (i) o v_∞ de escape da Terra necessário para conseguir chegar a Vénus, situado à distância de 0.722 UA do Sol, numa trajectória de energia mínima; (ii) faça um esboço de todas as assíptotas possíveis que podem ser utilizadas, a partir de órbitas circulares a uma certa altitude, indicando a sua direcção e sentido relativamente a uma referência conhecida e a localização aproximada das periápsides em cada caso (sugestão: faça o esboço em 2D e generalize para 3D).

Correcção: _____

(i) A órbita de transferência tem semi-eixo maior $a_t = \frac{1 \text{ UA} + 0.722 \text{ UA}}{2} = 0.861 \text{ UA} = 1.28806 \times 10^8 \text{ km}$

• A velocidade no afélio (Terra) dessa órbita é $V_{at} = \sqrt{2\mu_\odot \left(\frac{1}{1 \text{ UA}} - \frac{1}{2a_t} \right)} = 27.2732 \text{ km/s}$

• $V_\oplus = \sqrt{\frac{\mu_\odot}{1 \text{ UA}}} = 29.7831 \text{ km/s} \Rightarrow v_\infty = V_{at} - V_\oplus = -2.50985 \text{ km/s}$ (i.e. sentido contrário a \vec{V}_\oplus)

- (ii) ESBOÇO — fazer após imprimir:

50. Um asteroide com 20 km de diâmetro foi detectado a descrever uma órbita parabólica heliocêntrica retrógrada no plano da eclíptica com periélio $R_p = 1/2$ UA. Foi determinado que o asteroide vai cruzar a órbita terrestre a uma distância d à frente da Terra (entrando na sua zona de influência) quando ainda se está a aproximar do Sol. Considere que a velocidade do asteroide (medida no referencial heliocêntrico) no instante em que passa pela órbita terrestre tem componentes $\{V_r, V_\theta\} = \{-V_\oplus, -V_\oplus\}$, com $V_\oplus = \sqrt{\mu_\odot/1 \text{ UA}}$, e que a velocidade da Terra tem a mesma direção da componente V_θ da velocidade do asteroide (pois d é pequeno). [Use pelo menos 5 algarismos significativos]

- (a) Calcule a distância mínima d_{\min} para que o asteroide não caia na Terra, destruindo a humanidade (despreze a espessura da atmosfera e o diâmetro do asteroide).
 (b) No caso de $d = 20\,000$ km, calcule (i) a distância mínima a que o asteroide passa da Terra, (ii) o semi-eixo maior e (iii) a excentricidade da órbita hiperbólica relativa à Terra.
 (c) No caso da alínea anterior, calcule (i) a velocidade do asteroide relativamente ao Sol após este sair da zona de influência da Terra; (ii) determine, justificando, se o asteroide, após se ter afastado, poderá voltar a ser um perigo para a humanidade.

Correcção:

$$\text{a) } \vec{v}_\infty = \vec{V}_{\text{ast}} - \vec{V}_\oplus = \{-V_\oplus, -2V_\oplus\}, \quad V_\oplus = \sqrt{\frac{\mu_\odot}{1 \text{ UA}}} = 29.7831 \text{ km/s} \Rightarrow v_\infty = \sqrt{5}V_\oplus = 66.597 \text{ km/s}$$

$$\text{ângulo entre } \vec{v}_\infty \text{ e } -\vec{e}_\theta, \psi \Rightarrow \tan \psi = \frac{1}{2} \quad \text{ou} \quad \sin \psi = \frac{1}{\sqrt{5}} \Rightarrow \psi = 0.463\,648 \text{ rad} = 26.5651^\circ$$

• No caso d_{\min} , o perigeu iguala o raio da Terra, $r_p = R_\oplus \Rightarrow v_p = \sqrt{v_\infty^2 + \frac{2\mu_\oplus}{R_\oplus}} = 67.5289 \text{ km/s}$

• $b = y_{\min} = d_{\min} \sin \psi$, e por conserv. M.A.: $b = y_{\min} = \frac{r_p v_p}{v_\infty} = 6467.25 \text{ km}$, logo

$$d_{\min} = \frac{b}{\sin \psi} = \frac{b}{1/\sqrt{5}} = b\sqrt{5} = 2.236\,07 b \Rightarrow \boxed{d_{\min} = 14\,461.2 \text{ km}}$$

b) Neste caso $d = 20\,000$ km, mas ψ, v_∞ são os mesmos de a): $\psi = 26.5651^\circ, v_\infty = 67.5289 \text{ km/s}$

(i) tem-se $y = d \sin \psi = 8944.27 \text{ km}$ e conserv. energia e M.A. pode-se determinar r_p, v_p :

$$y v_\infty = r_p v_p \quad \wedge \quad \frac{v_\infty^2}{2} = \frac{v_p^2}{2} - \frac{\mu_\oplus}{r_p} \Rightarrow [v_p = 67.2695 \text{ km/s (não necess.)}] \quad \boxed{r_p = 8854.85 \text{ km}}$$

(ii) $\frac{v_\infty^2}{2} = -\frac{\mu_\oplus}{2a} \Rightarrow \boxed{a = -\frac{\mu_\oplus}{v_\infty^2} = -89.8727 \text{ km}} \quad \text{(iii) } r_p = a(1 - e) \Rightarrow \boxed{e = 1 - \frac{r_p}{a} = 99.5266}$

c) Para o cálculo é necessário saber a direção do \vec{v}_∞ de saída

(i) de b), $e = 99.5266$, e tem-se $\theta_\infty = \arccos(-1/e) = 1.580\,84 \text{ rad} = 90.5757^\circ$

o desvio (para a esq.) de uma assíntota para a outra é $2(\theta_\infty - \pi/2) = 0.020\,095\,5 \text{ rad} = 1.151\,39^\circ$

o ângulo do \vec{v}_∞ de saída com $-\vec{e}_\theta$ é então $\psi' = \psi - 2(\theta_\infty - \pi/2) = 0.443\,552 \text{ rad} = 25.4137^\circ$

à saída, relativamente ao Sol, tem-se então: $V'_r = -v_\infty \sin \psi', \quad V'_\theta = -v_\infty \cos \psi' + V_\oplus$ logo:

$$V'_r = -28.5801 \text{ km/s}, V'_\theta = -30.3695 \text{ km/s} \Rightarrow \boxed{V'_{\text{ast}} = \sqrt{(V'_r)^2 + (V'_\theta)^2} = 41.7029 \text{ km/s}}$$

(ii) $V'_{\text{ast}} = 41.7029 \text{ km/s} < 42.1196 \text{ km/s} = \sqrt{\frac{2\mu_\oplus}{1 \text{ UA}}} = V_e \Rightarrow$ asteroide em órbita heliocêntrica elíptica

logo, asteroide vai cruzar órbita da Terra múltiplas vezes $\Rightarrow \boxed{\text{asteroide continua a ser perigoso}}$

51. Considere uma missão interplanetária terrestre com destino Júpiter (Notas: Realize todos os cálculos com pelo menos 5 algarismos significativos; considere a distância Júpiter-Sol igual a 5.2 UA, o parâmetro gravitacional de Júpiter é $\mu_J = 1.267 \times 10^8 \text{ km}^3/\text{s}^2$ e o seu raio equatorial é 71 492 km).

- Supondo impulsos instantâneos, calcule o Δv mínimo que tem que ser dado a uma sonda que se encontra numa órbita circular em torno da Terra com 6800 km de raio para conseguir chegar a Júpiter.
- Calcule a velocidade aproximada da sonda relativamente a Júpiter (incluindo direcção e sentido) quando ela entra na zona de influência deste planeta.
- Calcule o parâmetro de impacto i.e. a distância mínima (acima ou abaixo da órbita de Júpiter) a que a assíntota de entrada da sonda se pode encontrar sem que a sonda se despenhe; admita que a sonda se despenha se rasar a superfície do planeta definida pelo seu raio.

Nota: caso não tenha resolvido a alínea anterior use, referindo na resposta, o valor de 5 km/s para a velocidade de aproximação da sonda, relativa a Júpiter.

- No caso de a sonda rasar a superfície e realizar um fly-by sem utilizar propulsão, (i) calcule o módulo da velocidade relativamente ao Sol com que a sonda se afastará de Júpiter e (ii) verifique se a sonda consegue escapar do sistema solar.

Correcção:

- semi-eixo maior a_h da órbita de transferência heliocêntrica da Terra para Júpiter:

$$2a_h = (1 + 5.2) \text{ UA} = 6.2 \text{ UA} = 9.2752 \times 10^8 \text{ km} \quad \Rightarrow \quad a_h = 3.1 \text{ UA} = 4.6376 \times 10^8 \text{ km}$$

- vel. no periélio (Terra) da órbita transferência $V_p = \sqrt{2\mu_{\odot} \left(\frac{1}{1 \text{ UA}} - \frac{1}{2a_h} \right)} = 38.5736 \text{ km/s}$

- vel. Terra $V_T = \sqrt{\frac{\mu_{\odot}}{1 \text{ UA}}} = 29.7831 \text{ km/s}$ logo $v_{\infty} = V_p - V_T = 8.79054 \text{ km/s}$

- Vel. sonda na órbita circular onde se encontra ($r = 6800 \text{ km}$): $v_c = \sqrt{\frac{\mu_{\oplus}}{r}} = 7.65622 \text{ km/s}$

- Para Energia mín. inserção em órbita de escape no perigeu, com assíntota tg. à orb. Terra:

- $E = \frac{v_{\infty}^2}{2} = \frac{v_{pe}^2}{2} - \frac{\mu_{\oplus}}{r} \Rightarrow v_{pe} = \sqrt{v_{\infty}^2 + \frac{2\mu_{\oplus}}{r}} = 13.99466 \text{ km/s} \Rightarrow \boxed{\Delta v = v_{pe} - v_c = 6.29043 \text{ km/s}}$

- Sonda aproxima-se no afélio, com vel. paralela à de Júpiter mas menor, com offset p/ não se despenhar

- vel. transf. heliocêntrica no afélio $V_a = \sqrt{2\mu_{\odot} \left(\frac{1}{5.2 \text{ UA}} - \frac{1}{2a_h} \right)} = 7.4181 \text{ km/s}$

- vel. Júpiter $V_J = \sqrt{\frac{\mu_{\odot}}{5.2 \text{ UA}}} = 13.0607 \text{ km/s} \Rightarrow \boxed{v_{\infty J} = V_a - V_J = -5.64274 \text{ km/s}}$

(a sonda aproxima-se de frente de Júpiter i.e. \vec{V}_J e $\vec{v}_{\infty J}$ têm sentidos contrários)

- Seja b a distância entre a assíntota de entrada e a paralela que passa por Júpiter (direcção de \vec{V}_J)

- b é o parâmetro de impacto, a órbita hiperbólica tem periápside na superfície de Júpiter, com vel. v_{pJ}

- eq. Energia: $\frac{v_{\infty J}^2}{2} = \frac{v_{pJ}^2}{2} - \frac{\mu_J}{R_J} \Rightarrow v_{pJ} = \sqrt{v_{\infty J}^2 + \frac{2\mu_J}{R_J}} = 59.8021 \text{ km/s}$

- $h = b v_{\infty J} = v_{pJ} R_J \Rightarrow \boxed{b = \frac{R_J v_{pJ}}{v_{\infty J}} = \sqrt{R_J^2 + \frac{2\mu_J R_J}{v_{\infty J}^2}} = 757677 \text{ km}}$

Alt.) res. alt. p/ $v_{\infty J} = 5 \text{ km/s}$: $v_{pJ} = 59.7449 \text{ km/s}$ $\boxed{b = 854256 \text{ km}}$

- $\frac{v_{\infty J}^2}{2} = -\frac{\mu_J}{2a_{hJ}} \Rightarrow a = -\frac{\mu_J}{v_{\infty J}^2} = -3.97921 \times 10^6 \text{ km}$, e com $R_J = -a(e - 1) \Rightarrow$

$$e = 1 + \frac{v_{\infty J}^2 R_J}{\mu_J} = 1.01797 \Rightarrow \theta_{\infty} = \arccos(-1/e) = 2.95344 \text{ rad} = 169.219^\circ$$

- o ângulo que \vec{V}_J e $v_{\infty J}$ fazem à saída é $\psi = 2\pi - 2\theta_{\infty} = 0.376313 \text{ rad} = 21.5612^\circ$
- vel. heliocêntrica final $\vec{V}_f = (\pm v_{\infty J} \sin \psi) \vec{e}_r + (V_J + v_{\infty J} \cos \psi) \vec{e}_t = \pm 2.07368 \vec{e}_r + 18.3086 \vec{e}_t$ [km/s]
- vel. escape $V_e = \sqrt{\frac{2\mu_{\odot}}{5.2 \text{ UA}}} = 18.4707 \text{ km/s}$ logo quase escapa: $V_f = 18.4257 \text{ km/s} < V_e$

Alt.) res. alt. p/ $v_{\infty J} = 5 \text{ km/s}$: $a = -5.068 \times 10^6 \text{ km}$, $e = 1.01411$, $\theta_{\infty} = 2.9746 \text{ rad} = 170.432^\circ$
 $\psi = 0.333978 \text{ rad} = 19.11356^\circ$, $\vec{V}_f = \pm 1.63902 \vec{e}_r + 17.7845 \vec{e}_t$ [km/s] $V_f = 18.3819 \text{ km/s} < V_e$

52. Considere uma missão interplanetária terrestre com destino Júpiter. A velocidade relativamente a Júpiter, quando a sonda entra na zona de influência deste planeta, é $v = 5.64274 \text{ km/s}$, aproximando-se do planeta de frente (relativamente a este). A assíntota de entrada é paralela à velocidade de Júpiter e dista deste $y = 1\,000\,000 \text{ km}$. (Notas: Realize todos os cálculos com pelo menos 5 algarismos significativos; considere a distância Júpiter-Sol igual a 5.2 UA, o parâmetro gravitacional de Júpiter é $\mu_J = 1.267 \times 10^8 \text{ km}^3/\text{s}^2$ e o seu raio equatorial é 71 492 km).

- Determine de quanto em quanto tempo — em unidade de dia — se pode lançar uma missão de energia mínima deste tipo.
- Se a missão for de energia mínima e tiver que regressar à Terra, determine a duração mínima total da missão.
- Calcule o Δv mínimo para que haja captura da sonda (considere uma única manobra).
- Imagine que no ponto da trajectória da sonda mais próximo de Júpiter, a manobra de captura falha e é dado um impulso $\Delta v = 0.10000 \text{ km/s}$ na direcção e sentido da velocidade da sonda nesse instante. (i) Determine a velocidade da sonda relativamente ao Sol imediatamente após escapar do sistema Joviano e (ii) verifique se a sonda conseguirá escapar do sistema solar.

Correcção:

a) Janela de lançamento coincide com o período sinódico $2\pi + n_J \tau_s = n_{\oplus} \tau_s \Rightarrow \tau_s = \frac{2\pi}{n_{\oplus} - n_J}$
 $n_{\oplus} = \sqrt{\frac{\mu_{\odot}}{(1 \text{ UA})^3}} = 1.99085 \times 10^{-7} \text{ s}^{-1}$, $n_J = \sqrt{\frac{\mu_{\odot}}{(5.2 \text{ UA})^3}} = 1.67893 \times 10^{-8} \text{ s}^{-1} \Rightarrow$
 $\tau_s = \frac{2\pi}{n_{\oplus} - n_J} = 3.4467 \times 10^7 \text{ s} = 398.924 \text{ d}$ (398 d 22 h 10 min 33.6 s)

b) Para órbita heliocêntrica de transf.: $a_h = \frac{1 \text{ UA} + 5.2 \text{ UA}}{2} = 3.1 \text{ UA} \Rightarrow T_h = 2\pi \sqrt{\frac{a_h^3}{\mu_{\odot}}} = 1.7226 \times 10^8 \text{ s}$
tempo de viagem t_v é meio período: $t_v = T_h/2 = 8.613 \times 10^7 \text{ s} = 996.875 \text{ d}$ (2 ano 226.355 d)

$\psi \equiv$ âng. heliocêntr. à partida $\Rightarrow \pi - \psi = n_J t_v = 1.44606 \text{ rad} \Rightarrow \psi = 1.69553 \text{ rad} = 97.1467^\circ$

O valor de t_v implica que Terra avançou 266.355 d (+2 anos i.e., 4π) até a sonda atingir Júpiter

Avanço da Terra menos voltas completas: $\phi = n_{\oplus} \times 266.355 \times 86\,400 (+4\pi) = 4.58155 \text{ rad} = 262.504^\circ$

Terra à chegada está então $\phi - \pi = 1.43996 \text{ rad} = 82.5036^\circ$ avançada relativamente a Júpiter

Na partida do regresso, a terra tem que estar $\phi - \pi$ atrasada relativamente a Júpiter, logo:

tempo de espera, t_e : $n_{\oplus} t_e = n_J t_e + 2\pi - 2(\phi - \pi) \Rightarrow t_e = \frac{4\pi - 2\phi}{n_{\oplus} - n_J} = 1.8669 \times 10^7 \text{ s} = 216.076 \text{ d}$

Assim: ida = $t_v = 996.875 \text{ d} =$ volta $\Rightarrow t_t = 2t_v + t_e = 1.90929 \times 10^8 \text{ s} = 2209.83 \text{ d} \simeq 6.05 \text{ ano}$

- A assíntota dista $y = 1\,000\,000 \text{ km}$ do foco; da conserv. M.A. e energia usando *infinito* e periápside tem-se: $y v_{\infty i} = r_p v_p \Leftrightarrow r_p = \frac{y v_{\infty i}}{v_p}$, $\frac{v_{\infty i}^2}{2} = \frac{v_p^2}{2} - \frac{\mu_J}{r_p} \Rightarrow v_p = \frac{\mu_J}{y v_{\infty i}} \left[1 \pm \sqrt{1 + \frac{y^2 v_{\infty i}^4}{\mu_J^2}} \right]$
O sinal na expressão de v_p tem que ser positivo

Das expressões acima tem-se: $v_p = 45.6054 \text{ km/s} \Rightarrow r_p = 123\,730 \text{ km}$

Captura acontece se $\mathcal{E} \lesssim 0$. No limite, vel. tem que reduzir para a de escape, v_{eJ} :

$$v_{eJ} = \sqrt{\frac{2\mu_J}{r_p}} = 45.9558 \text{ km/s} \Rightarrow \boxed{\Delta v = v_e - v_p = 350.433 \text{ m/s}}$$

d) Hipérbole de aproximação: $\frac{v_{\infty i}^2}{2} = -\frac{\mu_J}{2a_i} \Rightarrow a_i = -\frac{\mu_J}{v_{\infty i}^2} = -3.979\,21 \times 10^6 \text{ km}$

$$r_p = a_i(1 - e_i) \Rightarrow e_i = 1 - \frac{r_p}{a_i} = 1.031\,09, \quad \theta_{\infty i} = \arccos\left(-\frac{1}{e_i}\right) = 2.895\,38 \text{ rad} = 165.893^\circ$$

Enunciado e usando dados c): $v_{pf} = v_{pi} + 0.1 \text{ km/s} \Rightarrow v_{\infty f} = \sqrt{v_{pf}^2 - \frac{2\mu_J}{r_p}} = 6.400\,91 \text{ km/s}$

Semi-eixo maior e excentricidade: $a_f = -\frac{\mu_J}{v_{\infty f}^2} = -3.092\,39 \times 10^6 \text{ km}, \quad e_f = 1 - \frac{r_p}{a_f} = 1.040\,01$

$$\theta_{\infty f} = \arccos\left(-\frac{1}{e_f}\right) = 2.863\,31 \text{ rad} = 164.056^\circ \quad \text{ângulo de assimp. saída com } \vec{V}_J \text{ é } \alpha = 2\pi - \theta_{\infty i} - \theta_{\infty f}$$

$$V_x = V_J + v_{\infty f} \cos \alpha = 18.8754 \text{ km/s}, \quad \text{com } V_J = \sqrt{\frac{\mu_\odot}{5.2 \text{ UA}}} = 13.0607 \text{ km/s}$$

$$V_y = v_{\infty f} \sin \alpha = 3.2054 \text{ km/s} \Rightarrow \text{(i) } \boxed{V = \sqrt{V_x^2 + V_y^2} = 18.8754 \text{ km/s}}$$

(ii) $V_e = \sqrt{\frac{2\mu_\odot}{5.2 \text{ UA}}} = 18.4707 \text{ km/s} < V \Rightarrow \boxed{V > V_e, \text{ escapa do sistema solar!}}$

12 Dinâmica de Atitude de Veículos Espaciais

53. Um satélite axissimétrico achatado encontrava-se em voo livre no espaço profundo. Sabendo que a razão entre os momentos principais de inércia é 3, que o ângulo entre a velocidade angular e o eixo de simetria do corpo é $\pi/4$ e que a precessão é $\dot{\psi} = 5 \text{ rad/s}$, calcule a rotação própria do satélite.

Correcção: _____

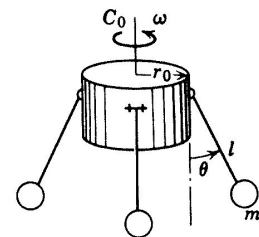
- corpo achatado (precessão retrógrada) $\Rightarrow C > A \Rightarrow \frac{A}{C} = \frac{1}{3}$
- $\tan \nu = \frac{A}{C} \tan \gamma = \frac{1}{3} \tan \frac{\pi}{4} = \frac{1}{3} \Rightarrow \nu = \arctan \frac{1}{3} = 0.321751 \text{ rad} = 18.4349^\circ$
- $\dot{\psi} = \frac{C}{(A-C) \cos \nu} \dot{\sigma} \Rightarrow \dot{\sigma} = \frac{A-C}{C} \cos \nu \dot{\psi} = \left(-\frac{2}{3}\right) 5 \cos \nu \Rightarrow \dot{\sigma} = -\sqrt{10} \text{ rad/s} = -3.16228 \text{ rad/s}$

54. Uma sonda axissimétrica alongada encontrava-se em voo livre no espaço profundo. Sabendo que a razão entre os momentos principais de inércia é 3, que o ângulo entre a velocidade angular e o eixo de simetria do corpo é $\pi/4$, e que a precessão é $\dot{\psi} = 5 \text{ rad/s}$, calcule a rotação própria da sonda.

Correcção: _____

- corpo alongado (precessão directa) $\Rightarrow C < A \Rightarrow \frac{A}{C} = 3$
- $\tan \nu = \frac{A}{C} \tan \gamma = 3 \tan \frac{\pi}{4} = 3 \Rightarrow \nu = \arctan 3 = 1.24905 \text{ rad} = 71.5651^\circ$
- $\dot{\psi} = \frac{C}{(A-C) \cos \nu} \dot{\sigma} \Rightarrow \dot{\sigma} = \frac{A-C}{C} \cos \nu \dot{\psi} = 2 \times 5 \cos \nu \Rightarrow \dot{\sigma} = \sqrt{10} \text{ rad/s} = 3.16228 \text{ rad/s}$

55. Foi proposto realizar o despin de um satélite através de n partículas pontuais de massa m cada, ligadas por braços rígidos e dispostas de modo simétrico em torno do eixo de rotação. Na figura são visíveis 3 partículas do caso particular $n = 4$. Determine a velocidade angular ω do satélite em função da velocidade angular inicial $\omega_0 = \omega(\theta = 0)$, do número n de partículas, do ângulo θ e outros parâmetros do problema. C_0 é o momento de inércia do satélite (sem partículas) em relação ao seu eixo de simetria.



Correcção: _____

- Da figura, os MI são: $I_{ini} = C_0 + nmr_0^2$ $I_{fin} = C_0 + nm(r_0 + l \sin \theta)^2$, logo:
- Conservação de MA: $L = I_{ini}\omega_0 = I_{fin}\omega \Rightarrow$
- $\omega_0(C_0 + nmr_0^2) = \omega(C_0 + nm(r_0 + l \sin \theta)^2) \Rightarrow \omega = \omega_0 \frac{C_0 + nmr_0^2}{C_0 + nm(r_0 + l \sin \theta)^2}$

56. Para além da precessão dos equinócios, muito lenta, o movimento de rotação da Terra também inclui uma componente que pode ser interpretada como de precessão de corpo livre (em períodos curtos o binário que provoca a precessão dos equinócios pode ser desprezado). O ângulo de nutação correspondente a este movimento é muito pequeno e, devido ao achatamento dos pólos, a relação entre os momentos de inércia transversal e perpendicular ao eixo de simetria da Terra é $I_{\perp} = 0.99671 I_{\parallel}$.

- (a) Sabendo que a frequência de rotação Ω da velocidade angular $\vec{\omega}$ em torno do eixo polar (cone do corpo) é determinada por $\Omega = \frac{I_{\parallel} - I_{\perp}}{I_{\perp}} \omega_z$ (fenómeno denominado variação em latitude) e que, para todos os efeitos práticos, o valor de ω_z é igual ao da velocidade angular da Terra (apenas diferem ligeiramente na direcção), (i) determine $T_{\Omega} = 2\pi/\Omega$ em dias e (ii) relacione ω_z com a precessão e a rotação própria e determine estas [note que o ângulo de nutação é muito pequeno].
- (b) Na realidade, observa-se que $2\pi/\Omega \approx 433$ dias, muito maior que o calculado na alínea anterior [e o ângulo de abertura do cone do corpo à superfície da Terra é apenas ≈ 4 m, justificando a aproximação de ângulo de nutação pequeno]. Avance com uma hipótese fundamentada que possa explicar a discrepância.

Correcção: _____

[tempo de resolução (ambas alíneas): 19+1 min]

a) (i) $\omega_z = 2\pi/(1 \text{ dia sideral}) = 2\pi/86\,164.09 \text{ s} = 7.292\,12 \times 10^{-5} \text{ rad/s}$

• $\Omega = \frac{I_{\parallel} - I_{\perp}}{I_{\perp}} \omega_z = \frac{I_{\parallel}(1 - 0.99671)}{0.99671 I_{\parallel}} \omega_z = (3.300\,86 \times 10^{-3}) \omega_z = 2.407\,03 \times 10^{-7} \text{ rad/s}$

• $T_{\Omega} = \frac{2\pi}{\Omega} = 2.610\,35 \times 10^7 \text{ s} = 302.124 \text{ d}$ ou, usando expressões acima,

$T_{\Omega} = \frac{2\pi}{\Omega} = \frac{2\pi}{\omega_z} \times (3.300\,86 \times 10^{-3})^{-1} = (1 \text{ dia sideral}) \times 302.951 \Rightarrow \boxed{T_{\Omega} = 302.124 \text{ d}}$

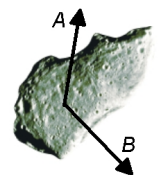
(ii) ν pequeno $\Rightarrow \omega_z = \dot{\sigma} + \dot{\psi} \cos \nu \simeq \dot{\sigma} + \dot{\psi}, \quad \dot{\psi} = \frac{I_{\parallel}}{(I_{\perp} - I_{\parallel}) \cos \nu} \dot{\sigma} \simeq \frac{I_{\parallel}}{I_{\perp} - I_{\parallel}} \dot{\sigma} \Rightarrow$

• $\dot{\sigma} = \frac{\omega_z}{1 + \frac{I_{\parallel}}{I_{\perp} - I_{\parallel}}} = \frac{I_{\perp} - I_{\parallel}}{I_{\perp}} \omega_z = -\Omega = (-3.300\,86 \times 10^{-3}) \omega_z \Rightarrow \boxed{\dot{\sigma} = -2.407\,03 \times 10^{-7} \text{ rad/s}}$

• $\dot{\psi} = \frac{I_{\parallel}}{I_{\perp}} \omega_z = \frac{1}{0.99671} \omega_z = 1.0033 \omega_z \Rightarrow \boxed{\dot{\psi} = 7.316\,19 \times 10^{-5} \text{ rad/s}}$

b) A Terra não é um corpo rígido: (i) tem marés; (ii) núcleo move-se de modo diferente

57. Considere o asteróide em forma de batata da figura. Foi determinado que o seu tensor de inércia, num referencial fixo relativamente ao asteróide com origem no centro de massa, era da forma $I_{ij} = C \delta_{ij}$, com $C = 3 \times 10^{13} \text{ kg m}^2$ e δ_{ij} o símbolo de Kronecker. O asteróide está livre no espaço.



- (a) Se o momento angular relativamente ao centro de massa for, num certo instante, $H_0 = 10^{13} \text{ kg m}^2/\text{s}$ na direcção do vector \vec{A} da figura, determine (i) o ângulo que a velocidade angular faz com o momento angular e (ii) o seu valor.

Correcção: _____

a) (i) $I_{ij} = C \delta_{ij} \Rightarrow H_i = C \delta_{ij} \omega_j = C \omega_i \Rightarrow \vec{H} = C \vec{\omega} \Rightarrow \boxed{\vec{H} \parallel \vec{\omega}}$

• (ii) $\vec{H} = C \vec{\omega} \Rightarrow \omega = \frac{H}{C} = \frac{10^{13} \text{ kg m}^2/\text{s}}{3 \times 10^{13} \text{ kg m}^2} \Rightarrow \boxed{\omega = \frac{1}{3} \text{ rad/s} = 0.3(3) \text{ rad/s}}$

- (b) Se o asteróide chocar com outro e a sua velocidade angular se alterar e ficar, imediatamente após o choque, com valor $\omega = 10^{-3} \text{ rad/s}$ na direcção do eixo \vec{B} , que faz com \vec{A} um ângulo de 120° , determine a direcção (relativamente a \vec{B}) e módulo do momento angular após o choque.

Correcção: _____

b) $\vec{H} = C \vec{\omega} \Rightarrow$ como $\vec{\omega}$ tem a direcção de B , então \vec{H} também, e

$\boxed{H = C \omega = 3 \times 10^{13} \times 10^{-3} = 3 \times 10^{10} \text{ kg m}^2/\text{s}}$

58. Seja um asteróide rígido com momentos principais centrais de inércia A, B, C num referencial x, y, z fixo com o asteróide. O asteróide encontra-se em voo livre no espaço, sem forças ou binários aplicados. Começando na equação de Euler, (i) demonstre que o módulo do momento angular de rotação relativamente ao centro de massa é constante no referencial x, y, z e (ii) utilizando a sua expressão mostre que a velocidade angular verifica a equação de um elipsóide (i.e. que a ponta do vector está sobre o elipsóide, o denominado elipsóide do momento angular) e determine os seus semi-eixos.

Correcção: _____

(i) Corpo livre de binários: $\frac{d\vec{H}}{dt} = 0$ (\vec{H} relativo ao CM) logo Eq. Euler: $0 = \frac{d\vec{H}}{dt} = \frac{s d\vec{H}}{dt} + \vec{\omega} \times \vec{H}$

• $\vec{H} \cdot$ (eq. Euler): $\vec{H} \cdot 0 = \vec{H} \cdot \frac{s d\vec{H}}{dt} + \underbrace{\vec{H} \cdot \vec{\omega} \times \vec{H}}_{=0} = \frac{1}{2} \frac{d}{dt}(H^2) = 0 \Rightarrow \boxed{H^2 = \text{cte} \Leftrightarrow H = \text{cte}}$

(ii) $H^2 = I_{ij}\omega_j I_{ik}\omega_k$; no Ref. Principal Inércia $H^2 = A^2\omega_x^2 + B^2\omega_y^2 + C^2\omega_z^2 = (A\omega_x)^2 + (B\omega_y)^2 + (C\omega_z)^2$

• Dividindo eq. por H^2 e passando MI para o denominador fica $1 = \left(\frac{\omega_x}{H/A}\right)^2 + \left(\frac{\omega_y}{H/B}\right)^2 + \left(\frac{\omega_z}{H/C}\right)^2$

que é um elipsóide nas variáveis $\{\omega_x, \omega_y, \omega_z\}$ com semi-eixos $\left\{\frac{H}{A}, \frac{H}{B}, \frac{H}{C}\right\}$

59. Seja um asteróide rígido livre no espaço com momentos principais centrais de inércia A, B, C num referencial x, y, z fixo com o asteróide. Utilizando a expressão da energia cinética de rotação, verifique que o vector velocidade angular verifica a equação de um elipsóide (i.e. que a ponta do vector está sobre o elipsóide — o denominado elipsóide da energia cinética) e calcule o valor dos 3 semi-eixos desse elipsóide.

Correcção: _____

• Seja T a energia cinética associada à rotação; tem-se

$$2T = I_{ij} \omega_i \omega_j = A \omega_x^2 + B \omega_y^2 + C \omega_z^2, \quad \text{pois } I_{ij} \text{ é diagonal no Ref. Principal de Inércia}$$

• Expr. anterior $\Leftrightarrow \frac{\omega_x^2}{2T/A} + \frac{\omega_y^2}{2T/B} + \frac{\omega_z^2}{2T/C} = 1 \Rightarrow \boxed{\left(\frac{\omega_x}{\sqrt{2T/A}}\right)^2 + \left(\frac{\omega_y}{\sqrt{2T/B}}\right)^2 + \left(\frac{\omega_z}{\sqrt{2T/C}}\right)^2 = 1}$

que é a eq. de um elipsóide com semi-eixos $\sqrt{2T/A}, \sqrt{2T/B}, \sqrt{2T/C}$ que o vector $\vec{\omega}$ verifica, ou seja a ponta do vector está sobre o elipsóide.

A Formulário

Conjunto de fórmulas úteis, tipicamente fornecidas em exames. A sua interpretação é da responsabilidade do leitor.

$$r, \theta \text{ coord. polares:} \quad \vec{r} = r\vec{e}_r, \quad \dot{\vec{r}} = \dot{r}\vec{e}_r + r\dot{\theta}\vec{e}_\theta, \quad \ddot{\vec{r}} = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)\vec{e}_r + (r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta})\vec{e}_\theta$$

$$\begin{aligned} r &= \frac{p}{1 + e \cos \theta}, & p &= a(1 - e^2) = \frac{h^2}{\mu}, & b &= a\sqrt{1 - e^2}, \\ \mathcal{E} &= -\frac{\mu}{2a}, & e &= \sqrt{1 + 2\mathcal{E} \left(\frac{h}{\mu}\right)^2}, & \vec{e} &= \frac{1}{\mu} \left(\vec{v} \times \vec{h} - \frac{\mu\vec{r}}{r} \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Órbitas elípticas:} \quad M &= n(t - t_0) = E - e \sin E, & T &= \frac{2\pi}{\sqrt{\mu}} a^{3/2}, & n &= \sqrt{\frac{\mu}{a^3}}, \\ & \tan E = \frac{\sqrt{1 - e^2} \sin \theta}{e + \cos \theta}, & \tan \frac{E}{2} &= \sqrt{\frac{1 - e}{1 + e}} \tan \frac{\theta}{2}, \\ \text{Órb. parabólicas:} \quad 2\sqrt{\frac{\mu}{p^3}}(t - t_0) &= \tan \frac{\theta}{2} + \frac{1}{3} \tan^3 \frac{\theta}{2}, \\ \text{Órb. hiperbólicas:} \quad \sqrt{\frac{\mu}{-a^3}}(t - t_0) &= e \sinh F - F, & \cos \theta &= \frac{e - \cosh F}{e \cosh F - 1} \end{aligned}$$

$$\tan \theta_0 = \frac{\left(\frac{r_0 v_0^2}{\mu}\right) \sin \gamma_0 \cos \gamma_0}{\left(\frac{r_0 v_0^2}{\mu}\right) \cos^2 \gamma_0 - 1}, \quad e^2 = \left(\frac{r_0 v_0^2}{\mu} - 1\right)^2 \cos^2 \gamma_0 + \sin^2 \gamma_0, \quad \frac{a}{r_0} = \frac{1}{2 - \frac{r_0 v_0^2}{\mu}}$$

$$\dot{\Omega} = -\frac{3nJ_2R_\oplus^2}{2a^2(1 - e^2)^2} \cos i, \quad \dot{\omega} = \frac{3nJ_2R_\oplus^2}{2a^2(1 - e^2)^2} \left(2 - \frac{5}{2} \sin^2 i\right)$$

$$\begin{aligned} C &= \frac{1}{2}v^2 - \frac{1}{2}(x^2 + y^2) - \frac{1 - \mu}{r_1} - \frac{\mu}{r_2}, & r_1 &= \sqrt{(x - \mu)^2 + y^2 + z^2}, \\ \mu &= \frac{m_2}{m_1 + m_2}, \quad v^2 = \dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2, & r_2 &= \sqrt{(x + 1 - \mu)^2 + y^2 + z^2} \end{aligned}$$

$$\text{Reg. influência:} \quad \frac{r_i}{r_T} \approx \left(\frac{m}{M}\right)^{2/5}, \quad \left| \quad \text{CG:} \quad \vec{F}_{Kepler} = -\frac{\mu m}{\rho_G^3} \vec{\rho} = -\mu \int_m \frac{\vec{\rho}}{\rho^3} dm \right.$$

$$\text{Corpo livre de binários:} \quad \dot{\psi} = \frac{I_\parallel}{(I_\perp - I_\parallel) \cos \nu} \dot{\sigma}, \quad \tan \nu = \frac{I_\perp}{I_\parallel} \tan \gamma$$

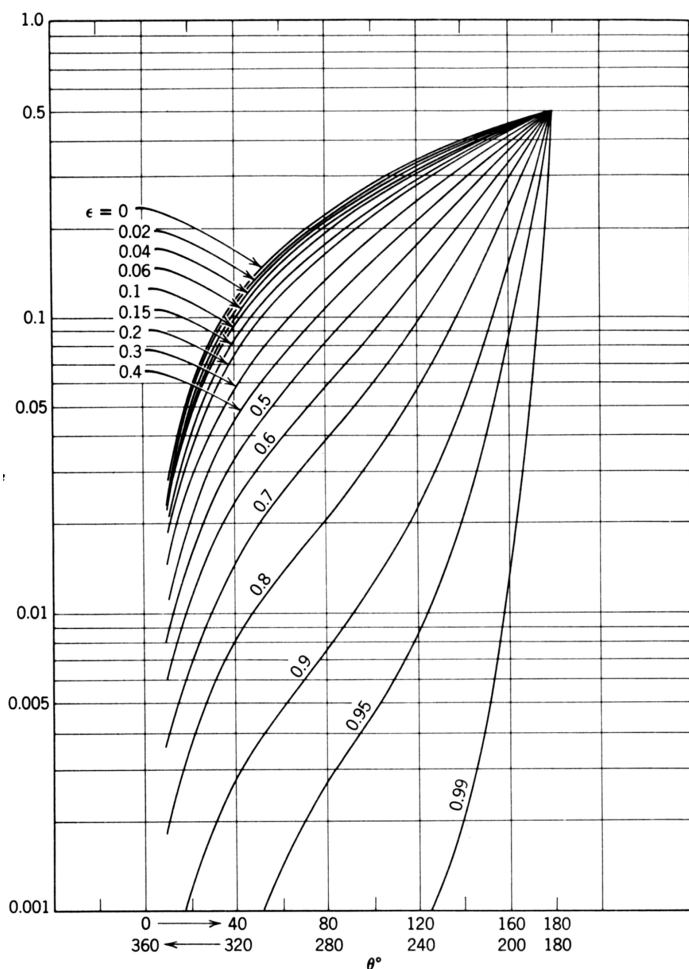


Fig. 4.13-4. Dimensionless time for elliptic orbits.

Figura 1: Em ordenada está o tempo adimensional $\tau_e = t_e \sqrt{\mu} / (2\pi a^{3/2})$ [2].

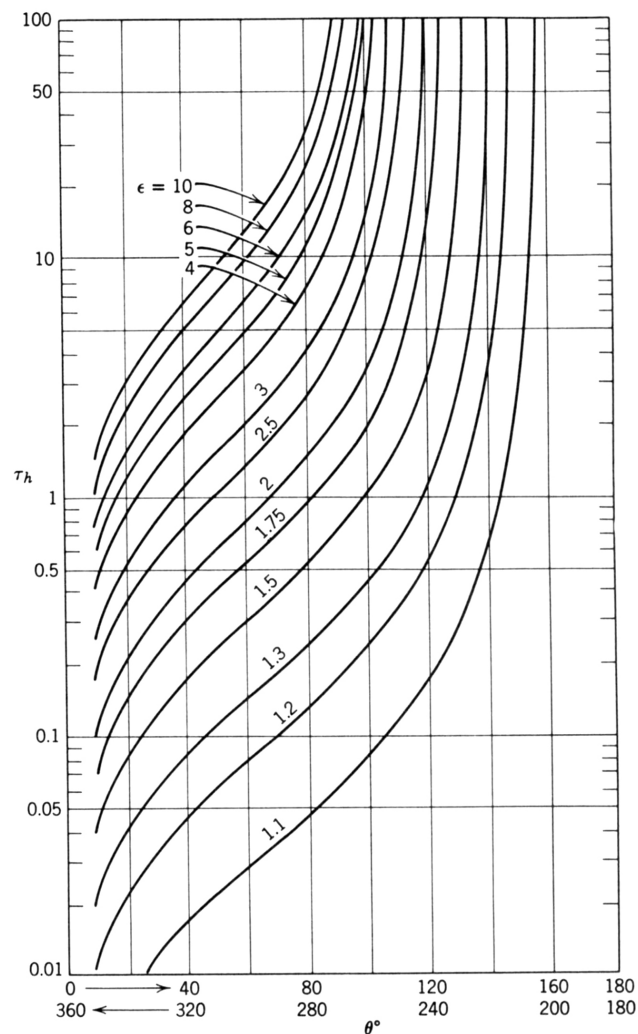


Fig. 4.13-5. Dimensionless time for hyperbolic orbits.

Figura 2: Em ordenada está o tempo adimensional $\tau_h = t_h \sqrt{\mu} / a^{3/2}$ [2].

B Parâmetros com os valores usados nos problemas

As resoluções tipicamente consideram estes valores exactos

Parâmetros

1 UA = 1.496×10^8 km	$\mu_{\odot} = 1.327 \times 10^{11}$ km ³ /s ²	$M_{\odot} = 1.973 \times 10^{30}$ kg	$R_{\odot} = 6.96 \times 10^5$ km
$G = 6.673 \times 10^{-20}$ km ³ s ⁻² kg ⁻¹	$\mu_{\oplus} = 3.986 \times 10^5$ km ³ /s ²	$M_{\oplus} = 5.974 \times 10^{24}$ kg	$R_{\oplus} = 6378$ km
1 ano sideral = 365.26 dias			
1 dia sideral = $\begin{cases} 23 \text{ h } 56 \text{ m } 4.09 \text{ s} \\ 86164.09 \text{ s} \end{cases}$	$J_2 = 0.00108263$ (Terra)		

Referências

- [1] W. E. Wiesel, *Spaceflight Dynamics*. McGraw-Hill, 2 ed., 1997.
- [2] W. T. Thomson, *Introduction to Space Dynamics*. Dover, 1986.
- [3] H. D. Curtis, *Orbital Mechanics For Engineering Students*. Amsterdam: Butterworth-Heinemann, 2 ed., 2010.
- [4] V. G. Szebehely, *Adventures in Celestial Mechanics : A First Course in the Theory of Orbits*. University of Texas Press, 1989.
- [5] R. R. Bate, D. D. Mueller, and J. E. White, *Fundamentals of Astrodynamics*. Dover, 1971.
- [6] V. A. Chobotov, *Spacecraft Attitude Dynamics and Control*. Malabar, Florida, U.S.A: Krieger Publishing Company, 1991.