

## **Problema**

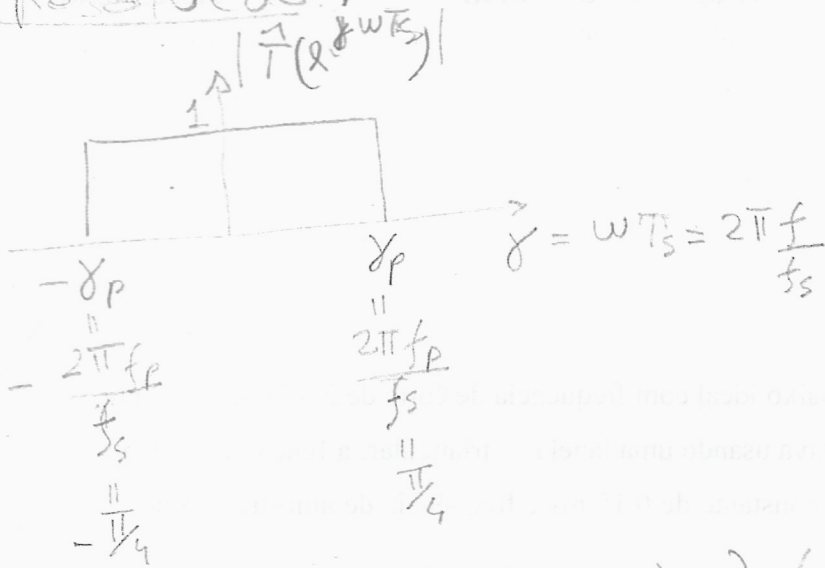
### Filtros Digitais FIR

- a) A partir de um filtro passa-baixo ideal com frequência de corte de 2,5 kHz, obter, por truncatura da resposta impulsiva usando uma janela triangular, a função de sistema de um filtro FIR com atraso constante de 0,15 ms e frequência de amostragem de 20 kHz.
- b) Indicar as modificações da resposta em frequência se for utilizada uma janela rectangular.
- c) Determinar a equação de recorrência, a resposta impulsiva e indicar se o filtro é estável ou instável.
- d) Calcular a atenuação em dB e o atraso em  $\mu\text{s}$ , às frequências de 5 kHz e 15 kHz.
- e) Representar dois diagramas de fluxo de sinal correspondentes a formas directas com número mínimo de multiplicações.

# F. l tra Digital FIR

$f_p = 2,5 \text{ KHz} \Rightarrow \delta_p = \frac{\pi}{4}$   
 $f_s = 20 \text{ KHz}$   
 $T = 0,15 \text{ ms}$

Resolução:



$$\delta = -\frac{\partial \phi(\omega)}{\partial \omega} \Rightarrow \phi(\omega) = -\int \delta d\omega = -\delta \omega = -j \delta \frac{\omega}{f_s}$$

$$\Rightarrow T(e^{j\omega T_s}) = e^{-j \delta \frac{\omega T_s}{f_s}} = e^{-j 2\pi \delta \frac{f}{f_s}} = e^{-j 3\delta}$$

$$\delta(\omega) = -\frac{\partial \phi}{\partial \omega} = \frac{\partial}{\partial \omega} \left\{ \frac{2\pi f_p \omega}{f_s} \right\} = \frac{\partial}{\partial \omega} \left\{ \frac{N-1}{2} \frac{\omega}{f_s} \right\} = \frac{N-1}{2 f_s} \Rightarrow N = 7 \text{ baixos (6º ordem) dos}$$

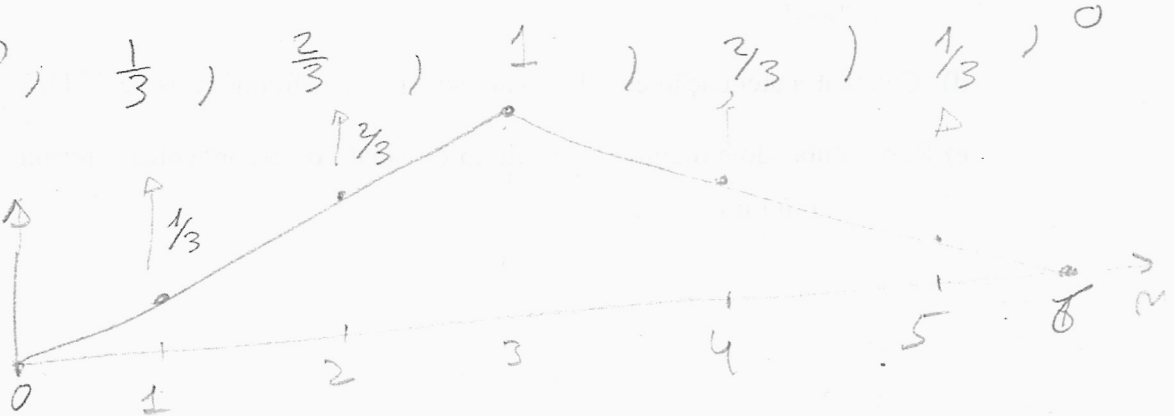
$$\hat{h}(z) = \hat{h}_0 + \hat{h}_1 z^{-1} + \hat{h}_2 z^{-2} + \hat{h}_3 z^{-3} + \hat{h}_4 z^{-4} + \hat{h}_5 z^{-5} + \hat{h}_6 z^{-6}$$

$$W_\Delta = 0, \frac{1}{3}, \frac{2}{3}, 1, \frac{2}{3}, \frac{1}{3}, 0$$

Janela Triangular

$$W(m) = \frac{2m}{N-1}$$

para  $m \leq \frac{N-1}{2}$



$$\hat{h}_m = \frac{1}{2\pi} \int_{-\delta_p}^{+\delta_p} T(e^{j\gamma}) e^{jm\gamma} d\gamma = \frac{1}{2\pi} \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} e^{-j3\gamma} e^{jm\gamma} d\gamma$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} e^{j(m-3)\gamma} d\gamma = \frac{1}{2\pi} \left[ \frac{1}{j(m-3)} e^{j(m-3)\gamma} \right]_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}}$$

$$= \frac{1}{\pi(m-3)} \text{Sim} \left[ (m-3) \frac{\pi}{4} \right] = \frac{1}{4} \frac{\text{Sim} \left[ (m-3) \frac{\pi}{4} \right]}{(m-3) \frac{\pi}{4}}$$

$$\hat{h}_m = \hat{h}_m \times W_m$$

m	$\hat{h}_m$	$h_m$
0	0,075	0
1	0,159	0,053
2	0,225	0,15
3	0,25	0,25
4	0,225	0,15
5	0,159	0,053
6	0,075	0

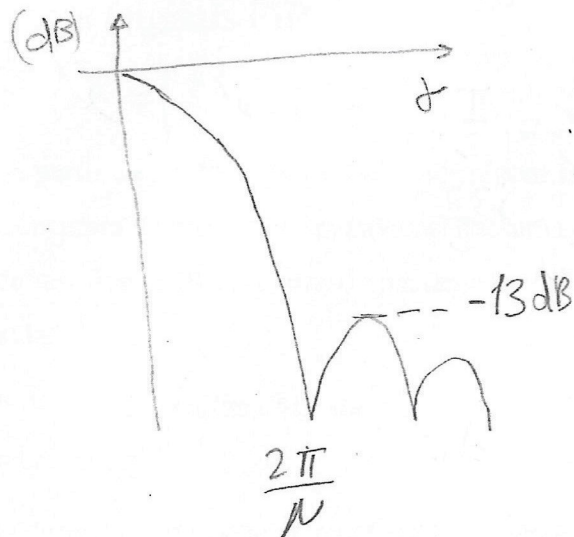
Nota:

m	$h_m$
0	0
1	$\frac{1}{4} \times \frac{\pi}{4}$
2	$\frac{1}{4} \times \frac{\pi}{4}$
3	$1 \times \frac{1}{4}$

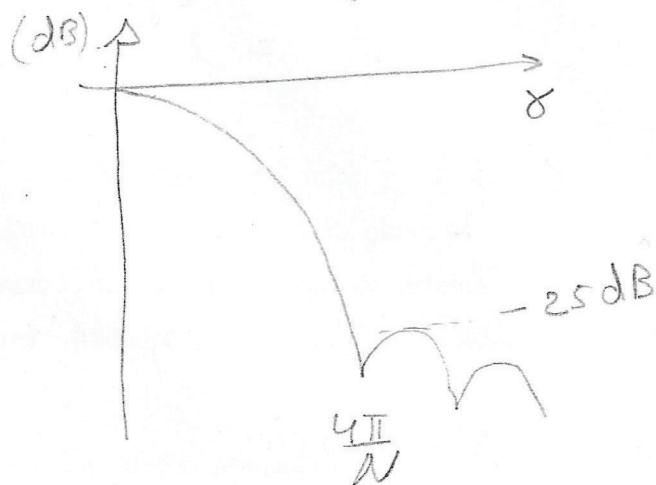
$$T(z) = 0,053z^{-1} + 0,15z^{-2} + 0,25z^{-3} + 0,15z^{-4} + 0,053z^{-5} \quad (2)$$

$$= h_1z^{-1} + h_2z^{-2} + h_3z^{-3} + h_4z^{-4} + h_5z^{-5}$$

b) Rectangular



Triangular



- Maior ondulação
- Banda de Transição mais estreita

c) 1) Eq. de recorrência:

$$T(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} \Rightarrow Y(z) = T(z)X(z)$$

$$\Rightarrow y_m = z^{-1} \{ T(z) X(z) \}$$

$$y_m = h_1 x_{m-1} + h_2 x_{m-2} + h_3 x_{m-3} + h_4 x_{m-4} + h_5 x_{m-5}$$

$$= 0,053 x_{m-1} + 0,15 x_{m-2} + 0,25 x_{m-3} + 0,15 x_{m-4} + 0,053 x_m$$

2) Resposta impulsiva:

Num FIR a resposta impulsiva é igual à sucessão dos  $h_m$

$0, h_1, h_2, h_3, h_4, h_5$

3) Estabilidade:

Um filtro FIR é sempre estável



$$d) T(z^{\delta}) = h_1 (z + z^{-j5\delta}) + h_2 (z^{-j2\delta} + z^{-j4\delta}) + h_3 z^{-j3\delta}$$

$$= z^{-j3\delta} [h_1 (z^{+j2\delta} + z^{-j2\delta}) + h_2 (z^{+j\delta} + z^{-j\delta}) + h_3]$$

$$= z^{-j3\delta} [2h_1 \cos(2\delta) + 2h_2 \cos(\delta) + h_3]$$

1)  $f_1 = 5 \text{ kHz} \Rightarrow \delta_1 = \frac{2\pi f}{f_s} = \frac{\pi}{2} \Rightarrow T(z^{j\frac{\pi}{2}}) = z^{-j\frac{3\pi}{2}} [2h_1 + h_3]$

$$\Rightarrow T(z^{j\frac{\pi}{2}}) = 0,144 z^{-j\frac{3\pi}{2}}$$

Atenuação:

$$A(\delta) = 20 \log \frac{1}{|T(z^{j\delta})|} \text{ dB}$$

$$A(\delta_1) = 16,83 \text{ dB}$$

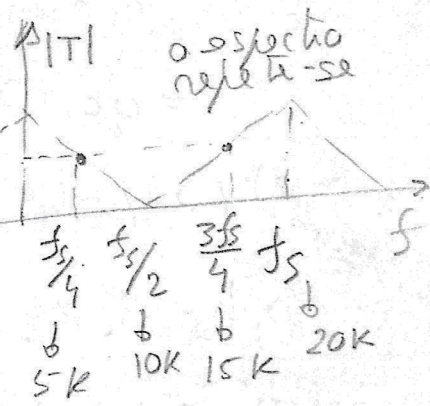
Atosoa

$$\tau = -\frac{\partial \phi}{\partial \omega} = -\frac{\partial \phi}{\partial \delta} \frac{\partial \delta}{\partial \omega} = -\frac{\partial \phi}{\partial \delta} \frac{1}{f_s}$$

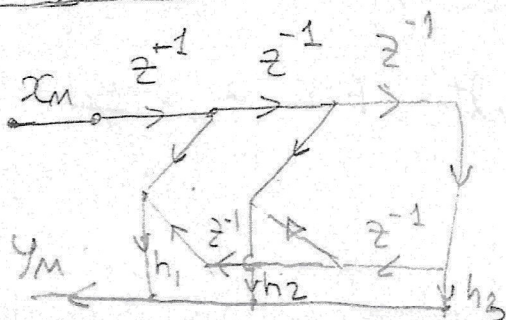
$$\tau_1 = -\frac{\partial \phi}{\partial \delta} \Big|_{\delta=\delta_1} \times \frac{1}{f_s} = 3 \times \frac{1}{f_s} = 0,15 \text{ ms} \text{ (como é dado, mo enumerado!)}$$

$\tau$  é constante pois fase é linear

2)  $f_2 = 15 \text{ kHz} \rightarrow$  dá igual: (Teorema de Nyquist)



2) Forma Directa



Transposta

