

# Introdução à Teoria de Grafos e Topologia em SIG

João Matos

Departamento de Engenharia Civil e Arquitectura

(Versão 1.0) – 22 Outubro 2007

# Motivação

A teoria de grafos no contexto dos sistemas de informação geográfica intervém a dois níveis:

- Nas estruturas de dados, nomeadamente na optimização do acesso e da operação com ficheiros gráficos e na construção de topologia de polígonos e de arcos
- Na modelação e na análise de fenómenos com natureza de rede, como redes viárias e redes hidrgráficas.

# Conceitos Fundamentais

**Um grafo  $G=(N,A)$  consiste num conjunto finito  $N$  de nós e num conjunto  $A$  de arcos.**

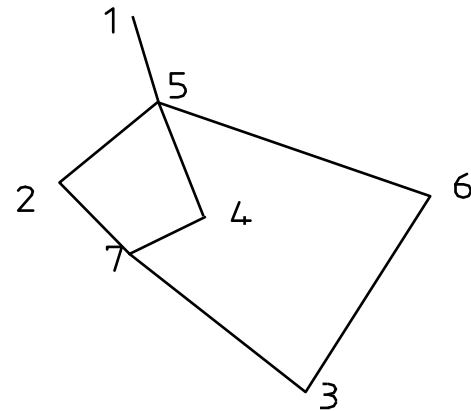
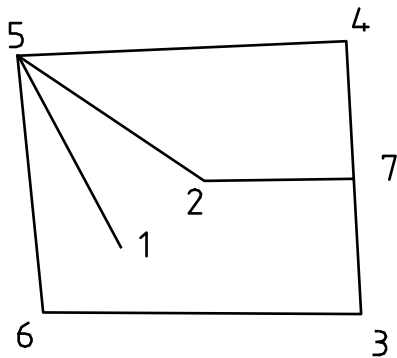
**Os nós representam-se por pontos e os arcos por linhas unindo os nós.**

**Diz-se que um nó  $a$  é ADJACENTE de  $b$  quando existe um arco de  $a$  para  $b$ .**

**Um CAMINHO é uma sequência de nós  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$  tal que  $x_i$  é adjacente a  $x_{i+1}$ .**

**Um CIRCUITO é um caminho em que  $x_n = x_1$ .**

**Dois grafos dizem-se isomorfos se for possível estabelecer uma correspondência unívoca de tal modo que um par de nós seja adjacente num dos grafos sse o for no outro grafo.**



**O grau de um nó é o número de arcos nele incidentes.**

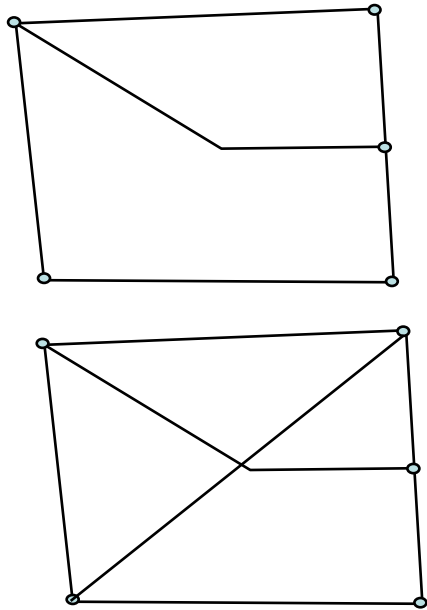
**Um sub-grafo é um grafo formado por um subconjunto de arcos e nós de um grafo maior.**

**Se dois grafos forem isomorfos os sub-grafos correspondentes também o são.**

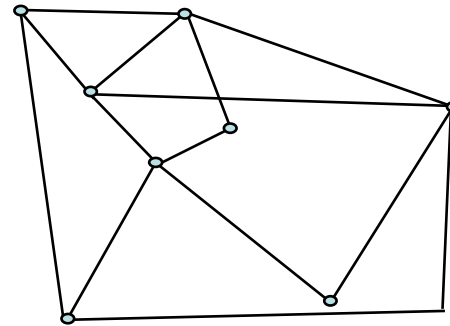
**O grau mantém-se no isomorfismo.**

Um grafo diz-se topológico planar se pode ser representado num plano sem que os arcos se intersectem.

planar



não planar



**Define-se grafo dual de um grafo planar como o grafo obtido por colocação de um nó em cada face e um arco unindo duas faces adjacentes.**

**Todos os grafos planares podem ser coloridos com quatro cores sem que a mesma cor surja em faces adjacentes.**



Um grafo planar diz-se conexo se existir um caminho de ligação entre todos os nós.

### Fórmula de Euler

Num grafo planar conexo, para qualquer representação plana

$$f = a - n + 2$$

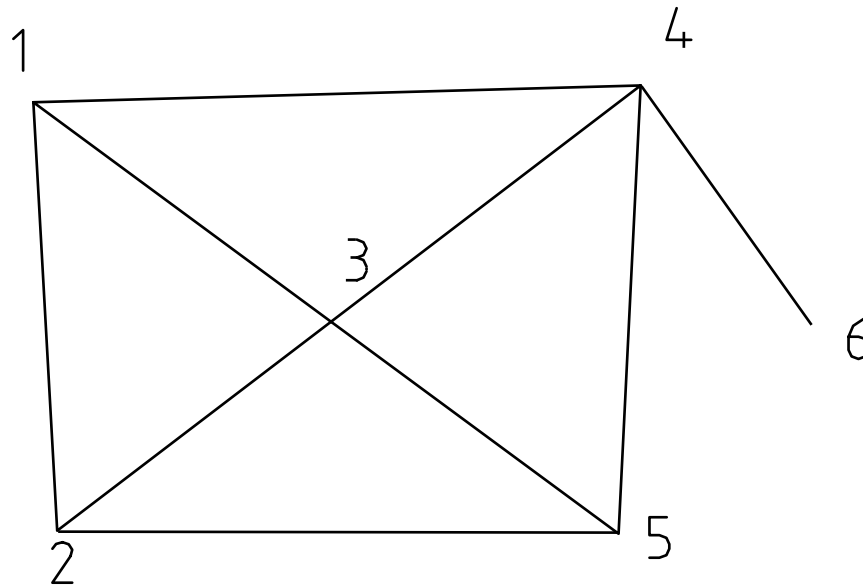
em que  $f$  é o número de faces,  $a$  o número de arcos e  $n$  o número de nós.

### Corolário

Num grafo planar conexo com  $a > 1$  então  $a \leq 3n - 6$

## Matriz de Adjacência

Uma matriz de adjacência tem uma linha e uma coluna para cada vértice. O elemento  $(i,j)=1$  sse o nó  $x_i$  for adjacente ao nó  $x_k$ , tomando o valor 0 no caso contrário.



**Lista de Adjacência**  
Só os nós adjacentes.

1 2  
1 3  
1 4  
2 1  
2 3  
2 5  
3 1  
3 2  
3 4  
3 5  
4 1  
4 3  
4 5  
4 6  
5 2  
5 3  
5 4  
6 4

**Conjunto de Listas de Adjacência**  
Listas de adjacências para cada vértice e uma lista de índices.

1 2  
2 3  
3 4  
4 1  
5 3  
6 5  
7 1  
8 2  
9 4  
10 5  
11 1  
12 3  
13 5  
14 6  
15 2  
16 3  
17 4  
18 4

1 1  
2 4  
3 7  
4 11  
5 15  
6 18  
7 19

## **Circuitos de Euler**

**Um circuito de Euler é um circuito que percorre todos os arcos de um grafo uma vez e todos os nós pelo menos uma vez.**

**Em aplicações de circuitos de Euler surgem arcos distintos partilhando os mesmos dois nós. Estes grafos designam-se por MULTIGRAFOS.**

**Um multigrafo possui um circuito de Euler sse for conexo e tiver todos os nós de grau par.**

## **Circuitos e Caminhos de Hamilton**

**Circuitos e caminhos que passam em todos os nós uma vez.**

**Se um nó  $x$  tiver grau 2, ambos os arcos incidentes fazem parte de um circuito de Hamilton.**

**Nenhum subcircuito (que não contenha todos os nós) pode ser formado durante a construção de um circuito de Hamilton.**

**Uma vez que o circuito de Hamilton passe num nó  $x$ , todos os arcos incidentes em  $x$  e não utilizados podem ser apagados.**

## Árvores

Uma árvore é um grafo com um vértice designado por raiz e em que existe um caminho único da raiz para qualquer outro vértice.

O pai de  $x$  é o único nó  $y$  com arco para  $x$  no caminho da raiz para  $x$ .

Inversamente  $x$  é filho de  $y$ .

Nós sem filhos designam-se por folhas os outros designam-se por nós internos.

Se cada nó interno tiver  $m$ -filhos a árvore designa-se por “ $m$ -tree”. Se  $m=2$  é uma “binary tree”.

Se uma “ $m$ -tree” tiver  $i$  nós tem  $mi+1$  nós no total.

# Redes e Algoritmos sobre Redes

**Por rede entende-se um grafo com um número inteiro  $k(a)$  associado a cada arco.**

## **Spanning Tree**

Uma “spanning tree” de um grafo é um subgrafo que contem todos os vértices.

Uma spanning tree pode ser construída com prioridade à profundidade ou prioridade à dispersão.

Se for possível construir uma spanning tree então o grafo é conexo.



## Algoritmo de Prim

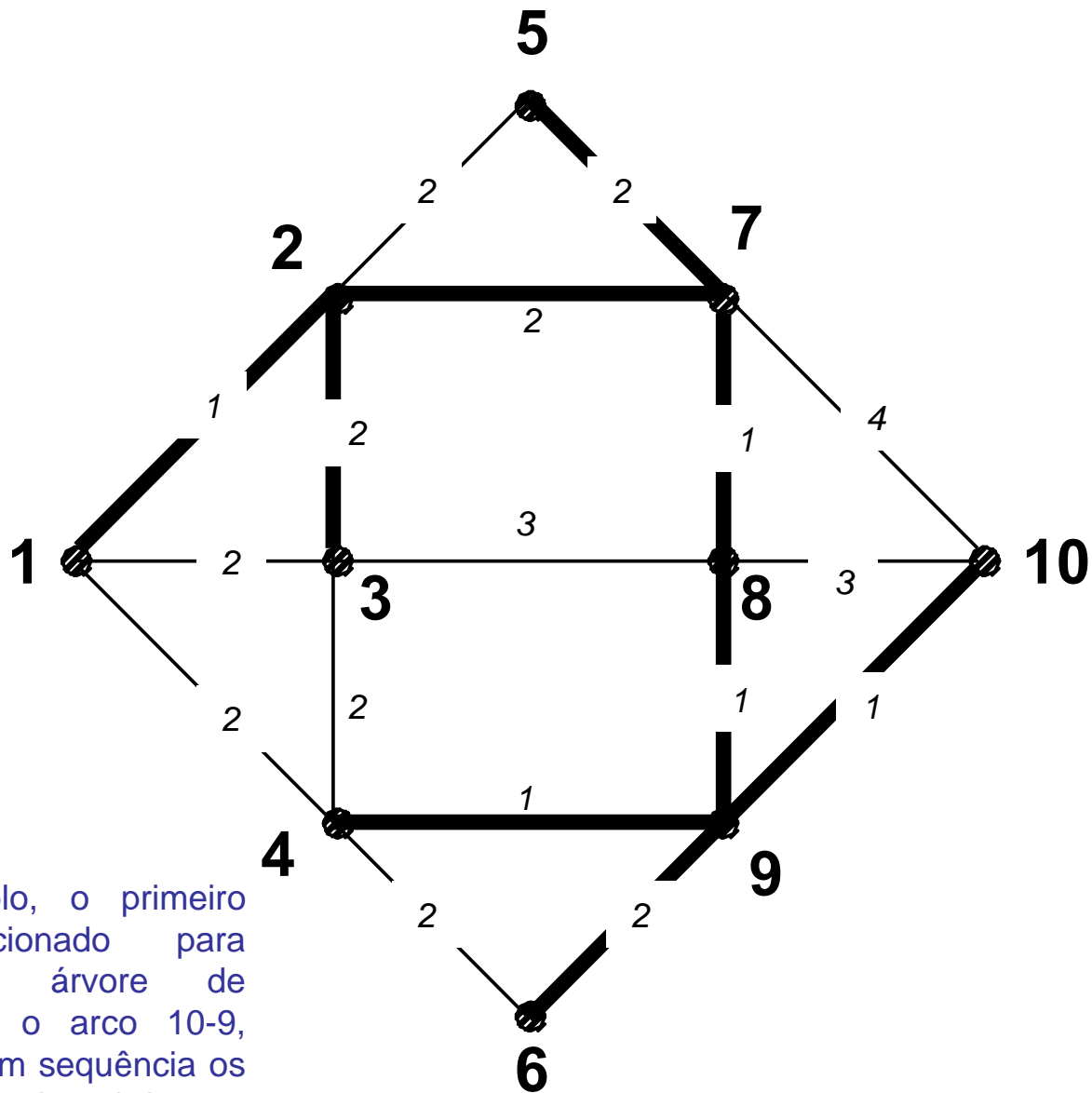
Seja  $n$  o número de nós de uma árvore  $T$ .

1 - escolha-se qualquer um dos arcos de menor comprimento de  $T$

2 - Repita-se o seguinte passo até que a árvore  $T$  tenha  $n-1$  arcos:

juntar a  $T$  o arco mais curto entre um vértice de  $T$  e um vértice não pertencente a  $T$ .

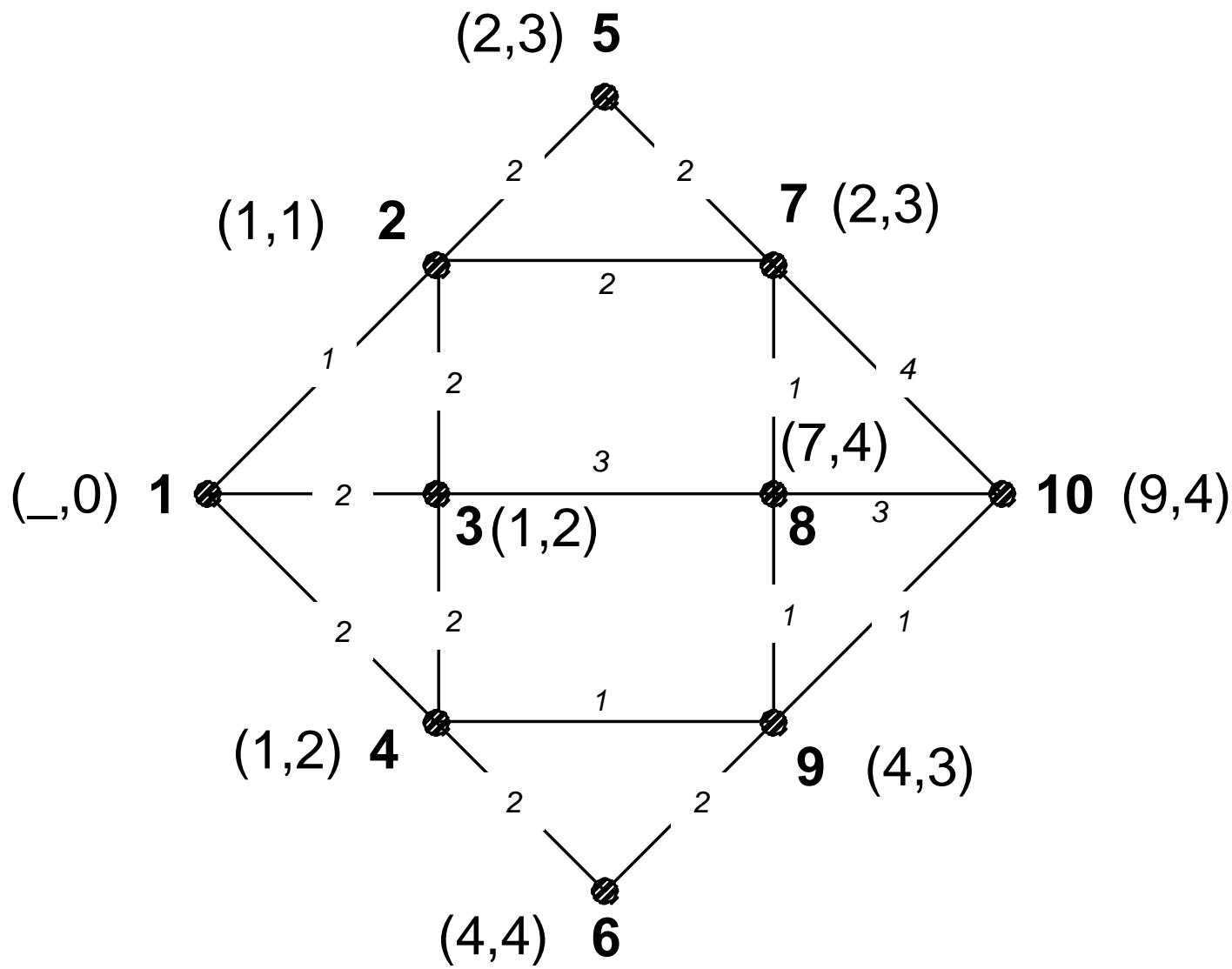
O resultado é uma “spanning tree” de comprimento mínimo.



Neste exemplo, o primeiro arco seleccionado para constituir a árvore de dispersão foi o arco 10-9, seguiram-se em sequência os arcos 9-4, 9-8, 8-7, 9-2, 7-5, 7-2, 2-1 e 2-3.

## Algoritmo de Dijkstra

- 1- Faça-se  $m=1$  e rotule-se um nó  $i$  com  $(\_,0)$ .
- 2 - verifique-se cada arco  $a=(p,q)$  sendo  $p$  um nó rotulado com  $(r,d(p))$  e  $q$  um nó não rotulado. Se  $d(p)+k(a)=m$  então rotule  $q$  com  $(p,m)$ .
- 3 - Se ainda houver nós por rotular voltar ao passo dois, caso contrário passar ao passo 4.
- 4 - Para qualquer nó  $y$ , o caminho mais curto de  $i$  para  $y$  tem comprimento  $d(y)$ . O caminho pode determinar-se recuando utilizado a primeira parte do rótulo.



## Algoritmo de Floyd

Para obter as distâncias entre quaisquer dois vértices  $i$  e  $j$ .

$d_{ij}$  = “infinito”

Para  $k$  de 1 a  $n$

Para  $i$  de 1 a  $n$

Para  $j$  de 1 a  $n$

Se  $d_{ik} + d_{kj} < d_{ij}$  então  $d_{ij} = d_{ik} + d_{kj}$

no fim,  $d_{ij}$  será a distância mais curta de  $i$  para  $j$ .

## Fluxo

Sejam  $In(x)$  e  $Out(x)$  os conjuntos de arcos orientadas respectivamente para e de um nó  $x$ .  
Define-se fluxo  $\Phi$  “a-z” na rede orientada  $N$  uma função inteira definida para cada arco  $i$  -  $\phi(i)$  é o fluxo no arco  $i$  - juntamente com uma fonte  $a$  e um escoadouro  $z$ , *satisfazendo as seguintes três condições:*

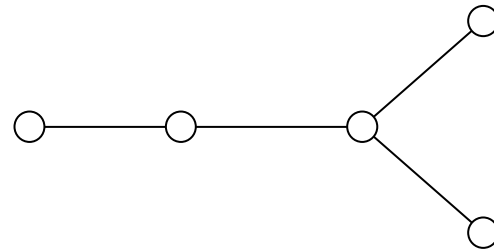
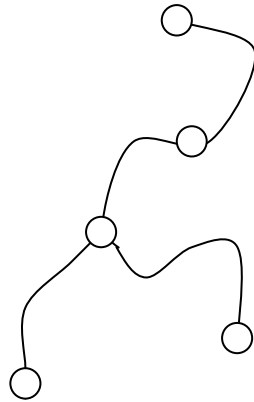
$$0 \leq \phi(i) \leq k(i)$$
$$\phi(i) = 0 \text{ se } i \in In(a) \text{ ou } i \in Out(z)$$
$$\text{Para } x \neq a, z \quad \sum_{i \in In(x)} \phi(i) = \sum_{i \in Out(x)} \phi(i)$$

## Fluxo máximo numa rede

- 1 - Rotule-se o nó  $a$  com  $(-, \infty)$  e seja  $a$  o primeiro nó a processar.
- 2 - Seja  $p$  o nó em processamento, rotulado com  $D(p)$ .
  - 2.A - Verificar cada arco “in”  $i=(q,p)$ . Se  $\Phi(i) > 0$  e  $q$  não está rotulado então rotular  $q$  com  $(p-, D(q))$ , em que  $D(q)$  é o mínimo de  $D(p)$  e  $f(i)$ .
  - 2.B - Verificar cada arco “out”  $i=(p,q)$ , se  $s(i) = k(i) - \Phi(i) > 0$  e  $q$  não está rotulado, então rotular  $q$  com  $(p+, D(q))$ , em que  $D(q)$  é o mínimo de  $D(p)$  e  $s(i)$ .
- 3 - Se  $z$  foi rotulado prosseguir para 4. Caso contrário voltar para 2 escolhendo um nó rotulado e não processado. Se não houver mais nós rotulados a processar terminar.
- 4 - Determine-se uma cadeia  $K$  retrocedendo de  $z$  para  $a$ . Aumentar o fluxo em  $K$  de  $D(z)$  (diminuído no caso de o arco estar orientado negativamente em  $K$ ).

# Topologia em SIG

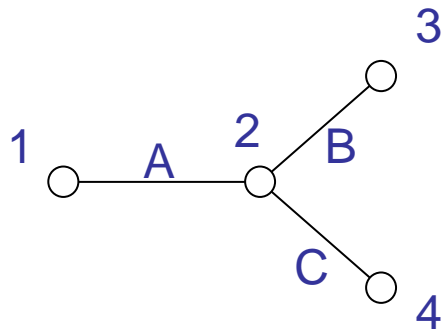
**Em SIG utiliza-se a representação em grafo associada à representação espacial**



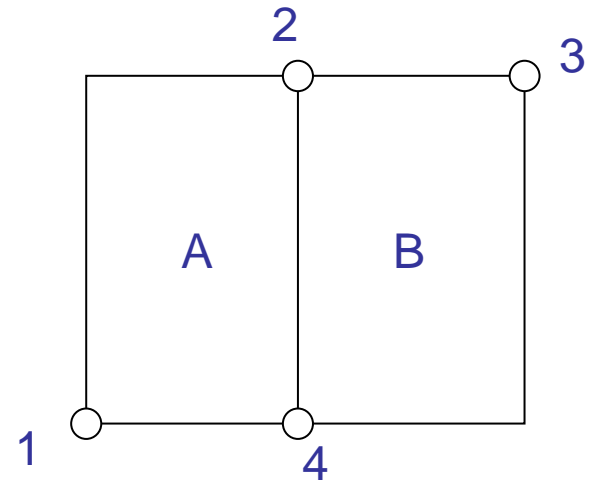


## O grafo associado aos dados espaciais permite armazenar a informação sobre:

- Conectividade
- Adjacência



O arco A está ligado aos arcos B e C através do nó 2.

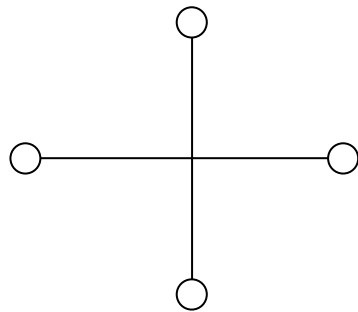


O polígono A é adjacente ao polígono B, partilham o mesmo arco (2,4). O polígono A está à direita do arco (2,4) e o polígono B à esquerda. Ambos os polígonos partilham arcos com o polígono universo.

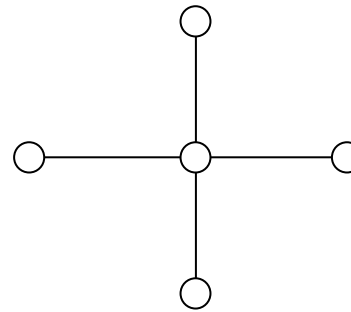
**A topologia de arcos é construída associando cada elemento gráfico espacial a um arco, sendo os seus extremos associados a nós.**

**Os elementos gráficos podem sobrepor-se sem que existam nós.**

**A conectividade existe unicamente quando um mesmo nó é partilhado por dois arcos**

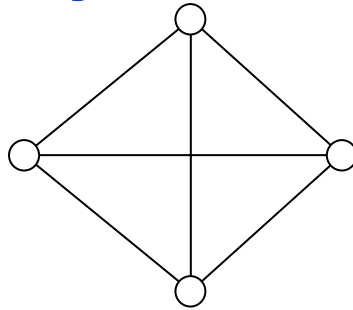


Os dois arcos não estão conectados

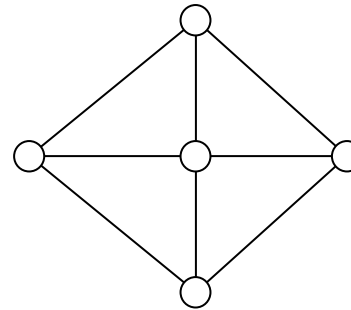


A introdução de um nó na intersecção gera 4 arcos conectados

## A construção de uma topologia de polígonos requer que a quebra de todos os elementos gráficos espaciais nas intersecções.



A sobreposição de arcos sem a existência de um nó não permite a criação da topologia de polígonos



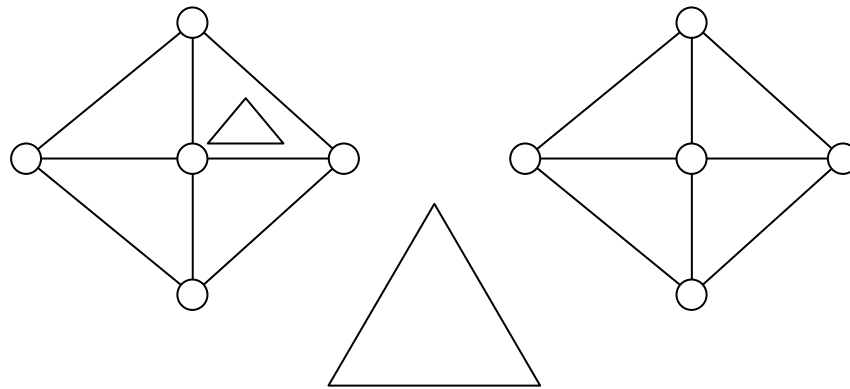
A introdução de um nó na intersecção permita a criação de topologia.

Os nós de grau 2 podem ser eliminados e os arcos correspondentes unidos num só

Os arcos ligados a nós de grau 1 não farão parte de qualquer polígono e podem ser removidos

Um arco é obrigatoriamente partilhado por dois, e só dois, polígonos

Para a determinação de polígonos podem ser retirados do grafo os arcos ligados a nós de grau 1 que não farão parte de qualquer polígono (com exceção de arcos que terminem no nó de partida, que constituem automaticamente um polígono). O algoritmo inicia-se pela pesquisa de sub-grafos conexos, de onde resulta a identificação de polígonos-ilha e de zonas completamente disjuntas. Para cada sub-grafo são determinados os invólucros exteriores, fronteira exterior de cada sub-grafo conexo.



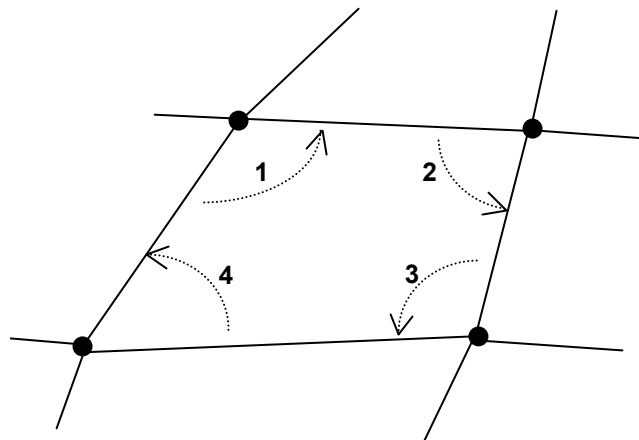
O processo de obtenção de cada polígono é realizado para cada invólucro exterior. A ideia base do algoritmo consiste no progressivo “descasque” de cada invólucro exterior, por remoção de polígonos.

Cada arco só pode fazer parte de, no máximo, dois polígonos e como foram previamente retirados os arcos ligados a nós de grau 1, todos os arcos remanescentes farão parte de dois polígonos.

Assim, os arcos são rotulados com o número de polígonos a que pertencem, começando por rotular com o valor 1 todos os que pertencem a um invólucro exterior.

Para cada invólucro exterior, o processo tem os seguintes passos:

1. inicia-se o processamento num dos nós pertencentes ao invólucro exterior e selecciona-se o arco que dele sai, também pertencente ao invólucro exterior, e identifica-se o segundo nó desse arco;
2. a partir desse segundo nó, identifica-se por varrimento angular qual o arco que dele sai e que perfaz o menor ângulo interior com o arco anterior (com prioridade a arcos que não pertençam ao invólucro exterior);
3. procede-se para o segundo arco e restantes da mesma maneira que para o primeiro, até retornar ao nó inicial (os arcos assim encontrados definem um polígono e os rótulos são incrementados de uma unidade);
4. os arcos com rótulo 2 são retirados do processamento e reinicia-se o processo no primeiro nó, até que não existam mais arcos a si ligados e que permaneçam disponíveis;
5. passa-se então a outro nó do novo invólucro exterior (resultante da remoção de um polígono);
6. o processo termina, para um dado invólucro exterior, quando todos os nós tiverem sido processados. Após todos os invólucros terem sido processados, o seu relacionamento espacial é testado por forma a determinar as situações de inclusão.



# Considerações Gerais

Os valores dos parâmetros de transformação entre data dependem do conjunto de pontos (cujas coordenadas têm uma incerteza associada) utilizados na sua estimativa.

A transformação de Bursa-Wolf é a que pressupõe menos simplificações e, portanto, se existirem disponíveis pontos de coordenadas conhecidas em ambos os sistemas em quantidade suficiente, é a transformação mais exacta.

As transformações polinomiais são mais adequadas a sistemas locais ou aplicadas a pequenas áreas, uma vez que não reflectem toda a complexidade da mudança de datum e da distorsão associada a uma projecção cartográfica. São também adequadas à transformação directa de representações geográficas das quais não se conhece o datum ou que apresentam erros geométricos não atribuíveis a uma diferença no sistema de referência.

## Questões de consolidação e revisão de conhecimentos

Porque razão os arcos têm que ser quebrados nas intersecções para a criação de uma topologia de polígonos ?

Que vantagens existem na utilização de uma estrutura de dados geométrica associada a uma estrutura topológica ?

## Sugestões de Pesquisa

Wilson,R. – Introduction to Graph Theory. Ed. Prentice Hall, 1996 (4ª ed.)



# Exercícios

No grafo indicado determine:

- A árvore de dispersão de comprimento mínimo;
- O trajecto mais curto de 1 para 6;
- O conjunto de nós que podem ser acedidos com custo igual ou inferior a 5 .

