

## Ficha 2 | Determinantes

# Aulas práticas de Álgebra Linear

Licenciatura em Engenharia Naval e Oceânica  
Mestrado Integrado em Engenharia Mecânica

1º semestre 2020/21

Jorge Almeida e Lina Oliveira

Departamento de Matemática, Instituto Superior Técnico



---

# Índice

<b>Índice</b>	<b>1</b>
<b>2 Determinantes</b>	<b>2</b>
<b>Soluções</b>	<b>9</b>

## Determinantes

### Notação

Sendo  $A$  uma matriz:

**Determinante de  $A$ :**  $\det A$  ou  $|A|$

**Submatriz- $(ik)$  de  $A$ :**  $A_{ik}$

**Menor- $(ik)$  de  $A$ :**  $M_{ik}$

**Cofactor- $(ik)$  de  $A$ :**  $C_{ik}$

**Matriz dos cofactores de  $A$ :**  $\text{cof } A$

**Matriz adjunta de  $A$ :**  $\text{adj } A$

**Matrizes elementares de ordem  $n$ :**

- a)  $P_{ij}$ : matriz que resulta de  $I$  trocando a linha  $i$  com a linha  $j$  (sendo  $I$  a matriz identidade de ordem  $n$  e  $i \neq j$ )
- b)  $E_{ij}(\alpha)$  (com  $i \neq j$ ): matriz que resulta de  $I$  somando à linha  $i$  a linha  $j$  multiplicada por  $\alpha$
- c)  $D_i(\alpha)$  (com  $\alpha \neq 0$ ): matriz que resulta de  $I$  multiplicando a linha  $i$  por  $\alpha$

### Observações

- Na resolução dos exercícios, tenha presente o modo como as operações elementares sobre as linhas de uma matriz alteram o determinante.
  1. Se trocar duas linhas, o determinante muda de sinal.
  2. Se somar à linha  $i$  a linha  $j$  multiplicada por um escalar, o determinante não se altera.

3. Se multiplicar uma linha por um escalar  $\alpha$ , o determinante também é multiplicado por  $\alpha$ .

• Relembre que as regras apresentadas no ponto anterior resultam dos axiomas utilizados na definição axiomática da função determinante. Nomeadamente:

a)  $\det I = 1$  ( $I$  é a matriz identidade de ordem  $n$ )

b)  $\det(P_{ij}A) = -\det A$  (com  $i \neq j$ )

c) A função determinante é *linear nas linhas da matriz*:

$$\det \begin{bmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_i + L'_i \\ \vdots \\ L_n \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_i \\ \vdots \\ L_n \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L'_i \\ \vdots \\ L_n \end{bmatrix}$$

$$\det \begin{bmatrix} \vdots \\ \alpha L_i \\ \vdots \end{bmatrix} = \alpha \det \begin{bmatrix} \vdots \\ L_i \\ \vdots \end{bmatrix}$$

(Supõe-se que as matrizes são de tipo  $n \times n$  e que estão descritas por linhas.)

2-1) Considere a matriz:

$$A = \begin{bmatrix} 5 & -10 & 15 \\ 6 & 7 & -1 \\ -3 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

Reduza a matriz  $A$  a uma matriz  $R$  em escada de linhas, e use o determinante de  $R$  para calcular o determinante de  $A$ .

2-2) Considere as matrizes

$$A = \begin{bmatrix} \alpha & 3 & 0 \\ \alpha^2 & \alpha^2 & 1 \\ 0 & 0 & \alpha \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 0 \\ \alpha \\ \beta \end{bmatrix},$$

onde  $\alpha$  e  $\beta$  designam números reais.

## Determinantes

---

- a) Determine os valores de  $\alpha$  para os quais a matriz  $A$  é invertível.  
b) Faça a discussão do sistema  $Ax = b$  em termos dos parâmetros  $\alpha$  e  $\beta$ , indicando em cada caso a solução geral desse sistema.

**2-3)** Seja

$$A = \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix}$$

uma matriz real tal que  $\det A = -7$ . Calcule:

- a)  $\det(3A)$       b)  $\det(A^{-1})$       c)  $\det(2A^{-1})$   
d)  $\det((2A)^{-1})$       e)  $\det \begin{bmatrix} a & g & d \\ b & h & e \\ c & i & f \end{bmatrix}$

**2-4)** Sem calcular explicitamente o determinante, mostre que  $x = 0$  e  $x = 2$  satisfazem a condição:

$$\begin{vmatrix} x & x^2 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & -3 \end{vmatrix} = 0$$

**2-5)** Sem calcular explicitamente o determinante, mostre que:

$$\begin{vmatrix} b+c & c+a & b+a \\ a & b & c \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \quad (a, b, c \in \mathbb{C})$$

**2-6)** Dê exemplos de matrizes  $A$  e  $B$  não nulas tais que:

- a)  $\det(A + B) = \det A + \det B$   
b)  $\det(A + B) \neq \det A + \det B$

**2-7)** Seja  $A$  uma matriz  $4 \times 4$  tal que  $|A| = -2$ . Considere as afirmações seguintes:

- I)  $|-A^T| = -2$ ;  
II)  $|2A| = 32$ ;

## Determinantes

---

III)  $|A^{-3}| = 1/8$ ;

IV)  $|A^3| = -8$ .

A lista completa das afirmações correctas é:

- A) I e IV      B) I, III e IV      C) II, III e IV      D) I, II e III

**2-8)** Dê exemplos, se possível, de matrizes  $A$  e  $B$  tais que:

- a)  $\det(AB) \neq (\det A)(\det B)$   
b)  $\det A = 0$  e  $\det B = 0$  e  $\det(A + B) \neq 0$   
c)  $\det A \neq 0$ , sendo a diagonal de  $A$  nula

**2-9)** Seja  $A$  uma matriz  $2 \times 2$  tais que  $|A| = -3$  e seja

$$B = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -3 \end{bmatrix}.$$

Considere as afirmações seguintes:

- I) A característica da matriz  $A + B$  é sempre maior que 1  
II)  $|BA^{-2}| = -2/3$   
III) O determinante da matriz  $A^T + B$  nunca é nulo  
IV)  $|(BA)^{-2}| = 1/324$

A lista completa das afirmações correctas é:

- A) II e III      B) I e II e IV      C) III e IV      D) II e IV

**2-10)** Considere as matrizes reais

$$A = \begin{bmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ c & e & f \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Suponha ainda que  $|A| = -3$ .

Considere as afirmações seguintes:

- I)  $|A + B| = -12$ ;

## Determinantes

---

II)  $|A - 2B| = 3$ ;

III)  $|3A^{-1}| = -9$ ;

IV)  $|A + B^T| = -12$ .

A lista completa das afirmações correctas é:

- A) I e III      B) III e IV      C) I, III e IV      D) I, II e IV

**2-11)** Exprima o determinante

$$\begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 \\ a_2 + b_2 & c_2 + d_2 \end{vmatrix}$$

numa soma de quatro determinantes, em cujas entradas não figurem adições.

**2-12)** Exprima o determinante

$$\begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 & e_1 + f_1 \\ a_2 + b_2 & c_2 + d_2 & e_2 + f_2 \\ a_3 + b_3 & c_3 + d_3 & e_3 + f_3 \end{vmatrix}$$

numa soma de oito determinantes, em cujas entradas não figurem adições.

**2-13)** Para que valores de  $\alpha$  a matriz não é invertível?

a)  $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 3 & 1 & 6 \\ \alpha & 3 & 2 \end{bmatrix}$

b)  $\begin{bmatrix} \alpha - 3 & -2 \\ -2 & \alpha - 2 \end{bmatrix}$

**2-14)** Considere as matrizes

$$A = \begin{bmatrix} a & a^2 & 0 \\ 3 & a^2 & 0 \\ 0 & 5 & a \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -3 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix},$$

onde  $a$  é um número real. Resolva as seguintes questões sem calcular a matriz inversa de  $A$ .

- a) Determine os valores de  $a$  para os quais a matriz  $A$  é invertível.



## Determinantes

---

- b) Nos casos em que  $A$  é invertível, calcule a entrada (23) da matriz  $A^{-1}$ .  
c) Calcule  $\det(A + B)$ .

**2-15)** Considere a matriz:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & -2 \end{bmatrix}.$$

- a) Calcule  $\text{cof } A$ .  
b) Calcule  $A^{-1}$  recorrendo ao resultado de a).  
c) Calcule  $\det((\text{tr } A^T)(A^{-1}A^2))$ .

**2-16)** Considere a matriz:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}.$$

- a) Calcule  $\text{cof } A$ .  
b) Calcule  $A^{-1}$  recorrendo ao resultado de a).

**2-17)** Use o desenvolvimento de Laplace para calcular o determinante da seguinte matriz.

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -3 & 1 & 4 \\ 0 & 2 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

**2-18)** Use a regra de Cramer para resolver os seguintes sistemas de equações lineares:

$$\text{a) } \begin{cases} x_1 - 2x_2 = 4 \\ 2x_1 - x_2 = -2 \end{cases} \quad \text{b) } \begin{cases} x_1 - 3x_2 + x_3 = 4 \\ 2x_1 - x_2 = -2 \\ 4x_1 - 3x_3 = -2 \end{cases}$$

**2-19)** Seja  $A$  uma matriz quadrada real, de ordem 3, cujas entradas satisfazem as condições seguintes:

- $a_{ii} = 0$  para  $i = 1, 2, 3$

## Determinantes

---

- $a_{ij}a_{kr} > 0$  para  $i \neq j$  e  $k \neq r$

Considere as afirmações seguintes:

- I) O determinante de  $A$  é sempre igual a zero.
- II) O cofactor (13) de  $A$  é nulo.
- III) Nenhuma entrada na diagonal da matriz  $AA^T$  é nula.
- IV) Se existe uma matriz  $B$  não nula tal que  $AB = 0$ , então  $A$  não é invertível.

A lista completa de afirmações correctas é:

- A) I e II    B) III e IV    C) I e III e IV    D) II

**2-20)** Sendo  $A$  uma matriz anti-simétrica de ordem ímpar, qual o valor de  $\det A$ ? Dê um exemplo de uma matriz anti-simétrica de ordem 3.

**2-21)** Considere as matrizes

$$A_\alpha = \begin{bmatrix} \alpha & -2 & 0 \\ \alpha^2 & \alpha^2 & 0 \\ 1 & 0 & \alpha + 1 \end{bmatrix},$$

onde  $\alpha$  designa um número real.

- a) Use a noção de determinante para encontrar os valores de  $\alpha$  para os quais o sistema de equações lineares homogéneo  $A_\alpha \mathbf{x} = 0$  é possível e determinado.
- b) Calcule a entrada (12) da matriz adjunta  $\text{adj } A_\alpha$  da matriz  $A_\alpha$  (em função do parâmetro  $\alpha$ ).
- c) Para  $\alpha = -1$ , determine a natureza e calcule explicitamente a solução geral (se aplicável) do sistema

$$A_\alpha \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \beta \end{bmatrix},$$

em função do parâmetro real  $\beta$ .

## Soluções

2-1)  $|A| = 760$

$$\begin{aligned} |A| &= \begin{vmatrix} 5 & -10 & 15 \\ 6 & 7 & -1 \\ -3 & 1 & 4 \end{vmatrix} = 5 \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 6 & 7 & -1 \\ -3 & 1 & 4 \end{vmatrix} \quad (*) \\ &= 5 \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 19 & -19 \\ 0 & -5 & 13 \end{vmatrix} = 5 \times 19 \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -5 & 13 \end{vmatrix} = 5 \times 19 \begin{vmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 8 \end{vmatrix} \\ &= 5 \times 19 \times 8 = 760 \end{aligned}$$

Para obter (\*), usamos a igualdade

$$\begin{vmatrix} 5 & -10 & 15 \\ 6 & 7 & -1 \\ -3 & 1 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 5(1) & 5(-2) & 5(3) \\ 6 & 7 & -1 \\ -3 & 1 & 4 \end{vmatrix}$$

e a propriedade 3 do primeiro ponto das Observações (veja o início desta ficha).

2-2) a) É invertível para  $\alpha \neq 0 \wedge \alpha \neq 3$ .

b) •  $\alpha \neq 0 \wedge \alpha \neq 3$

Como  $A$  é invertível, o sistema é possível e determinado, e

$\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$ . A solução geral é, neste caso,  $\left\{ \left( \frac{-3(\alpha^2 - \beta)}{\alpha^3(\alpha - 3)}, \frac{\alpha^2 - \beta}{\alpha^2(\alpha - 3)}, \frac{\beta}{\alpha} \right) \right\}$ .

- $\alpha = 0$ 
  - $\beta \neq 0$   
O sistema é impossível
  - $\beta = 0$   
O sistema é possível e indeterminado com a solução geral  $\{(x, 0, 0) : x \in \mathbb{R}\}$  (G.I. = 1).
- $\alpha = 3$ 
  - $\beta \neq 9$   
O sistema é impossível.
  - $\beta = 9$   
O sistema é possível e indeterminado com a solução geral  $\{(-y, y, 3) : x \in \mathbb{R}\}$  (G.I. = 1)

- 2-3)** a)  $|3A| = -189$   
 b)  $|A^{-1}| = -\frac{1}{7}$   
 c)  $|2A^{-1}| = -\frac{8}{7}$   
 d)  $|(2A)^{-1}| = -\frac{1}{56}$   
 e) 7

- 2-6)** a)  $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$      $B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$   
 b)  $A = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$      $B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$

**2-7)** A)

- 2-8)** a) Impossível.  
 b)  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$      $B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$   
 c)  $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$

### ATENÇÃO

É um erro muito frequente concluir que

“uma matriz com diagonal nula tem determinante nulo” ← FALSO

Na alínea c) dá-se um exemplo de uma matriz  $A$  com determinante igual a  $-1$  e cuja diagonal é nula.

2-9) D)

I é falsa: Exemplo:  $A = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$

II é verdadeira:

$$|BA^{-2}| = |B||A^{-2}| = |B||A|^{-2} = (-6)(-3)^{-2}$$

III é falsa: Exemplo:  $A = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$

IV é verdadeira:

$$|(BA)^{-2}| = |BA|^{-2} = (|B||A|)^{-2} = ((-6)(-3))^{-2} = \frac{1}{18^2}$$

2-10) C)

2-11)

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 \\ a_2 + b_2 & c_2 + d_2 \end{vmatrix} &= \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 \\ a_2 & c_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 \\ b_2 & d_2 \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} a_1 & c_1 \\ a_2 & c_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} b_1 & d_1 \\ a_2 & c_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 & c_1 \\ b_2 & d_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} b_1 & d_1 \\ b_2 & d_2 \end{vmatrix} \end{aligned}$$

**2-12)**

$$\begin{aligned}
 & \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 & e_1 + f_1 \\ a_2 + b_2 & c_2 + d_2 & e_2 + f_2 \\ a_3 + b_3 & c_3 + d_3 & e_3 + f_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 & e_1 + f_1 \\ a_2 + b_2 & c_2 + d_2 & e_2 + f_2 \\ a_3 & c_3 & e_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 & e_1 + f_1 \\ a_2 + b_2 & c_2 + d_2 & e_2 + f_2 \\ b_3 & d_3 & f_3 \end{vmatrix} \\
 & = \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 & e_1 + f_1 \\ a_2 & c_2 & e_2 \\ a_3 & c_3 & e_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 & e_1 + f_1 \\ b_2 & d_2 & f_2 \\ a_3 & c_3 & e_3 \end{vmatrix} \\
 & + \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 & e_1 + f_1 \\ a_2 & c_2 & e_2 \\ b_3 & d_3 & f_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & c_1 + d_1 & e_1 + f_1 \\ b_2 & d_2 & f_2 \\ b_3 & d_3 & f_3 \end{vmatrix} \\
 & = \begin{vmatrix} a_1 & c_1 & e_1 \\ a_2 & c_2 & e_2 \\ a_3 & c_3 & e_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} b_1 & d_1 & f_1 \\ a_2 & c_2 & e_2 \\ a_3 & c_3 & e_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 & c_1 & e_1 \\ b_2 & d_2 & f_2 \\ a_3 & c_3 & e_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} b_1 & d_1 & f_1 \\ b_2 & d_2 & f_2 \\ a_3 & c_3 & e_3 \end{vmatrix} \\
 & + \begin{vmatrix} a_1 & c_1 & e_1 \\ a_2 & c_2 & e_2 \\ b_3 & d_3 & f_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} b_1 & d_1 & f_1 \\ a_2 & c_2 & e_2 \\ b_3 & d_3 & f_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 & c_1 & e_1 \\ b_2 & d_2 & f_2 \\ b_3 & d_3 & f_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} b_1 & d_1 & f_1 \\ b_2 & d_2 & f_2 \\ b_3 & d_3 & f_3 \end{vmatrix}
 \end{aligned}$$

**2-13)** a)  $\alpha = -1$

b)  $\alpha = \frac{5 \pm \sqrt{17}}{2}$

**2-14)** a) A matriz é invertível para  $a \neq 0 \wedge a \neq 3$ .

b)  $[A^{-1}]_{23} = 0$

c)  $|A + B| = (a + 2)^2(a^2 - 1)$

**2-15)** a)  $\text{cof } A = \begin{bmatrix} -8 & 4 & 2 \\ 1 & -2 & -1 \\ -3 & 0 & 3 \end{bmatrix}$

$$\text{cof } A = \begin{bmatrix} (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} & (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 2 & 2 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} & (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \\ (-1)^{2+1} \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} & (-1)^{2+2} \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} & (-1)^{2+3} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \\ (-1)^{3+1} \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} & (-1)^{3+2} \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} & (-1)^{3+3} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} \end{bmatrix}$$

$$\text{b) } A^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{4}{3} & -\frac{1}{6} & \frac{1}{2} \\ -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ -\frac{1}{3} & \frac{1}{6} & -\frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} (\text{cof } A)^T = \frac{1}{(-6 + 2 + 0) - (0 + 2 + 0)} \begin{bmatrix} -8 & 1 & -3 \\ 4 & -2 & 0 \\ 2 & -1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$\text{c) } -48$$

$$\begin{aligned} \det((\text{tr } A^T)(A^{-1}A^2)) &= (\text{tr } A^T)^3 \det(A^{-1}A^2) \\ &= (1 + 3 - 2)^3 \det A \\ &= 8(-6) \end{aligned}$$

$$\text{2-16) a)}$$

$$\text{cof } A = \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{b)}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} (\text{cof } A)^T = \frac{1}{-2} \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{2-17) } \det A = -17$$

$$\text{2-18) a) } x_1 = \frac{\begin{vmatrix} 4 & -2 \\ -2 & -1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 2 & -1 \end{vmatrix}} = -\frac{8}{3} \quad x_2 = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 2 & -2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 2 & -1 \end{vmatrix}} = -\frac{10}{3}$$

$$\text{2-19) B)}$$

**2-20)** Sendo  $A$  uma matriz quadrada de ordem  $n$  (ímpar):

$$|A| = |-A^T| = (-1)^n |A| = -|A|.$$

Consequentemente,  $|A| = 0$ . Exemplo:  $\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & -3 \\ -2 & 3 & 0 \end{bmatrix}$ .

**2-21)** a)  $\det A_\alpha = 0$  para  $\alpha \in \{0, -1, -2\}$

O sistema é possível e determinado para  $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{0, -1, -2\}$ .

b) A entrada (12) da matriz  $\text{adj } A_\alpha = [b_{ij}]$  é

$$b_{12} = C_{21} = (-1)^{2+1} \det \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & \alpha + 1 \end{bmatrix} = 2\alpha + 2.$$

c) •  $\beta \neq 2$

O sistema é impossível

•  $\beta = 2$

O sistema é possível e indeterminado com a solução geral  
 $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = 2, y = -1\}$  (G.I. = 1)